



UNIVERSIDADE ESTADUAL DE CAMPINAS Instituto de matemática, estatística e ciência da computação

P269t	
3659/BC	

GAMPINAS - SÃO PAULO Brasil

TRANSFERÊNCIA DE CALOR ENTRE

DISCOS ROTATIVOS

ELIANE PASTORE

ORIENTADOR

PROF.DR. RAKESH KUMAR BHATNAGAR

Dissertação apresentada ao Instituto de Matemática, Estatítica e Ciência da Computação como requisito parcial para obtenção do título de Mestre em Matemática Aplicada.

Novembro - 1980

UNICAMP BIBLIOTECA CENTRAL

AGRADECIMENTOS

Primeiramente quero agradecer ao Mestre Bhatnagar pelo incentivo à continuação dos meus estudos na Engenharia Mecânica, pela paciência e dedicação que teve para comigo durante o desenvolvimento dessa pesquisa.

Aos meus pais pelo carinho imenso e confiança que refletem em mim em todo instante da minha vida.

Aos meus irmãos, e, em especial à Emília, pela ajuda material para a realização deste trabalho.

À D. Maria pela força e coragem durante os tempos de Campinas.

Aos meus amigos de República, e a todos os outros que não ouso nominá-los, nem enumerá-los aqui, pois precisa ria de muitas folhas.

Ao Prof. Zago pelo incentivo e ensinamentos no decorrer dos meus cursos.

Ao Antonio Carlos pelo enriquecimento espiritual e ajuda na parte computacional desse trabalho.

Ao Eduardo pela amizade e os bons momentos.

À Glau, em particular, quero agradecer por ser a grande amiga do dia a dia, e pela colaboração na parte física e revisão deste trabalho.

E, ao "Very Old"...

.

. .

Para meus pais e Fernando

com carinho.

SUMÁRIO

INTRODUÇÃO

CAPÍTULO I

EQUAÇÕES GERA:	IS		• • • • • • •	.1
1.1 - EQUAÇÂ	ão da continuii	DADE		.3
1.2 – EQUAÇÂ	ÃO DO MOVIMENTO			5
1.3 – EQUAÇÂ	ÃO DA ENERGIA.	÷ • • • •		9
1.4 - INTROI	DUÇÃO À TEORIA	REGULAR DE	PERTURBAÇÃO.	14
1.4.1 - TÅ	CNICA FUNDAME	VTAL	• • • • • • • • · · ·	15

CAPÍTULO II

FORMULAÇÃO DO PROBLEMA E EQUAÇÕES DAS COMPONENTES

DE VELOCIDADE

2.1	-	FORMULAÇÃO DO PROBLEMA
2.2		EQUAÇÕES DO PROBLEMA
2.3		SOLUÇÕES

CAPÍTULO III

CAPÍTULO IV

TRANSFERÊNCIA DE CALOR EM DISCOS COM A APLICAÇÃO

DE FORÇAS EXTERNAS.

4.1		INTRODUÇÃO
4.2	-	1º CASO
4.3	-	ANÁLISE DOS RESULTADOS
4.4	-	29 CASO
4.5		DISCUSSÃO DOS RESULTADOS

APÊNDICE A

DEDUÇÃO	DA	EQUAÇÃO	PARA	А	TEMPERATURA.	•		•			92

APÊNDICE B

COEFICIENTES	REFERENTES	As	SOLUÇÕES	DAS	EQUAÇÕES			
DO CAPÍTULO) II e III.	•				• •	-	.96

APENDICE C

	COEF	'IC	IE	NT	ES	F	₹EF	ΈF	ŒÌ	(TI	ES	Ā	5 5	SOI	υς	ÇÕE	S	DA	S	ΕÇ)UA	١ÇĈ	δE3	5			
	DC) ('AP	fr	UL	0	IV	·	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	•	٠	•	•	•	102
BIBLIOGR	AFIA	•	•	•		• .	•	•			•	•	•	-	. •	•	•	•			•	•	•	•	•	•	115

INTRODUÇÃO

O objetivo fundamental desse trabalho é discutix e apresentar soluções para o problema da transferência de calor em um escoamento de fluidos newtonianos entre dois discos rotativos.

Para tal problema, necessitamos das equações que descrevem o movimento do fluido, equações da continuidade, de Navier-Stokes e da Energia que apresentamos no Capitulo I. Temos também nesse capitulo, uma introdução elementar à teoria de perturbação e a técnica fundamental que utilizamos nas soluções das equações diferenciais resultantes do problema abordado. Devido a nãolinearidade das equações e consequentemente não possuirem soluções análiticas exatas, obtemos soluções aproximadas para as equações propostas. Escolhemos como parámetro de perturbação, o número admensional de Reynolds, |R| < 1.

O Capítulo II caracteriza o problema principal de<u>s</u> sa pesquisa e apresenta as soluções para a distribuição de velocid<u>a</u> de para o escoamento proposto entre os discos rotativos.

No capítulo III, analisamos o comportamento da tem peratura para o escoamento permanente, laminar entre discos rotativos submetidos a várias condições térmicas. Discutimos a variação da temperatura para diversos valores da velocidade angular do disco superior. Podemos notar que, quando os discos giram com velocidades angulares iguais, o sistema todo roda como um corpo rígido.

Ainda nesse capítulo, temos os resultados discutidos e graficamente expostos para o problema da transferência de calor entre discos na ausência de forças externas.

No Capítulo IV, apresentamos a solução para a equ<u>a</u> ção da energia no escoamento entre discos rotativos guando aplicase um campo magnético constante numa direção perpendicular aos discos.

O disco superior, nesse caso, permanece parado e estudamos o comportamento da temperatura para diversas condições de contorno dos discos. Analisamos os dados obtidos e esboçamos os pe<u>r</u> fis da distribuição de temperatura.

No Apêndice A_,fazemos a dedução da equação da ene<u>r</u> gia que utilizamos nos capítulos III e IV.

E, finalmente nos Apêndices B e C, temos os coeficientes relativos às soluções obtidas para a equação da energia, c<u>a</u> pítulos III e IV, respectivamente.

CAPITULO I

EQUAÇÕES GERAIS

Este capítulo introduz os conceitos necessários para a análise do movimento do fluido. Serão deduzidas aqui, as equações básicas que permitem prever o comportamento dos fluidos. Tais equações são: da continuidade, do movimento e da energia. Para deduzir estas equações será utilizado o método do volume de co<u>n</u> trole.

Um volume de controle refere-se a uma região no espaço e é útil em situações nas quais haja escoamento através de<u>s</u> ta região. A fronteira do volume de controle é a superfície de co<u>n</u> trole. A forma e o tamanho do volume de controle são arbitrários , no entanto, pode-se fazer com que uma parte do seu volume coincida com paredes sólidas e as outras paredes são tomadas como normais ao escoamento para simplificar o estudo. O volume de controle é chamado, as vezes, de sistema aberto.

Um sistema é caracterizado por uma quantidade da massa fixa de matéria, que difere do restante da massa para a qual dá-se o nome de "meio". A fronteira do sistema pode variar com o tempo desde que sua massa permaneça constante. A título de visualizar melhor o que foi descrito mostramos a variação de um sistema num volume de controle (t),fiq. >, e no instante (t+ At), fiq. b.



O sistema se ocupa no instante (t), dos volumes I e II e no instante (t+At) dos volumes II e III.

A seguir, vamos introduzir algumas das leis bás<u>i</u> cas necessárias ao estudo do movimento de um fluido, aplicáveis as situações físicas que são descritas pelas equações integrais, obt<u>i</u> das no decorrer deste trabalho. São elas:

a) Lei da conservação da massa,

b) Segunda Lei de Newton aplicada ao movimento,

e

c) Lei da conservação da energia

1.1 - Equação da Continuidade

Lei da conservação da massa.

1

Essa lei nos diz que a massa de um sistema perma nece constante com o tempo e é representada matematicamente como:

$$\frac{\mathrm{d}\mathbf{m}}{\mathrm{d}\mathbf{t}} = 0 \qquad , \qquad (1-1)$$

ou ainda,

$$\frac{dm}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{V.C.} \rho d\upsilon + \int_{S.C.} \rho u_i dA_i = 0 , \qquad (1-2)$$

onde

e

m é a massa, p a densidade volumétrica de massa µ, as componentes de velocidade

A equação (1-2) afirma que a taxa de variação da massa no volume de controle mais o saldo dos fluxos de massa atr<u>a</u> vés da superfície de controle, deve ser nula.

Aplicando o teorema de Gauss na equação (1-2),t<u>e</u> mos

3

1

皙

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{v.c.} \rho dv + \int_{v.c.} \frac{\partial}{\partial x_{i}} (\rho u_{i}) dv = 0 \qquad (1-3)$$

ou

$$\int \left[\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_{i}} (\rho u_{i}) \right] d\upsilon = 0 , \qquad (1-4)$$

Como o volume é arbitrário, o integrando deve ser nulo, isto é,

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x_{i}} (\rho u_{i}) = 0 \qquad (1-5)$$

Em se tratando de um fluido incompreensível onde densidade se mantém constante, a equação (1-5) torna-se

$$\frac{\partial}{\partial x_{i}} w_{i} = 0 . \qquad (1-6)$$

Em coordenadas cartezianas a equação (1-6) pode ser escrita como

$$\frac{\partial u}{\partial x} + \frac{\partial v}{\partial y} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \qquad (1-7)$$

onde u, v, w, são as componentes de velocidade nas direções de x, y e z, respectivamente.

1.2 - Equações do Movimento

A segunda lei de Newton afirma que a resultante de todas as forças externas que agem num sistema é diretamente proporcional ao produto da massa pela aceleração do sistema. Em linguagem matemática,

$$\Sigma \vec{P} = m \cdot \vec{a} \tag{1-8},$$

ou ainda

$$\Sigma F_{i} = \frac{Du_{i}}{Dt} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{V,C} u_{i} \rho dv + \int_{S,C} u_{i} \rho u_{j} dA_{j} \qquad (1-9)$$

Traduzindo em palavras, a força resultante que <u>a</u> ge num volume de controle é igual à taxa de variação, com o tempo da quantidade de movimento v.c., mais o saldo dos fluxos da quantidade de movimento através da superfície de controle.

Aplicando o teorema de Gauss na equação(1-9) temos,

$$F_{i} = \frac{d(m u_{i})}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{V,C} \rho u_{i} dv + \int_{V,C} \frac{\partial}{\partial x_{j}} u_{i} \rho u_{j} dv \quad (1-10)$$

ou seja ,

5

 $\P^{(i)}$

£.

$$\Sigma F_{i} = \frac{d(m u_{i})}{dt} = \int_{V.C.} \left[\rho \cdot \frac{\partial u_{i}}{\partial t} + u_{i} \frac{\partial \rho}{\partial t} + u_{i} \frac{\partial}{\partial x_{j}} (\rho u_{j}) + ou_{j} \frac{\partial u_{i}}{\partial x_{j}} \right] dv.$$
(1-11)

Como o volume é arbitrário e fazendo-se uso da equação da continuidade (1-5), a equação (1-11) torna-se

$$\Sigma F_{i} = \frac{Du_{i}}{Dt} = o \left[\frac{\partial u_{i}}{\partial t} + u_{j} \frac{\partial u_{i}}{\partial x_{j}} \right]$$
(1-12)

De outra forma a força resultante que age num sistema pode ser escrito como

$$\Sigma F_{i} = f_{i} + T_{ij,j} \qquad (1-13)$$

onde

f_i são as forças externas que atuam sobre o sistema, T_{ij}, o tensor de tensão para um fluido newtoniano,

sendo

$$\mathbf{T}_{\mathbf{ij}} = -\mathbf{p} \,\delta_{\mathbf{ij}} + 2\mathbf{\mu} \,\mathbf{E}_{\mathbf{ij}} \tag{1-14}$$

onde

p é uma pressão isotrópica ,

$$\delta_{ij}$$
, o delta de Kronecker,
 μ , a viscosidade
 $E_{ij} = \frac{1}{2} (u_{i,j} + u_{j,i})$, (1-15)

С

$$E_{ij} = E_{ji}.$$
 (1-16)

Conclui-se então , da equação (1-14) que

$$T_{ij} = T_{ji}$$
 (1-17)

Obtemos

$$\Sigma \mathbf{F}_{i} = \mathbf{f}_{i} - \frac{\partial \mathbf{p}}{\partial \mathbf{x}_{i}} + \mu \frac{\partial}{\partial \mathbf{x}_{j}} \begin{bmatrix} \frac{\partial \mathbf{u}_{i}}{\partial \mathbf{x}_{j}} + \frac{\partial \mathbf{u}_{j}}{\partial \mathbf{x}_{j}} \end{bmatrix}$$
(1-18)

Expandindo os termos e utilizando-se a equação (1-6), a equação (1-18) torna-se,

$$\Sigma F_{i} = f_{i} - \frac{\partial p}{\partial x_{i}} + \mu \frac{\partial}{\partial x_{j} \partial x_{j}} (u_{i})$$
(1-19)

Igualando-se as equações (1-19) e (1-12) temos,

7

¥.

 $\dot{\gamma}^{\tau}$

$$p\left[\frac{\partial u_{i}}{\partial t} + u_{j}\frac{\partial u_{i}}{\partial x_{j}}\right] = \frac{-\partial p}{\partial x_{i}} + u\frac{\partial^{2}}{\partial x_{j}^{2}}(u_{j}) + f_{i} \qquad (1-20)$$

Em coordenadas cartezianas a equação (1-20) é expressa como:

$$\rho \left[\frac{\partial \mathbf{u}}{\partial t} + \mathbf{u} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial \mathbf{x}} + \mathbf{v} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial \mathbf{y}} + \mathbf{w} \frac{\partial \mathbf{u}}{\partial z} \right] = -\frac{\partial p}{\partial \mathbf{x}} + \mathbf{u} \nabla^2 \mathbf{u} + \mathbf{f}_{\mathbf{x}'}$$
(1-21)

$$\rho \left[\frac{\partial \mathbf{v}}{\partial t} + \mathbf{u} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{x}} + \mathbf{v} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{y}} + \mathbf{w} \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial z} \right] = -\frac{\partial \rho}{\partial \mathbf{y}} + \mu \nabla^2 \mathbf{v} + \mathbf{f}_{\mathbf{y}}$$
(1-22)

$$\rho \left[\frac{\partial \mathbf{w}}{\partial t} + \mathbf{u} \frac{\partial \mathbf{w}}{\partial \mathbf{x}} + \mathbf{v} \frac{\partial \mathbf{w}}{\partial y} + \mathbf{w} \frac{\partial \mathbf{w}}{\partial z} \right] = -\frac{\partial p}{\partial z} + \mu \nabla^2 \mathbf{w} + \mathbf{f}_{\mathbf{z}}, \qquad (1-23)$$

onde

$$\nabla^2 \equiv \frac{\partial}{\partial x^2} + \frac{\partial}{\partial y^2} + \frac{\partial}{\partial z^2}$$
(1-24)

e

4

u, v, w, são as componentes de velocidade nas direções crescentes de x, y, e z, respectivamente.

As equações (1-21),(1-22) e (1-23) são chamadas de Navier-Stokes.

1.3 - Equações da Energia

A primeira lei da termodinâmica afirma que o calor fornecido ao sistema menos o trabalho realizado pelo sistema, depen de somente dos estados inicial e final do próprio.

Em linguagem matemática,

$$O - W = E_{f} - E_{i}$$
 (1-25)

Utilizando o método de volume de controle, temos,

$$\frac{dE}{dt} = \frac{\partial}{\partial t} \int_{V.c.} \rho e_i dv + \int_{s.c.} \rho e_i dA_i . \qquad (1-26)$$

Na ausência de efeitos nucleares, elétricos, magn<u>é</u> ticos e tensão superficial a energia e, (energia por unidade de ma<u>s</u> sa),é a soma das energias potencial, cinética e interna do sistema. Isto é,

$$e = gz + \frac{v^2}{2} + u$$
, (1-27)

onde

gz é a energia potencial gravitacional,
$$\frac{v^2}{2}$$
 é a energia cinética

e u , a energia interna associada ao comportamento molecular ou atômica.

Por outro lado, temos,

$$\frac{dQ}{dt} = -\int_{S,C} q \, dA = -\int_{S,C} q_{i} dA_{i}, \qquad (1-28)$$

onde

q, representa o fluxo de calor por condução e radiação.

O trabalho (W) realizado pelo sistema sobre o meio, pode ser dividido em duas partes: o trabalho das forças de pressão aplicadas nas partes móveis da fronteira e o trabalho das forças das tensões de cisalhamento na superfície.

Em termos do tensor de tensão, o trabalho w, é

$$\frac{dw}{dt} = -\int_{s.c.} u_{i} T_{ij} \cdot dA_{j} . \qquad (1-29)$$

Fazendo-se o balanco da energia total, no sistema, incluindo-se as energias cinética, potencial e gravitacional, obtém -se que

$$\frac{\partial}{\partial t} \int \rho e du + \int \rho e u_i dA_i = - \int \sigma_i dA_i + \int \mu_i T_{ij} dA_i + \int q^{\dagger} dv$$
v.c. s.c. v.c.
(1-30)

onde

q'é a geração interna de calor por unidade de volume. Aplicando-se o teorema de Gauss na equação (1-29),

temos

$$\frac{\partial}{\partial t} \int_{\mathcal{P}} \rho e \, d\upsilon + \int_{\mathcal{V}.c.} \frac{\partial}{\partial x_{i}} (\rho e \mu_{i}) \, d\upsilon + \int_{\mathcal{V}.c.} \frac{\partial}{\partial x_{i}} q_{i} d\upsilon + \int_{\mathcal{V}.c.} \frac{\partial}{\partial x_{i}} (\mu_{i} T_{ij}) \, d\upsilon = 0. \quad (1-31)$$

Substituindo-se o tensor de tensão,(1-15), na equ<u>a</u> ção (1-31),obtemos

$$\frac{\partial}{\partial t} \int \rho e \, d\upsilon + \int \frac{\partial}{\partial x_{i}} (\rho e u_{i}) \, d\upsilon + \int \frac{\partial}{\partial x_{i}} d\upsilon + \int q' d\upsilon + \int q'$$

ou ainda,

$$\int_{\mathbf{v.c.}} \left[\frac{\mathbf{a}}{\partial \mathbf{t}} (\rho \mathbf{e}) + \frac{\partial}{\partial \mathbf{x}_{i}} (\rho \mathbf{e}\mathbf{u}_{i}) + \frac{\partial}{\partial \mathbf{x}_{i}} (\mathbf{q}_{i}) + \mathbf{q'} + \frac{\partial}{\partial \mathbf{x}_{i}} (\rho \mathbf{u}_{i}) - \frac{\partial}{\partial \mathbf{x}_{i}} (\mathbf{u}_{j} \mu \mathbf{E}_{ij}) \right] d\mathbf{v} = 0.$$

$$(1-33)$$

Como o volume é arbitrário, devemos ter:

$$\frac{\partial}{\partial t}(\rho e) + \frac{\partial}{\partial x_{i}}(\rho e u_{i}) + \frac{\partial}{\partial x_{i}}(\alpha_{i}) + \alpha' + \frac{\partial}{\partial x_{i}}(\rho u_{i}) - \frac{\partial}{\partial x_{i}}(u_{j}\mu \varepsilon_{ij}) = 0,$$

$$(1-34)$$

Utilizando-se a equação (1-6), a equação (1-34)tor

na-se

$$\rho_{\overline{Dt}}^{\underline{De}} = -\frac{\partial}{\partial x_{\underline{i}}} q_{\underline{i}} - \rho_{\underline{i}} \frac{\partial u_{\underline{i}}}{\partial x_{\underline{i}}} - u_{\underline{i}} \frac{\partial \rho}{\partial x_{\underline{i}}} + \mu (u_{\underline{i}} \frac{\partial}{\partial x_{\underline{j}}} \epsilon_{\underline{i}}) + \mu \epsilon_{\underline{i}} \frac{\partial}{\partial x_{\underline{i}}} u_{\underline{j}} + q'.$$

(1 - 35)

Consideremos agora, a equação do movimento(1-19) ; multiplicando ambos os lados desta equação por u_i obtém-se a equ<u>a</u> ção da energia mecânica, a saber

$$\rho u_{i} \frac{\partial u_{i}}{\partial t} = u_{i} \frac{\partial p}{\partial x_{i}} + u_{i} \frac{\partial}{\partial x_{i}} \mu \varepsilon_{i\gamma} . \qquad (1-36)$$

Na equação acima, (1-36) desprezou-se a energia po tencial gravitacional. Subtraindo-se a equação (1-36) da eguação (1-35), temos a expressão final para a equação da energia :

$$\rho \frac{Du}{Dt} = -\frac{\partial u_{i}}{\partial x_{i}} - \frac{\partial q_{i}}{\partial x_{i}} + \mu \Phi + [q^{*}], \qquad (1-37)$$

onde u é a energia interna por unidade de massa e $\Phi = \epsilon \frac{\partial u_j}{i j \partial x_j}$, a função de dissipação de energia.

A equação (1-37) pode ser escrita em termos térmicos e para tal é necessário utilizar-se a lei da condução de ca lor de Fourier,

$$q = -k \nabla T, \qquad (1-38)$$

e assumindo ainda a condutividade térmica como constante e o gaz como perfeito, du = c_u dT , temos então

$$\rho c_{\mathbf{v}} \frac{D\mathbf{T}}{D\mathbf{t}} = -p \frac{\partial}{\partial x_{\mathbf{i}}} u_{\mathbf{i}} + K \nabla^{2}\mathbf{T} + \frac{\partial}{\partial x_{\mathbf{i}}} q_{\mathbf{r}} + q', \qquad (1-39)$$

onde q_r é o vetor fluxo de calor por irradiação.

Fazendo-se uso da entalpia, admitindo o fluido como incompressível, $\frac{\partial}{\partial x_i} u_i = 0$, e desprezando-se os termos $\underline{q}_r \in \underline{q}'$, a equação (1-39) reduz-se a

$$\rho \mathbf{c}_{\mathbf{p}} \mathbf{V} \cdot \mathbf{T} = \mathbf{k} \nabla^2 \mathbf{T} + \mu \Phi , \qquad (1-40)$$

onde c $_p$ é a capacidade calorífica à pressão constante. Em coordenadas cartesianas a equação (1-40) é expressa como

$$\rho c_{p} \left[u \frac{\partial T}{\partial x} + v \frac{\partial T}{\partial y} + w \frac{\partial T}{\partial z} \right] = k \nabla^{2} T + \mu \Phi, \qquad (1-41)$$

onde

$$\nabla^2 = \frac{\partial}{\partial x^2} + \frac{\partial}{\partial y^2} + \frac{\partial}{\partial z^2}$$

е

$$\Phi = 2 \left\{ \left[\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial v}{\partial y} \right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^2 + \frac{1}{2} \left[\frac{\partial u}{\partial y} + \frac{\partial v}{\partial x} \right]^2 + \frac{1}{2} \left[\frac{\partial v}{\partial z} + \frac{\partial w}{\partial y} \right]^2 + \frac{1}{2} \left[\frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial u}{\partial z} \right]^2 \right\} . \quad (1-42)$$

1.4 - INTRODUÇÃO À TEORIA REGULAR DE PERTURBAÇÃO,

Muitos problemas que aparecem em Engenharia, Físi ca e Matemática Aplicada apresentam dificuldades devido às equações resultantes serem não-lineares, equações cujos coeficientes são va riáveis, problemas que envolvem formas complicadas de contorno ou ainda equações diferenciais com condições de contorno não-lineares. Levando-se em consideração que esses problemas

não possuem soluções analíticas exatas, somos forçados a recorrer às formas de soluções aproximadas. Vamos introduzir uma técnica de aproximação base<u>a</u> da na teoria fundamental de perturbação de parâmetros em equações diferenciais tendo-se a expansão da solução de uma equação em uma série de potências de um parâmetro.

1.4 1 - TÉCNICA FUNDAMENTAL.

Suponhamos que estamos interessados em resolver a equação

$$F(x) = y$$
, (1-43)

onde F é um operador linear.

Consideremos uma equação auxiliar da seguinte for ma diferencial linear

$$L(x) = y.$$
 (1-44)

Essa equação apresenta uma forma de solução expl \underline{i} cita unicamente da seguinte maneira.

$$\mathbf{x} = \mathbf{T}(\mathbf{y}) \tag{1-45}$$

Utilizando-se as equações (1-44)e (1-45) temos a equação(1-43)escrita como segue:

$$L(\mathbf{x}) + \left[\mathbf{F}(\mathbf{x}) - \mathbf{L}(\mathbf{x}) \right] = \mathbf{y} . \qquad (1-46)$$

Introduzindo-se uma nova função

$$N(x) = L(x) - F(x)$$
 (1-47)

e um parâmetro ε de tal forma que possamos escrever

$$L(\mathbf{x}) = \mathbf{y} + \varepsilon \mathbf{N}(\mathbf{x}) \,. \tag{1-48}$$

Para $\epsilon = 0$, tem-se a solução de aproximação line-

ar,

$$L(x_0) = y \tag{1-49}$$

ou ainda,

$$x = T(y) \equiv x_0$$
 (1-50)

Consideremos agora que a solução da equação (1-48)possa ser expandida em uma série de potências em torno de $\varepsilon = 0$, isto é,

$$\mathbf{x} = \mathbf{x}_0 + \varepsilon \mathbf{x}_1 + \varepsilon^2 \mathbf{x}_2 + \varepsilon^3 \mathbf{x}_3 + \dots$$
 (1-51)

sendo os termos x, independentes do parâmetro ε.

A equação (1-48) admite portanto a seguinte forma:

$$L(\mathbf{x}_{0} + \epsilon \mathbf{x}_{1} + \epsilon^{2} \mathbf{x}_{2} + \epsilon^{3} \mathbf{x}_{3} + \dots) = \mathbf{y}$$

+ \epsilon N(\mathbf{x}_{0} + \epsilon \mathbf{x}_{1} + \epsilon^{2} \mathbf{x}_{2} + \epsilon^{3} \mathbf{x}_{3} + \dots \qquad (1-52)

e assumindo N(x) analítica em x, temos

$$N (x_{0} + \varepsilon x_{1} + \varepsilon^{2} x_{2} + \varepsilon^{3} x_{3} + ...) =$$

$$= N(x_{0}) + \varepsilon N_{1}(x_{0}, x_{1}) + \varepsilon^{2} N_{2}(x_{0}, x_{1}, x_{2})$$

$$+ \varepsilon^{3} N_{3}(x_{0}, x_{1}, x_{2}, x_{3}) + \qquad (1-53)$$

sendo que o coeficiente de e^k depende unicamente das variáveis x_0 ,

 x_1, x_2, \dots, x_k .

Combinando-se as expressões (1-53) e (1-54) e igu<u>a</u> lando-se os coeficientes de mesma potência de ε , obtemos um sistema infinito de equações como segue

$$L(x_{0}) = y$$

$$L(x_{1}) = N(x_{0})$$

$$L(x_{2}) = N_{1}(x_{0}, x_{2})$$

$$L(x_{3}) = N_{2}(x_{0}, x_{1}, x_{2})$$

$$\vdots$$

$$L(x_{k+1}) = N_{k}(x_{0}, x_{1}, x_{2}, \dots, x_{k}).$$

É importante notar que esse sistema infinito de equações pode ser resolvido recursivamente, isto é, a determinação de x_k envolve o conhecimento de x_n para 0 $\leq n \leq k-1$.

CAPITULO II

FORMULAÇÃO DO PROBLEMA

EQUAÇÕES DAS COMPONENTES DA VELOCIDADE E SOLUÇÕES

2.1 - FORMULAÇÃO DO PROBLEMA

. . .

Consideremos um escoamento permanente de um fluido viscoso newtoniano que ocupa o espaço entre dois discos infinitos coaxiais giratórios.

O sistema de coordenadas usado será o sistema de coordenadas cilíndricas polares (r, θ, z) .

As componentes de velocidade serão (u,v,w) nas direções crescentes de r, θ e z, respectivamente. (Ω) será a velocidade angular do disco inferior, (no plano z = 0) e (s Ω) será a velocidade angular do disco superior, (no plano z = d), sendo s uma constante qualquer que indicará o sentido do movimento do disco s<u>u</u> perior.

Passemos agora, a descrever as equações que re gem o escoamento deste fluido a fim de obtermos a temperatura do fluido quando os discos estão submetidos a certas condições térmicas, considerando três situações distintas:

- a) quando os discos rodam no mesmo sentido,
- b) quando o disco superior mantém-se parado, (s = 0)

18

ł

c) quando os discos rodam em sentido contrário.

÷

2.2 - EQUAÇÕES DO PROBLEMA

Para descrever o escoamento do fluido utilizaremos as equações da continuidade (1-7)e do movimento (1-20), (1-21)(1-22) e (1-23), deduzidas no capítulo anterior, escritas agora em coordenadas cilíndricas polares. Com estas equações teremos as componentes de velocidade u, v, w que posteriormente serão necessárias para a obtenção da temperatura.

São elas:

$$\frac{\partial u}{\partial r} + \frac{u}{r} + \frac{\partial w}{\partial z} = 0 \qquad (2-1)$$

$$\rho \left[u \frac{\partial u}{\partial r} + w \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{v^2}{r} \right] = - \frac{\partial p}{\partial r} + \mu \left[\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \cdot \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial^2 u}{\partial r^2} - \frac{u}{r^2} \right]$$

$$\rho \left[\mathbf{u} - \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{r}} + \mathbf{w} - \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{z}} + \frac{\mathbf{u}\mathbf{v}}{\mathbf{r}} \right] = \mu \left[\frac{\partial^2 \mathbf{v}}{\partial \mathbf{r}^2} + \frac{1}{\mathbf{r}} \cdot \frac{\partial \mathbf{v}}{\partial \mathbf{r}} + \frac{\partial^2 \mathbf{v}}{\partial \mathbf{z}^2} - \frac{\mathbf{v}}{\mathbf{r}^2} \right]$$
(2-2)

$$\rho \left[u \frac{\partial w}{\partial r} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right] = -\frac{\partial v}{\partial z} + \mu \left[\frac{\partial^2 w}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right].$$
(2-3)

(2-4)

As condições de contorno do problema são:

$$\begin{array}{cccc} u = 0 & v = r\Omega & w = 0 & para z = 0 \\ u = 0 & v = sr\Omega & w = 0 & para z = d \end{array}$$
 (2-5)

As quatro equações acima formam um conjunto de equações diferenciais parciais não lineares envolvendo dez incógnitas: seis componentes do tensor de tensão, três componentes da velocidade e a pressão isotrópica.

Para resolvê-las usaremos as seguintes transform<u>a</u> ções de variáveis com o objetivo de adimensionalizá-las e reduzi las a um outro conjunto de equações. Estas relações satisfazem a equação da continuidade,(2-1):

$$u = r \Omega F(\xi) ,$$

$$v = r \Omega G(\xi) ,$$

$$w = d \Omega H(\xi) ,$$

$$\xi = \frac{z}{d} .$$

$$(2-6)$$

onđe

Derivando as relações acima em relação a r,ζ e substituindo-as nas equações (2-1),(2-2),(2-3),(2-4) e (2-5) obtemos

de
$$(2-1)$$
 :
 $F = -\frac{H^{\prime}}{2}$, (2-7)
de $(2-3)$:
 $G^{\prime} = R(H^{\prime}G-G^{\prime}H) = 0$, (2-8)

e eliminando a pressão

de
$$(2-2)$$
 e $(2-4)$:
H'V-R $(H'''H-4GG') = 0$ (2-9)

onde R = $\frac{\rho \Omega d^2}{\mu}$ **ë** o número de Reynolds.

Este novo conjunto de equações diferenciais ordinárias não lineares será resolvido com as seguintes condições de contorno:

$$G(0) = s , G(1) = 1$$

$$H(0) = 0 , H(1) = 0$$

$$H'(0) = 0 , H'(1) = 0$$

$$\left. \right\}$$
(2-10)

٦

Para resolver o sistema das equações (2-8)e(2-9), assumimos o número de Reynolds R menor que l. Assim, podemos usar a teoria de perturbações regulares, expandindo as funções G e H em série de potências de R. Isto é;

$$G(\xi) = G_0(\xi) + RG_1(\xi) + R^2G_2(\xi) + \dots$$

$$H(\xi) = H_0(\xi) + RH_1(\xi) + R^2H_2(\xi) + \dots$$

Substituindo estas funções G e H nas equações (2-8),(2-9) e (2-10) teremos equações de v**ári**as ordens escritas abaixo:

$$\begin{array}{l} {\rm e} \ {\rm de} \ (2-9) \\ \\ {\rm H}_{0}^{\rm iv} \left(\xi \right) \ = \ 0 \\ \\ {\rm H}_{1}^{\rm iv} \left(\xi \right) \ - \ \left[{\rm H}_{0}^{\,\prime} \, \, \, \, ^{\prime} \left(\xi \right) {\rm H}_{0} \left(\xi \right) \ + \ 4 {\rm G}_{0} \left(\xi \right) {\rm G}_{0}^{\,\prime} \left(\xi \right) \right] \ = \ 0 \\ \\ {\rm H}_{2}^{\rm iv} \left(\xi \right) \ - \left[{\rm H}_{0}^{\,\prime} \, \, \, ^{\prime} \left(\xi \right) {\rm H}_{1} \left(\xi \right) \ + \ {\rm H}_{1}^{\,\prime} \, \, \, ^{\prime} \left(\xi \right) {\rm H}_{0} + \ 4 {\rm G}_{0} \left(\xi \right) {\rm G}_{1}^{\,\prime} \left(\xi \right) \\ \\ \\ + 4 {\rm G}_{1} \left(\xi \right) {\rm G}_{0}^{\,\prime} \left(\xi \right) \right] \ = \ 0 \quad , \end{array} \right)$$

sujeitas às condições de contorno:

$$G_{0}(0) = s ; G_{0}(1) = 1 ; G_{n}(0) = G_{n}(1) = 0 ;$$

$$para n \ge 1$$

$$H_{n}(0) = H_{n}(1) = 0, \quad H_{n}^{*}(1) = 0 \quad para n \ge 0$$

$$(2-13)$$

е

е

2.3 - SOLUÇÕES

As soluções obtidas para as equações de ordem

zero são

$$G_0(\xi) = (1-s) \xi^2 + s$$
, (2-14)

$$H_0(\xi) = 0$$
 (2-15)

e é facilmente verificavel que estas soluções satisfazem às condições de contorno

$$G_{0}(0) = s , G_{0}(1) = 1$$

$$H_{0}(0) = H_{0}(1) = 0 , H_{0}'(0) = H_{0}'(1) = 0 .$$

$$(2-16)$$

Fazendo-se uso das funções (2-14) e (2-15) juntamente com as condições de contorno:

$$G_{1}(0) = G_{1}(1) = 0$$

$$H_{1}(0) = H_{1}(1) = 0 , H_{1}'(0) = H_{1}'(1) = 0$$

$$(2-17)$$

obtemos as seguintes soluções para as equações de ordem um,

$$G_{1}(\xi) = 0$$
 , (2-18)

$$H_{1}(\xi) = a_{1}\xi^{5} + a_{2}\xi^{4} + a_{3}\xi^{3} + a_{4}\xi^{2} . \qquad (2-19)$$

Para a obtenção das soluções das equações de ordem 2, utilizaremos (2-14),(2-15),(2-18) e (2-19) com o auxílio das condições de contorno

$$G_2(0) = G_2(1) = 0$$
, (2-20)
 $H_2(0) = H_2(1) = 0$, $H_2^1(0) = H_2^1(1) = 0$

teremos

e

$$G_2(\xi) = b_1 \xi^7 + b_2 \xi^6 + b_3 \xi^5 + b_4 \xi^4 + b_5 \xi^3 + b_6 \xi$$
, (2-21)

$$H_2(\xi) = 0$$
 (2-22)

E com as soluções (2-14), (2-5), (2-17), (2-18), (2-21) e (2-22) teremos as funções G e H ,

$$G(\xi) = (1-s) \xi^{2} + s + R^{2} \left[b_{1} \xi^{7} + b_{2} \xi^{6} + b_{3} \xi^{5} + b_{4} \xi^{4} + b_{5} \xi^{3} + b_{6} \xi \right]$$

$$(2-23)$$

e

$$H(\xi) = R \left[a_1 \xi^5 + a_2 \xi^4 + a_3 \xi^3 + a_4 \xi^2 \right] , \qquad (2-24)$$

obtendo portanto, as componentes de velocidade, equações (2-6)

$$u = -\mathbf{r} \Omega - \frac{\mathbf{R}}{2} \left[5a_1 \xi^4 + 4a_2 \xi^3 + 3a_3 \xi^2 + 2a_4 \xi \right], \qquad (2-25)$$

$$\mathbf{v} = \mathbf{r}\Omega \left\{ \left[(1-s)\xi^{2} + s \right] + R^{2} \left[\mathbf{b}_{1}\xi^{7} + \mathbf{b}_{2}\xi^{6} + \mathbf{b}_{3}\xi^{5} + \mathbf{b}_{4}\xi^{4} + \mathbf{b}_{5}\xi^{3} + \mathbf{b}_{6} \right] \right\}$$
(2-26)

е

$$w = r dR \left[a_1 \xi^5 + a_2 \xi^4 + a_3 \xi^3 + a_4 \xi^2 \right]. \qquad (2-27)$$

Os coeficientes a_i , b_i , (i = 1,6) estão dados no Apêndice B.

CAPITULO JII

DISTRIBUIÇÃO DE TEMPERATURA EM UM ESCOAMENTO PERMANENTE DE FLUIDOS NEWTONIANOS NA AUSENCIA DE FORÇAS EXTERNAS

Neste capítulo estudaremos o problema da transferencia de calor em um escoamento permanente de um fluido newtoniano sem a aplicação de forças externas, quando os discos estão submetidos a dois tipos de condições térmicas.

3.1. 19 Caso

Vamos considerar neste caso, que o disco inferior (plano z = 0), está mantido a uma temperatura constante T = T_1 e o disco superior, (plano z = d), a uma temperatura constante T = T_2 . Isto é,

$$T = T_1 \text{ para } z = 0 \text{ e } T = T_2 \text{ para } z = d.$$
 (3-1)

Consideremos a equação da energia (1-46), escrita agora em coordenadas cilíndricas polares,

$$\rho c_{p} \left(u \frac{\partial T}{r} + w \frac{\partial T}{z} \right) = K \Delta^{2} T + \mu \Phi , \qquad (3-2)$$

onde

$$\nabla^2 \mathbf{T} = \frac{\partial^2 \mathbf{T}}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\mathbf{T}}{\mathbf{r}} + \frac{\partial^2 \mathbf{T}}{\partial z^2} ,$$

$$\Phi = 2 \left[\left(\frac{\partial u}{\partial r} \right)^2 + \left(\frac{u}{r} \right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^2 + \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^2 \right].$$

Introduzindo-se as variáveis adimensionais

 $T^* = \frac{T^{-T}_{1}}{T_{2}^{-T}_{1}} , \qquad (3-3)$

$$\overline{r} = \frac{r}{\overline{d}}$$
 (3-4)

е

 $\xi = \frac{z}{d} \qquad (3-5)$

a equação (3-2) torna-se

$$R \left[- \bar{r} \frac{H'(\xi)}{2} \frac{\partial T^{*}}{\partial \bar{r}} + H(\xi) \frac{\partial T^{*}}{\partial \xi} \right]$$

$$= \frac{1}{\sigma} \left[\frac{\partial^{2} T^{*}}{\partial \bar{r}^{2}} + \frac{1}{\bar{r}} \frac{\partial T^{*}}{\partial \bar{r}} + \frac{\partial^{2} T}{\partial \xi^{2}} \right]$$

$$+ E \left\{ 3 \left(H'(\xi) \right)^{2} + \bar{r}^{2} \left[\frac{1}{4} \left(H''(\xi) \right)^{2} + \left(G'(\xi) \right)^{2} \right] \right\}$$
(A-1)

Desde que a equação acima depende somente de \bar{r} e ξ , vamos escrever sua solução como

$$T^*(\bar{r},\xi) = \bar{T}(\xi) + \bar{r}^2 \tilde{T}(\xi)$$
, (3.6)

sujeita às seguintes condições de contorno

$$T^*(0) = 0$$

e-

 $T^{*}(1) = 0.$

= 0.

Derivando-se a equação (3-6) em relação à \mathbf{r} e ξ ,

e substituindo na equação (A-1), obtemos

$$R\sigma \left[-\bar{r}^{2}H'(\xi) \tilde{T}(\xi) + H(\xi) \left(\tilde{T}'(\xi) + r^{2}\tilde{T}'(\xi) \right) \right]$$

$$= 4\tilde{T}(\xi) + \bar{T}''(\xi) + \bar{r}^{2} \tilde{T}''(\xi) +$$

$$+ E\tau \left\{ 3(H'(\xi))^{2} + \bar{r}^{2} \left[-\frac{1}{4} (H''(\xi))^{2} + (G'(\xi))^{2} \right] \right\}$$
(3-8)
ou ainda,
$$\bar{r}^{2} \left[-\tilde{T}''(\xi) - \sigma RH'(\xi) \tilde{T}(\xi) + \sigma RH(\xi) \tilde{T}'(\xi) - E\sigma \left((H''(\xi))^{2} + (G'(\xi))^{2} \right) \right] = \bar{r}''(\xi) + \sigma RH(\xi) \tilde{T}'(\xi) - E\sigma$$

$$\cdot \left(\frac{1}{4} + (G'(\xi))^{-1} \right) = T''(\xi) + RoH(\xi)T'(\xi)$$

+ $3E\sigma (H'(\xi))^{2} - 4\tilde{T}(\xi) = 0,$ (3-9)

Igualando-se os termos de mesma potência , temos $\tilde{T}''(\xi) = R\sigma H(\xi)\tilde{T}'(\xi) + R\sigma H'(\xi)\tilde{T}(\xi)$

+ Eo
$$\left[\frac{(H''(\xi))^2}{4} + (G'(\xi))^2\right] = 0.$$
 (3-10)

е

$$\vec{T}''(\xi) - R\sigma H(\xi) \vec{T}'(\xi) + 3E\sigma (H'(\xi))^2 + 4\tilde{T}(\xi) = 0.$$
 (3-11)

As equações (3-10) e (3-11) serão agora resolvidas

com as seguintes condições de contorno:

$$\left\{ \vec{T}(0) = 0 , \quad \vec{T}(1) = 0 \\ \vec{T}(0) = 0 , \quad \vec{T}(1) = 1 \\ \right\}$$

$$(3-12)$$

O conjunto de equações (3-10) e (3-11), é formado por duas equações diferenciais não-lineares e para resolvê-lo uti lizaremos a teoria de perturbações regulares. Escrevemos as funções \tilde{T} e \tilde{T} em série de potências de R, isto é:

$$\bar{T}(\xi) = \bar{T}_{0}(\xi) + R\bar{T}_{1}(\xi) + R^{2}\bar{T}_{2}(\xi) + \dots$$

$$\bar{T}(\xi) = \bar{T}_{0}(\xi) + R\bar{T}_{1}(\xi) + R^{2}\bar{T}_{2}(\xi) + \dots$$
(3-13)

Substituindo as expressões (3-13) juntamente com as funções (2-23),(2-24)

$$G(\xi) = G_0(\xi) + R^2 G_2(\xi)$$
,
 $H(\xi) = RH_1(\xi)$,

e

introduzidas no capítulo II, em (3-10) e (3-11) e nas condições de contorno (3-12), obtemos um conjunto de equações diferenciais ordinárias lineares de várias ordens. De (3-10) temos

$$\begin{split} \vec{T}_{0}^{\prime}(\xi) &+ \mathbf{E}\sigma \left(G_{0}^{\prime}(\xi)\right)^{2} = 0 , \\ \vec{T}_{1}^{\prime}(\xi) &= 0 , \\ \vec{T}_{2}^{\prime}(\xi) &- \sigma H_{1}(\xi) \quad \vec{T}_{0}^{\prime}(\xi) + \sigma H_{1}^{\prime}(\xi) \quad \vec{T}_{0}(\xi) \\ &+ \mathbf{E}\sigma \left[\frac{1}{4} \left(H_{1}^{\prime}(\xi)\right)^{2} + 2 \mathbf{G}_{0}^{\prime}(\xi) \mathbf{G}_{2}^{\prime}(\xi)\right] = 0 , \end{split}$$

$$\end{split}$$

$$(3-14)$$
е

е

$$\left. \begin{array}{c} T_{0}^{\prime \prime}(\xi) + 4 \ \tilde{T}_{0}(\xi) = 0 \\ \tilde{T}_{1}^{\prime \prime}(\xi) + 4 \ \tilde{T}_{1}(\xi) = 0 \\ \tilde{T}_{2}^{\prime \prime}(\xi) - \sigma H_{1}(\xi) \ \tilde{T}_{0}^{\prime}(\xi) + 3 \ E\sigma \ \left(H^{\prime}(\xi) \right)^{2} + 4\tilde{T}_{2}(\xi) = 0 \right\}$$
(3-15)

Estes novos conjuntos terão que satisfazer ãs seguintes condições de contorno:

$$\left. \begin{array}{cccc} \tilde{T}_{n}(0) = 0 &, & \tilde{T}_{n}(1) = 0 & \text{para } n \ge 0 \\ \\ \bar{T}_{0}(0) = 0 &, & \bar{T}_{0}(1) = 1 &, & \bar{T}_{n}(0) = \bar{T}_{n}(1) = 0 \text{ para } n \ge 1. \end{array} \right\}$$
(3-16)

Vamos agora às soluções dessas equações. Para as equações representando a aproximação ordem zero, temos as seguintes soluções:

$$\tilde{T}_{0}(\xi) = \frac{E\sigma}{2} (1-s)^{2} (\xi - \xi^{2}) , \qquad (3-17)$$

$$\bar{\mathbf{T}}_{0}(\xi) = \xi + \frac{E\sigma(1-s)^{2}}{6}(\xi-2\xi^{3}+\xi^{4}) , \qquad (3-18)$$

que satisfazem às seguintes condições de contorno.

$$\vec{T}_{0}(0) = 0 , \quad \vec{T}_{0}(1) = 0$$

$$\vec{T}_{0}(0) = 0 , \quad \vec{T}_{0}(1) = 0$$

$$(3-19)$$

е

de

Utilizando-se as equações (3-17) e (3-18) juntamente com as condições de contorno

$$\vec{T}_{1}(0) = \vec{T}_{1}(1) = 0$$

$$\vec{T}_{1}(0) = \vec{T}_{1}(1) = 0 ,$$

$$(3-20)$$

deduzimos que as soluções das equações de ordem um são:

$$\tilde{T}_{1}(\xi) = 0 \tag{3-21}$$

e

$$\bar{T}_{1}(\xi) = 0.$$
 (3-22)

A fim de obter-se as soluções das equações de or dem dois, utilizamos as equações (3-17),(3-18),(3-22),(3-21) com as condições de contorno

> $\tilde{T}_{2}(0) = \tilde{T}_{2}(1) = 0,$ $\tilde{T}_{2}(1) = \tilde{T}_{2}(1) = 0.$ (3-23)

Estas soluções podem ser expressas nas seguintes formas polinomiais :

$$\tilde{T}_{2}(\xi) = c_{1} \xi^{8} + c_{2} \xi^{7} + c_{3} \xi^{6} + c_{4} \xi^{5} + c_{5} \xi^{4} + c_{6} \xi^{3} + c_{7} \xi^{2} + c_{8} \xi, \qquad (3-24)$$

$$\bar{\bar{\mathbf{T}}}_{2}(\xi) = d_{1} \xi^{10} + d_{2} \xi^{9} + d_{3} \xi^{8} + d_{4} \xi^{7} + d_{5} \xi^{6} + d_{6} \xi^{5} + d_{7} \xi^{4} + d_{8} \xi^{3} + d_{9} \xi, \qquad (3-25)$$

onde as expressões para os coeficientes $c_i \in d_i$, (i = 1,9), são $d_{\underline{a}}$ dos no apêndice **B**.

Substituindo-se as soluções de ordens zero, um e dois na expressão (3-13), funcões \tilde{T} e \tilde{T} , temos

$$\tilde{T}(\xi) = \frac{E\sigma}{2}(1-s)^{2}(\xi-\xi^{2}) + R^{2} \left[c_{1}\xi^{8}+c_{2}\xi^{7}+c_{3}\xi^{6} + c_{4}\xi^{5}+c_{5}\xi^{4}+c_{6}\xi^{3}+c_{7}\xi^{2}+c_{8}\xi^{7}\right]$$
(3-26)

е

$$\overline{\mathbf{T}}(\xi) = \frac{E\sigma}{6} (1-s)^{2} (\xi - 2\xi^{3} + \xi^{4}) + R^{2} \begin{bmatrix} d_{1} \xi^{10} + d_{2} \xi^{9} \\ + d_{3} \xi^{8} + d_{4} \xi^{7} + d_{5} \xi^{6} + d_{6} \xi^{5} + d_{7} \xi^{4} + d_{8} \xi^{3} \\ + d_{9} \xi \end{bmatrix}, \qquad (3-27)$$

obtendo, portanto, a solução final para a temperatura neste caso:

$$T^{*}(\bar{r}, \xi) = + \frac{E\sigma}{6} (1-s)^{2} (\xi - 2\xi^{3} + \xi^{4}) + R^{2} \left[d_{1}\xi^{10} + d_{2}\xi^{9} + d_{3}\xi^{8} + d_{4}\xi^{7} + d_{5}\xi^{6} + d_{6}\xi^{5} + d_{7}\xi^{4} + d_{8}\zeta^{3} + d_{9}\xi^{1} + \bar{r}^{2} \left\{ \frac{E\sigma}{2} (1-s)^{2} (\xi - \xi^{2}) + R^{2} \left[c_{1}\xi^{8} + c_{2}\xi^{7} + c_{3}\xi^{6} + c_{4}\xi^{5} + c_{5}\xi^{4} + c_{6}\xi^{3} + c_{7}\xi^{2} + c_{8}\xi^{6} \right] \right].$$

$$(3-28)$$

Ĩ

3.2 - ANÁLISE DOS RESULTADOS.

Nas figuras 1,2,3, é mostrado o comportamento de T* em função de ξ , para diferentes valores de \tilde{r} e do núme ro de Reynolds, R , com os discos girando com diversas velocidades para números de Eckert e Prandtl fixos.

Convém relembrar que estes parâmetros são

dados por

$$\mathbf{T}^{\star} = \frac{\mathbf{T} - \mathbf{T}_{1}}{\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1}}, \quad \xi = \frac{z}{d} \quad , \quad \mathbf{\bar{r}} = \frac{\mathbf{r}}{d} \quad ,$$
$$\mathbf{R} = \frac{\rho \Omega d^{2}}{\mu} \quad , \quad \sigma = \frac{\mu c_{p}}{K} \quad , \quad \mathbf{E} = \frac{\Omega^{2} d^{2}}{c_{p} (\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1})}$$

e que em z = 0 localiza-se um disco que gira com velocidade angular Ω e em z = d, um outro disco com velocidade Ω s.

Na figura 1, para os valores de $\sigma = 0.5$, $E = 0.3 e \bar{r} = 0.5$ onde $\bar{r} = \frac{r}{d} = tg\theta$ e portanto, $\theta = 26.5^{\circ}$, o estu do do efeito da velocidade na distribuição de temperatura será fei to para s = 0 (o disco superior parado), s = -1, -4 (disco superior girando uma e quatro vezes mais rápido, porém em sentido contrá rio) e s = 4 (o disco superior girando quatro vezes mais rápido e no mesmo sentido).

Vê-se nessa figura que para um mesmo núme ro de Reynolds, à medida que se aumenta o módulo da velocidade an-

gular do disco superior, a distribuição de temperatura, T^* , em fun ção de ξ perde seu caráter linear, assumindo perfis quase paraból<u>i</u> cos. Este efeito é mais pronunciado com o aumento do número de Reynolds.

Um aspecto interessante que pode ser observado é que para s = 0, -1, -4 e para R = 0.4 e 0.8, o máximo valor **para T*** é obtido em $\xi = 1$, ou seja, sobre o disco superior · Isto não acontece quando s = -4, R = 0.8. Nota-se que neste caso, devido ao fato do disco superior estar girando com uma velocidade quatro vezes maior que o disco inferior, em sentido contrário, há um aumento e um deslocamento do máximo de T* para o entorno do ponto $\xi = 0.8$.

Na Fig. 2, para $\tilde{r} = 1.0$, $\theta = 45^{\circ}$, observase o mesmo tipo de comportamento de T* com o numento do módulo da velocidade do disco superior, ou seja, para s= -4 e R = 0.8, o máximo de T* chega a deslocar-se até o ponto $\xi = 0.65$.

Na Fig. 3, para $\tilde{r} = 2.0$, $\theta = 63^\circ$, verifica-se que o máximo de T* assume o valor unitário somente quando o disco superior está parado, (s = 0). Com o aumento do módulo de s, obtém-se o máximo de T* cada vez mais próximo da meia distância en tre os discos.

A seguir, mostra-se uma tabela onde compa ramos os valores aproximados de T*, para diversos valores de S, ou seja, para diferentes variações da velocidade angular, s Ω , do disco superior(z = d).

TABELA I

	Figura 1 Figura 2		a 2	Figura 3		
r	0.5		1.0		2.0	
R	0.4	0,3	0.4	0.8	04.	0.8
s = 0	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.0	1.0	1 .0 1.0	1.0 1.0	1.0
s = -1	$T_{\max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.0	1.0	1.0 1.0	1.02 0.9	1.10 0.75
s = 4	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.0 1.0	1.0 1.0	1.01 0.9	1.32 0.65	1.60 0.6
s = -4	$\begin{array}{rcl} \mathbf{T}_{\max}^{\star} &= 1.0\\ \boldsymbol{\xi} &= 1.0 \end{array}$	1.06 0.8	1.23 0.7	1.48 0.65	2.57 0.55	3.40 0.55
s = 5	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.0 1.0	1.04 0.8	1.18 0.7	1.83 0.6	2.37 0.55
s = 10	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.71 0.55	1.98 0.5	3.28 0.55	6.55 0.5	9.6 0.5
s = -10	$T_{max}^{\star} = 1.14$ $\xi = 0.55$	2.32 0.55	2.84 0.5	4.68 0.5	9.67 0.5	14.21 0.5
s = -15	$T_{max}^* = 1.0$ $\xi = 1.0$	3.45 0.5	3.39 0.4	8.49 0.5	13.02 0.4	27.89 0.4





Fig. 2



As figuras 4,5,6 diferem das primeiras por um aumento do número de Prandtl, $\sigma = 0.7$, e um decréscimo do numero de Eckert, E = 0.3, variando portanto, o produto σ E. Nota-se que com o aumento desse produto, σ E = 0.21, a temperatura, T* tem um crescimento mais acentuado em função de ξ .

Observa-se que para r crescente há um deslocamento dos máximos de T* para a meia distância entre os discos.

Uma vez que os perfis de temperatura, T*, são semelhantes aos das figuras anteriores, é mostrada apenas uma tabela referente aos máximos de T* com o disco superior girando com diversas velocidades angulares, SΩ.

Figura 4 Figura 5 Figura 6 r 0.5 1.0 2.0 R 0.4 0.8 0.4 0.8 0.4 0.8 $T_{max}^{\star} = 1.0$ S = 01.0 1.0 1.0 1.0 1.0 $\xi = 1.0$ 1.0 1.0 1.0 1.0 1.0 s = -1 $T^{\star}_{max} = 1.0$ 1.35 1.0 1.0 1.0 1.10 $\xi = 1.0$ 1.0 0.75 0.65 1.0 1.0 $T_{max}^* = 1.0$ s = 4 1.01 1.16 2.26 1.0 1.58 ξ = 1.0 0.9 0.55 1.0 0.7 0.6 $T_{\max}^{\star} = 1.04$ s = -4 1.29 1.45 2.07 3.38 5.31 $\xi = 0.8$ 0.65 0.65 0.6 0.55 0.5 $T_{max}^{\star} = 1.0$ s = 5 3.58 1.14 1.07 1.52 2.33 $\xi = 1.0$ 0.7 0.6 0.55 0.75 0.55 $T_{max}^{*} = 1.0$ s = 10 2.56 8.94 15.76 2.47 5.12 $\xi = 1.0$ 0.5 0.5 0.45 0.5 0.55 $s = -10 \begin{bmatrix} T^*_{max} = 1.37 \end{bmatrix}$ 23.37 3.51 3.76 7.48 13.30 ξ = 0.5 0.45 0.5 0.45 0.5 0.5 $s = -15 | T^{\star}_{max} = 1.0$ 4.63 24.94 47.50 5.45 13.85 1.0 ξ 0.4 0.5 0.35 0.5 0.45

~

TABELA II







3.3 - 2º Caso

e

e

Neste caso, supomos que o disco inferior, situado no plano z = 0, será mantido a uma temperatura constante T = T_1 e o disco superior, no plano z = d, permanecerá térmicamente isolado. Isto é,

$$T = T_1 para z = 0 e \frac{\partial T}{\partial z} = 0 para z = d.$$
 (3-29)

Assumiremos que a solução para a temperatura neste problema serã como no caso 1,

submetidas agora às condições de contorno,

$$T^{*}(0) = 0$$
 (3-30)
 $T^{*}(1) = 0$.

Os conjuntos de equações a serem resolvidas aqui, serão os mesmos da seção (3.1), conjuntos(3-14) (3-15), sujeitas às seguintes condições de contôrno:

$$\left. \begin{array}{l} \tilde{T}_{n}(0) = 0 \quad , \ \tilde{T}_{n}^{\dagger}(1) = 0 \quad \text{para } n \geq 0 \\ \\ \tilde{T}_{n}(0) = 0 \quad , \ \tilde{T}_{n}^{\dagger}(1) = 0 \quad \text{para } n \geq 0 \end{array} \right\}$$
(3-31)

Obtém-se então como soluções para as equações de ordens menores ou iguais a dois, as expressões

$$\tilde{T}_{0}(\xi) = \frac{E\sigma}{2}(1-s)^{2}(2\xi - \xi^{2})$$
(3-32)

е

$$\overline{T}_{0}(\xi) = \frac{1}{3} E \sigma (1-s)^{2} \left(\frac{1}{2} \xi^{3} - 2\xi^{2} + 4\right) , \qquad (3-33)$$

sujeitas às seguintes condições de contorno:

$$\left. \begin{array}{l} \bar{T}_{0}(0) = \bar{T}_{0}(1) = 0 \\ \\ \bar{T}_{0}(0) = \bar{T}_{0}(1) = 0 \\ \end{array} \right\}$$
(3-34)

Resulta então que as soluções de ordem um são:

$$\tilde{T}_{l}(\xi) = 0 \tag{3-35}$$

e

е

$$\bar{T}_{l}(\xi) = 0$$
, (3-36)

submetidas às condições de contorno

$$\tilde{T}_{1}(0) = \tilde{T}_{1}(1) = 0$$

$$\tilde{T}_{1}(0) = \tilde{T}_{1}(1) = 0.$$

$$(3-37)$$

Dessa forma, para as equações de ordem dois , as soluções obtidas se escrevem como:

$$\tilde{T}_{2}(\xi) = e_{1} \xi^{8} + e_{2} \xi^{7} + e_{3} \xi^{6} + e_{4} \xi^{5} + e_{5} \xi^{4} + e_{6} \xi^{3} + e_{7} \xi^{2} + e_{8} \xi, \qquad (3-38)$$

$$\tilde{\mathbf{T}}_{2}(\xi) = \mathbf{f}_{1}\xi^{10} + \mathbf{f}_{2}\xi^{9} + \mathbf{f}_{3}\xi^{8} + \mathbf{f}_{4}\xi^{7} + \mathbf{f}_{5}\xi^{6} + \mathbf{f}_{6}\xi^{5} + \mathbf{f}_{7}\xi^{4} + \mathbf{f}_{8}\xi^{3} + \mathbf{f}_{9}\xi , \qquad (3-39)$$

onde os coeficientes $e_i \in f_i$, (i = 1,9), são dados no apêndice A. As equações (3-38) e (3-39) satisfazem as seguin-

tes condições de contorno:

. .

$$\vec{T}_{2}(0) = \vec{T}_{2}(1) = 0$$

$$\vec{T}_{2}(0) = \vec{T}_{2}(1) = 0$$
(3-40)

Substituindo as soluções de ordens zero, um e dois na expressão (3-13), temos

$$\tilde{T}(\xi) = \frac{E\sigma}{2} (1-s)^{2} (2\xi - \xi^{2}) + R^{2} \left[e_{1} \xi^{8} + e_{2} \xi^{7} + e_{3} \xi^{6} + e_{4} \xi^{5} + e_{5} \xi^{4} + e_{6} \xi^{3} + e_{7} \xi^{2} + e_{8} \xi \right]$$
(3-41)

е

е

$$\bar{\mathbf{T}}(\xi) = \frac{1}{3} \operatorname{Eo} (1-\varepsilon)^2 \left[\frac{1}{2} \xi^3 - 2\xi^2 + 4 \right] + \mathbb{R}^2 \left[\mathbf{f}_1 \xi^{10} + \mathbf{f}_2 \xi^9 + \mathbf{f}_3 \xi^8 + \mathbf{f}_4 \xi^7 + \mathbf{f}_5 \xi^6 + \mathbf{f}_6 \xi^5 + \mathbf{f}_7 \xi^4 + \mathbf{f}_8 \xi^3 + \mathbf{f}_9 \xi \right]. \quad (3-42)$$

Logo, a equação para a temperatura T* , equação (3-6) neste 29 Caso torna-se

$$T * (\bar{r}, \xi) = \frac{1}{3} E_{\sigma} (1-s)^{2} \left[\frac{1}{2} \xi^{3} - 2\xi^{2} + 4 \right] + R^{2} \left[f_{1} \xi^{10} + f_{2} \xi^{9} + f_{3} \xi^{8} + f_{4} \xi^{7} + f_{5} \xi^{6} + f_{6} \xi^{5} + f_{7} \xi^{4} + f_{8} \xi^{3} + f_{9} \xi \right] \\ + \bar{r}^{2} \left\{ \frac{E_{\sigma}}{2} (1-s)^{2} (2\xi^{2} - \xi) + R^{2} \left[e_{1} \xi^{8} + e_{2} \xi^{7} + e_{3} \xi^{6} + e_{4} \xi^{5} + e_{5} \xi^{4} + e_{6} \xi^{3} + e_{7} \xi^{2} + e_{8} \xi \right] \right\}.$$

$$(3-43)$$

3-4. DISCUSSÃO DOS RESULTADOS.

Nas figuras 7,8,9 têm-se as curvas da temperatura, T*, para diferentes valores de \tilde{r} , R = 0.4, 0.8, com o disco supe rior girando com diversas velocidades e termicamente isolado. O dis co inferior gira com velocidade angular constante. São fixados os valores dos números de Prandtl e Eckert.

A Fig. 7 mostra o comportamento de T* em função de ξ para $\bar{r} = 0.5$, $\theta = 26.5^{\circ}$, E = 0.3 e $\sigma = 0.5$. Aumentando-se o módulo da velocidade angular $|s\Omega|$, obtém-se a temperatura crescente , sendo acentuado esse crescimento com o aumento do número de Reynolds.

Para s = -4, isto é, quando o disco superior gira quatro vezes mais rápido que o disco inferior, porém em sentido con trário, nota-se que para ambos os valores de R, 0.4 e 0.8, o cresc<u>i</u> mento de T* é bastante pronunciado se comparado com os outros valores de s. Na figura 8, para $\bar{r} = 1.0$ e portanto, $\theta = 45^{\circ}$ observa-se o tipo de comportamento semelhante para T*, isto é, o crescimento de T* depende do aumento do módulo da velocidade angular do disco superior. Esse crescimento é mais rápido à medida que aumenta-se o número do Reynolds.

A Fig. 9 apresenta as curvas de T* para $\bar{r} = 2.0$, $\theta = 63^{\circ}$. Vê-se com esse aumento um tipo de comportamento similar, ou seja, variando-se o valor de \bar{r} , obtém-se a temperatura sempre crescente. Nota-se que os máximos de T* assumem valores maiores para os diversos módulos da velocidade angular do disco superior.

A seguir é mostrada uma tabela que fornece todos os dados obtidos para os máximos de T* para diversos valores de s e R. Tem-se mais dados sobre comportamento de T* em função de ξ para s = 5.0, 10.0, -7.0, -8.75. Note que com o aumento do módulo de s, T* diminui em relação a , chegando a obter o valor nulo para s = -8.87, R = 0.8.

	Figura 7		Figura	Figura 8		Figura 9	
r	0.5		1.0	1.0		2.0	
R	0.4	0.8	0.4	0.8	0.4	0.8	
5 = 0	0.21	0.44	0.4	1.4	1.62	5.22	
s = -1	0.65	0.86	1.09	1.97	2.87	6.41	
5 = 4	1.37	1.61	2.08	2.94	4.94	8.29	
s = -4	3.65	3.85	5.13	5.54	11.04	12.32	
s = 5	2.38	2.64	3.45	4.22	7.72	10.51	
s = 10	11.94	12.83	15.20	12.23	28.27	9 . 84	
3 = -7	9.27	9.48	12.10	10.0	23.42	12.11	
s =-8.75	13.76	14.06	17.15	11.57	30.7	16.29	

ï

.







As figuras 10, 11, 12 representam as curvas da temperatura, T* para diversos valores de \overline{r} , R, s. Elas diferem das figuras anteriores na variação do produto σE , isto é, $\sigma E = 0.21$, en quanto que anteriormente, $\sigma E = 0.15$.

Os números de Prandtl e Eckert assumem os valores, 0.7 e 0.3 respectivamente.

Pode-se dizer que aumentando-se o número de Prandtl e diminuindo-se o valor de E, os perfis obtidos para a distri buição de temperatura são bem similares aos das figuras 7, 8, 9. I<u>s</u> so pode ser visto pelas curvas traçadas de T* em função de ξ nas f<u>i</u> guras e na Tabela IV onde têm-se os máximos de T* para diferentes v<u>a</u> lores de s inclusive alguns outros resultados relativos ao máximos de T* que não foram plotados.

TABELA	IV

·	Figura 10		Figura ll		Figura 12	
ī	0.5		1.0		2.0	
R	0.4	0.8	0.4	0.8	0.4	0.8
s = 0	0.3	0.61	0.7	1.95	2.27	7.30
s = -1	0.9	1.21	1.53	2.77	4.03	8.98
s = 4	1.92	2.25	2.91	4.11	6.91	11.57
s = -4	5.12	5.32	7.18	7.74	15.44	17.15
s = 5	3.33	3.69	4.83	5.88	10.79	14.62
s = 10	16.65	17.71	21.14	16.52	39.08	11.77
s ≖ - 7	12.95	13.17	16.88	13.78	32.60	16.19
s=8: 75	19.21	19.46	23.88	15.67	42.54	0.49



. .





. .

CAPITULO IV

TRANSFERÊNCIA DE CALOR EM DISCOS COM A APLICAÇÃO

DE FORÇAS EXTERNAS

4.1 - Introdução

Consideremos neste capítulo, o problema da transferência de calor no escoamento entre dois discos quando aplica-se externamente, um campo magnético constante, \overline{H}_0 , numa direção perpendicular aos discos. O disco superior mantém-se parado, s = 0, e o disco inferior gira com uma velocidade constante s Ω .

Para tal problema, utilizamos as equações de Maxwell, para o estado estacionário juntamente com as equações do movimento onde foram introduzidas as contribuições devido à força de Lorentz.

Consideremos agora, a equação do movimento (1-20) escrita na forma vetorial, isto é,

$$\rho \left[\frac{\partial V}{\partial t} + (V, \nabla) V \right] = -\nabla p + \mu \nabla^2 v + \tilde{f}$$
(4-1)

onde f representa a força eletromagnética dada por

sendo

J a densidade de corrente

e

B o campo de indução magnética.

Fazendo-se uso da lei de Ohm,

$$\vec{J} = \tau_0 \left(\vec{E} + \vec{\nabla} \times \vec{E} \right) \tag{4-2}$$

onde

$$\tau_0$$
 é a condutividade ,

a equação (4-2) torna-se

 $\vec{f} = \tau_0 (\vec{E} + \vec{\nabla} \times \vec{B}) \times \vec{B} . \qquad (4-3)$

Utilizando as equações de Maxwell e escrevendo-se $\vec{B} = \mu_0 \vec{H}$, eliminamos o campo elétrico E, da equação (4-4) e esta equação pode ser expressa da seguinte forma

$$\vec{f} = \tau_0 \mu_0^2 (\vec{\nabla} \times \vec{\Pi}) \times \vec{\Pi}$$
(4-5)

onde

μ₀ representa a permeabilidade magnética

е

Ĥ o campo magnético.

Substituindo a equação (4-5) na equação do movimento (4-1), temos

$$\rho \left[\frac{\partial V}{\partial t} + (V \cdot \nabla) \overline{V} \right] = - \nabla p + \mu \nabla^2 V + \tau_0 \mu_0^2 (\vec{\nabla} \times \vec{H}) \times \vec{\Xi}. \quad (4-6)$$

Escrevemos agora a equação (4-6) em coordenadas

cilíndricas polares usando as componentes da velocidade, \vec{v} , como de finidas no capítulo I, isto é, u,v,w, nas direções crescentes de r, θ , z, respectivamente. A saber,

$$\rho \left[u - \frac{\partial u}{\partial r} + w - \frac{\partial u}{\partial z} - \frac{v^2}{r} \right]$$

$$= - \frac{\partial p}{\partial r} + \mu \left[\frac{\partial^2 u}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial u}{\partial r} + \frac{\partial^2 u}{\partial z^2} - \frac{u}{z^2} \right] - \mu_0^2 \tau_0 u \overline{H}_0^2 , \quad (4-7)$$

$$\rho \left[u \frac{\partial v}{\partial r} + w \frac{\partial v}{\partial z} + \frac{uv}{r} \right]$$

$$= \mu \left[\frac{\partial^2 v}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial v}{\partial r} + \frac{\partial^2 v}{\partial z^2} - \frac{v}{r^2} \right] - \mu_0^2 \tau_0 v \overline{H}_0^2 , \quad (4-8)$$

$$\rho \left[\frac{\partial w}{\partial r} + w \frac{\partial w}{\partial z} \right]$$

$$= - \frac{\partial p}{\partial z} + \mu \left[\frac{\partial^2 w}{\partial r^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial^2 w}{\partial z^2} \right] \quad (4-9)$$

As condições de contorno para o problema são: u = 0 $v = r\Omega$ w = 0 em z = 0, u = 0 v = 0 w = 0 em z = d. (4-10)

Para resolver as equações (4-7),(4-8) e (4-9) jun tamente com as condições de contorno (4-10) vamos utilizar as tran<u>s</u> formações de variáveis como definidas anteriormente:

$$u = r\Omega F(\xi) ,$$

$$v = r\Omega G(\xi) ,$$

$$w = d\Omega H(\xi) ,$$

$$(4-11)$$

$$\xi = \frac{z}{d} \quad . \tag{4-12}$$

Derivando-se as expressões acima, (4-11) em relação a r, ξ e substituindo-as nas equações (4-7),(4-8) e (4-9), obtemos

$$\rho \left[r\Omega F(\xi), (\Omega G(\xi)) + (\Omega H(\xi)), (r\Omega G'(\xi)) \right] + (\Omega F(\xi)), (r\Omega G(\xi)) = \mu \left[\frac{1}{r} \Omega G(\xi) + \frac{1}{d^2} r G''(\xi) - \frac{1}{r} \Omega G(\xi) \right] - r\Omega \mu_0^2 \tau_0 G(\xi) \overline{H}_0^2$$

ou ainda,

onde

$$\rho \Omega \left[\frac{-H'(\xi) G(\xi)}{2} + H(\xi) G'(\xi) - \frac{H'(\xi) G(\xi)}{2} \right]$$

$$= \frac{\mu}{d^2} \left[G''(\xi) \right] - r \Omega G(\xi) \mu_0^2 \tau_0 \overline{H}_0^2 ,$$

$$\frac{\rho \Omega d^2}{\mu} \left[-H'(\xi) G(\xi) + H(\xi) G'(\xi) \right]$$

$$= G''(\xi) - \frac{d^2 \mu_0^2 \tau_0 \overline{H}_0^2}{\rho \mu} - G(\xi) . \qquad (4-13)$$

Vamos introduzir agora, os parâmetros admensionais, número de Reynolds, R = $\frac{\rho \Omega d^2}{\mu}$, e o número de Hartmann, M = $d\mu_0 \overline{H}_0 - \frac{\overline{T}_0}{\rho\mu}$ na equação acima, tendo-se então a equação escrita da seguinte forma:

$$G''(\xi) - R \left[H(\xi)G'(\xi) - H'(\xi)G(\xi) \right] - M^2 G(\xi) = 0$$
 (4-14)

Das equações (4-7) e (4-9), temos

$$p\left[r\Omega F(\xi) \cdot \Omega F(\xi) + (\Omega H(\xi) \cdot (r\Omega F'(\xi) + r\Omega^2 G^2(\xi))\right]$$

$$= -\frac{\partial p}{\partial r} + \mu \left[\frac{1}{d^2} \Omega r F''(\xi)\right] - r\Omega \mu_0^2 \tau_0 \overline{H}_0^2 F(\xi).$$

Derivando-se ambos os lados da equação acima em relação a ξ , e usando-se (2-7), temos

$$\rho \Omega^{2} \left[\frac{-H'''(\xi) H(\xi)}{2} - 2G(\xi)G'(\xi) \right]$$
$$= \frac{u \Omega}{d^{2}} \left[\frac{-H^{iv}(\xi)}{2} + \frac{\Omega H''(\xi)}{2} \mu_{0}^{2} \tau_{0} \tilde{H}_{0}^{2} \right]$$

ou ainda,

$$\frac{\rho \Omega d^{2}}{\mu} \left[\frac{-H^{"'}(\xi) H(\xi)}{2} - 2G(\xi) G'(\xi) \right]$$
$$= -\frac{H^{iv}(\xi)}{2} + \frac{\mu_{0}^{2} \sqrt{\mu_{0}^{2}}}{\mu \rho} H^{"}(\xi)$$

e finalmente,

$$H^{iv}(\xi) - RH^{iv}(\zeta) H(\xi) + 4G(\xi)G'(\xi) - M^2H^{iv}(\xi) = 0.$$
 (4-15)

Temos, portanto, um conjunto de duas equações (4-14) (4-15) para ser resolvido com as seguintes condições de contorno:

Este problema foi pesquisado e concluido recentemen te por BHATNAGAR [12], para distribuição de velocidade em escoamentos de fluidos viscoelásticos entre discos. Para a solução das equações (4-14), (4-15) utilizou-se o método regular de perturbação. A seguir temos as soluções de ordens de aproximação zero, um e dois para as funções G e H ,

$$G(\xi) = G_0(\xi) + RG_1(\xi) + R^2G_2(\xi) ,$$

$$H(\xi) = H_0(\xi) + RH_1(\xi) + R^2H_2(\xi) ,$$

$$(4-17)$$

onde

$$G_{O}(\xi) = \frac{1}{\text{senh } M} \text{ senh}(M\xi) ,$$

$$\begin{split} G_{0}(\xi) &= \frac{1}{\text{senh M}} - \text{senh}(M\xi) , \\ G_{1}(\xi) &= 0 , \\ G_{2}(\xi) &= P_{1}(\cosh(M\xi) - 1) + P_{2} \text{senh}(M\xi) \\ &+ P_{3}\xi \cosh(M\xi) + P_{4}(2C\xi + D\xi^{2}) \text{senh}(M\xi) \\ &+ P_{5} \text{senh}(3M\xi) , \end{split}$$

е

$$\begin{split} H_0(\xi) &= 0 , \\ H_1(\xi) &= C + D\xi + \frac{A}{M^2} \cosh{(M\xi)} + \frac{B}{M^2} \sinh{(M\xi)} + a_0 \sinh{(2M\xi)}, \\ H_2(\xi) &= 0 . \end{split}$$

Os coeficientes A,B,C,D, a_0 , $b_0 e_1$,i = 1,4, es tão dados no Apêndice C.

Passemos agora à resolução da equação da energia, equação (3-2), para o problema atual de transferência de calor.

Nesta seção vamos obter a solução da equação para distribuição de temperatura,

$$T^*(\bar{r},\xi) = \bar{T}(\xi) + \bar{r}^2 \tilde{T}(\xi)$$
, (3-6)

quando submetida às seguintes condições de contorno

$$T^{*}(0) = 0$$

$$T^{*}(1) = 1.$$
(3-7)

Fazendo-se uso do conjunto de soluções (4-17), para as funções G e H, resolvemos as equações (3-14) e (3-15), sujeitas as condições de contorno (3-16).

Do conjunto de equações (3-14), temos

$$\tilde{T}(\xi) = \tilde{T}_0(\xi) + R\tilde{T}_1(\xi) + R^2\tilde{T}(\xi)$$
(4-20)

onde

е

$$\mathbf{\tilde{T}}_{0}(\xi) = -\operatorname{Eor} \mathbf{K}^{2} \mathbf{M}^{2} \left[\frac{\cosh(2M\xi)}{8M^{2}} + \frac{1}{4} \xi^{2} + N\xi + L \right], \quad (4-21)$$

$$\tilde{T}_{1}(\xi) = 0$$
, (4-22)

$$\begin{aligned} \tilde{T}_{2}(\xi) &= -E\sigma^{2}K^{2} \qquad \left[\left(Y_{0} + Y_{1}\xi + Y_{2} - \xi^{2} \right) \cdot \operatorname{senh}(M\xi) \\ &+ \left(Y_{3} + Y_{4}\xi + Y_{5} - \xi^{2} \right) \cdot \operatorname{cosh}(M\xi) \\ &+ \left(Y_{6} + Y_{7}\xi \right) \cdot \operatorname{senh}(2M\xi) \\ &+ \left(Y_{8} + Y_{9} - \xi + Y_{10} - \xi^{2} \right) \cdot \operatorname{cosh}(2M\xi) \end{aligned}$$
+
$$\mathbf{Y}_{11}$$
 senh $(3M\xi) + Y_{12}$ cosh $(3M\xi)$
+ $M^{2}\left(\frac{D}{48}\xi^{4} + \frac{C}{12}\xi^{3} + \frac{K_{8}}{2}\xi^{2}\right)$
- $E\sigma\left[Y_{13}$ senh $(2M\xi) + Y_{14}$ cosh $(2M\xi)$
+ Y_{15} cosh $(4M\xi) + Aa_{0}\left(\frac{1}{9} \operatorname{sen}(3M\xi) + \operatorname{sen}(M\xi)\right)$
+ Y_{15} cosh $(4M\xi) + Aa_{0}\left(\frac{1}{9} \operatorname{sen}(3M\xi) + \operatorname{sen}(M\xi)\right)$
+ $Y_{16}\xi^{2}$
- $E\sigma\left[\left(Y_{17} + Y_{18}\xi\right) \cdot \operatorname{senh}(2M\xi)$
+ $\left(Y_{19} + Y_{20} + Y_{21}\xi^{2}\right) \cdot \operatorname{cosh}(2M\xi)$
+ $\left(Y_{19} + Y_{20} + Y_{21}\xi^{2}\right) \cdot \operatorname{cosh}(2M\xi)$
+ Y_{22} cosh $(4M\xi) + M^{2}\left(\frac{P_{4}D}{12}\xi^{4} + \frac{P_{4}D}{3}\xi^{3}\right)$
+ $\frac{K_{12}}{2}\xi^{2}\right]$ + $K_{14}\xi$ + K_{15} (4-23)

e para o conjunto de equações (3-15), obtemos

$$\bar{T}(\xi) = \bar{T}_{0}(\xi) + R\bar{T}_{1}(\xi) + R^{2}\bar{T}_{2}(\xi) \qquad (4-24)$$

onde

$$\overline{T}_{0}(\xi) = \mathbf{E}_{\sigma} \kappa^{2} \mathbf{M}^{2} \left[\frac{\cosh(2M\xi)}{8M^{4}} + \frac{1}{12} \xi^{4} + \frac{2}{3} N \xi^{3} , + 2 \mathbf{L} \xi^{2} + 4 Q\xi + 4P \right], \qquad (4-25)$$

:

٩,

$$\begin{split} \bar{\mathrm{T}}_{1}(\xi) &= 0, \qquad (4-26) \\ \bar{\mathrm{T}}_{2}(\xi) &= \frac{-\mathrm{E}\sigma}{\mathrm{M}^{2}} \left[\Lambda_{1} \operatorname{senh} (\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{2} \operatorname{senh} (2\mathrm{M}\xi) \right. \\ &+ \Lambda_{3} \operatorname{senh} (3\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{4} \cosh(\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{5} \cosh(2\mathrm{M}\xi) \\ &+ \Lambda_{6} \cosh(3\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{7} \cosh(4\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{8}\xi^{2} + \Lambda_{9}\xi^{4} \right] \\ &+ \frac{\mathrm{E}\sigma^{2}\mathrm{K}^{2}}{\mathrm{M}^{2}} \left[\left(\Lambda_{10} + \Lambda_{11}\xi + \Lambda_{12}\xi^{2} + \Lambda_{13}\xi^{3} \right) \cdot \operatorname{senh} (\mathrm{M}\xi) \\ &+ \left(\Lambda_{14} + \Lambda_{15}\xi + \Lambda_{16}\xi^{2} + \Lambda_{17}\xi^{3} \right) \cdot \operatorname{senh} (2\mathrm{M}\xi) \\ &+ \left(\Lambda_{18} + \Lambda_{19}\xi + \Lambda_{20}\xi^{2} + \Lambda_{21}\xi^{3} \right) \cdot \cosh(\mathrm{M}\xi) \\ &+ \left(\Lambda_{22} + \Lambda_{23}\xi + \Lambda_{24}\xi^{2} \right) \cdot \cosh(2\mathrm{M}\xi) \\ &+ \Lambda_{25} \operatorname{senh} (3\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{26} \cosh(3\mathrm{M}\xi) \\ &+ \Lambda_{27} \cosh(4\mathrm{M}\xi) + \Lambda_{28}\xi^{2} + \Lambda_{29}\xi^{3} \\ &+ \Lambda_{30}\xi^{4} + \Lambda_{31}\xi^{5} + \Lambda_{32}\xi^{6} \\ &+ \frac{\mathrm{E}\sigma\mathrm{K}}{\mathrm{M}^{2}} \left[\left(\Lambda_{33} + \Lambda_{34}\xi \right) \cdot \operatorname{senh} (2\mathrm{M}\xi) \right] \end{split}$$

$$+ \left(A_{35} + A_{36} \xi + A_{37} \xi^{2} \right) \cosh (2M\xi) + \frac{3P_{5}}{64} \cosh (4M\xi) + M^{4} \left(\frac{P_{4}D}{90} \xi^{6} + \frac{P_{4}D}{15} \xi^{5} \right) + \frac{K_{12}}{6} \xi^{4} - \frac{2}{3} K_{14} \xi^{3} - 2K_{15} \xi^{2} + K_{16} \xi^{+} K_{17}.$$
(4-27)

As soluções acima das equações (4-20) e(4-24) satisfazem as seguintes condições de contorno:

е

$$\left\{ \hat{T}(0) = \hat{T}(1) = 0 \\ (4-28) \\ \hat{T}(0), \quad \hat{T}(1) = 1 . \right\}$$

Os coeficientes que aparecem nas soluções destas equações, K, L, N, P, Q, Y_i, K_i e A_i,i = 1,37, estão dados no apêndice C.

4.3 - ANALISE DOS RESULTADOS.

Na Fig. 13 é mostrado o comportamento da temperatura T* em função de $\xi, \xi = \frac{2}{d}$, quando o disco superior (z = d) está parado (s = 0) e o disco inferior (z = 0) gira com uma veloci dade angular constante, Ω sendo fixados os valores dos números de Reynolds, R = 0.8, Hartmann, M = 1.0 e $\bar{r}, \bar{r} = \frac{r}{d}$, para diversos va dores dos números de Prandtl e Eckert.

Tem-se nessa figura, $\bar{r} = 2.0$, isto é, $\theta = 63^{\circ}_{,,}$ $\sigma = 0.5, 0.6, 0.8, 1.0 e E = 0.3, 0.7.$

Nota-se que para um produto maior de σE , atemperatura, T*, é sempre crescente . Verifica-se que para um produto de $\sigma E < 0.56$, o máximo de T* é obtido em $\xi = 1.0$, isto é, sobre o disco superior.

Na figura 14, vê-se que para um aumento do número de Hartmann, M = 5.0, a temperatura, T* cresce mais rapidamente com o produto σE . Observa-se, nessa figura que somente para $\sigma E \leq 0.15$, o máximo de T* assume o valor unitário. Para os demais valores de σE , os máximos de T* se deslocam para o entorno do ponto $\xi = 0.85$, ou seja, a temperatura T* para d= 1.0, E $\sigma = 0.7$ atinge o valor aproximado 1.3 em $\xi = 0.85$.

Na Fig. 15, são fixados os valores para R=0.8M = 1.0, \vec{r} = 5.0, isto \vec{e} , θ = 78,5°. Nota -se que para um valor maior de \bar{r} , o máximo de T* é sempre maior que a unidade para qua<u>l</u> quer variação do produto σE , ou seja, os máximos de T* quando $\sigma E > 0.15$ são obtidos na distância média entre os dois discos.

Vê-se que para um, produto maior de σE , a temperatura de T* é sempre crescente.

Na Fig. 16, há apenas um aumento do número de Hartmann, M=5.0, e nota-se que os máximos da temperatura, T* são obtidos em torno de ξ =0.8 formando-se portanto, uma camada térmi ca próxima ao disco superior. Após estes pontos máximos, verifica-se que a temperatura, T*, desce rápidamente até atingir o valor unitário, para todos os produtos de σE .

Nessa figura, todos os máximos de T* assumem valores maiores bastante pronunciado para a temperatura.

Na Fig. 17, tem-se um aumento de \tilde{r} , \tilde{r} = 10.0, isto \tilde{e} , θ = 34.2[°] sendo fixados os valores para R = 0.8, M = 1.0.

Vê-se que para esse valor de r, os máximos de T* se deslocam para a meia distância entre os discos , para o respectivo valor de M = 1.0.

É interessante de se notar que a medida que aumentamos o número de Hartmann, M = 5, Fig. 18, para um mesmo \tilde{r} , $\tilde{r} = 10.0$, os pontos máximos de T* são obtidos no entorno de $\xi=0.8$ para gualquer variação de σE .

Concluimos que para um maior valor de r, a temperatura é sempre crescente, para os diversos produtos de oE se acentuando para um valor maior de σE . Para pequenos valores do n<u>u</u> mero de Hartmann, figuras 13, 15, 17, os máximos de T* são obtidos na meia distância entre os discos e para um valor maior de M, fig<u>u</u> ras, 14, 16, 18, os máximos de T* se são deslocados em direção ao disco superior.

A seguir é mostrada uma tabela onde comparamos os pontos máximos de T* para diversos valores do produto σE .

70

TABELA	v

	Fig. 13, 14		Fig. 15,16		Fig. 17,18	
ī	2.0		5.0		10.0	
M	1.0	5.0	1.0	5.0	1.0	5.0
σ E=0.15	$T_{max}^* = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.0	1.13 0.8	1.44 0.85	2.4 0.6	3.3
σ E=0.18	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.01 0.95	1.20 0.75	1.56 0.85	2.8 0.6	3.8 0.8
σE=0.24	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.03 0.95	1.36 0.7	1.80 0.8	3.5 0.6	4.8
♂E=0.30	$T_{max}^{\star} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.06 0.95	1.53 0.65	2.06 0.8	4.21 0.55	5.8 0.8
₫ E=0.35	$T_{max}^{*} = 1.0$ $\xi = 1.0$	1.09 0.9	1.67 0.65	2.27 0.8	4.83 0.55	6.63 0.8
σ ε=0.42	$\begin{array}{rcl} \mathbf{T}^{\star}_{\max} &= 1.0\\ \boldsymbol{\xi} &= 1.0 \end{array}$	1.13 0.9	1.88 0.65	2.56 0.8	5.68 0.55	7.80
σ Ξ=0.5 6	$T_{max}^{*} = 1.02$ $\xi = 0.9$	1.22	2.30 0.6	3.15 0.8	7.4 0.55	10.2 0.8
o E=0.70	$T_{max}^{\star} = 1.06$ $\xi = 0.85$	1.31 0.85	2.73 0.6	3.74 0.8	9.11 0.55	12.5 0.75













4.4 - 29 CASO

Vamos resolver a equação para distribuição de Temperatura quando o disco superior, além de parado (s=0), permanece termicamente isolado.

A solução será **da** forma da equação (3-6) sujeita agora às condições de contorno:

$$T \star (0) = 0$$

e

 $T^{*'}(1) = 0$

Temos as soluções (4-20) e (4-24) para $\tilde{T} \in \bar{T}$, a menos das constantes de integração que serão mudadas nas equações de ordens de aproximação zero, um e dois. Os coeficientes alterados são \bar{N} , \bar{K}_{14} , $\bar{P} \in \bar{K}_{16}$ nas equações (4-21), (4-23), (4-25), (4-27), respectivamente.

Esses novos coeficientes estão dados no apêndice C.

4.5 - DISCUSSÃO DOS RESULTADOS.

Nas Figuras 19,21 e 23 é mostrado o comportamento da temperatura, T* em função de ξ , $\xi = \frac{z}{d}$, para diversos válores de r, e dos números de Hartmann e Eckert.

78

ł

Convém lembrar que nesse caso analisamos a variação de P^* quando o disco superior (z = d) , mantém-se parado (s = 0) é termicamente isolado. O disco inferior gira com uma velocidade an<u>qu</u> lar constante, Ω .

Na Fig. 19 têm-se as curvas de T* para $\bar{r} = 0.5$, $\theta = 26.5^{\circ}$, E = 0.3, M = 0.5 para diferentes valores de $\sigma \in R$. Nota-se que a temperatura é sempre crescente com o aumento do número de Prandtl e Reynolds, sendo ainda mais acentuado esse crescimen= to quando o número de Reynolds assume um valor maior, isto é, R = 0.8.

A distribuição de temperatura admite um comportamento linear proporcional a distância ξ , $\xi = \frac{Z}{d}$. Vê-se que o máximo de T* para σ = 1.0 e R = 0.8 assume aproximadamente o valor 3.5 x 10^3 .

A Fig. 21 mostra a variação de T* para $\bar{r} = 5.0$, is to é, $\theta = 78.5^{\circ}$ e M = 0.5. Verifica-se que o comportamento de T* é bastante similar, ou seja, â medida que aumenta-se o número de Prandtl, tem-se a temperatura crescente, sendo mais pronunciado es se crescimento com o aumento do número de Reynolds.

Na Fig. 23 observa-se que para $\tilde{r} = 10.0$, $\theta = 84^{\circ}$ a distribuição de temperatura é semelhante aos comportamentos anteriormente obtidos pelas curvas de T* traçadas para os diversos valores dos números de Prandtl e Reynolds. Pode-se dizer que para esse valor de \tilde{r} , o máximo de T* atinge aproximadamente 3.6×10^{3}

79

 $vara \sigma = 1.0, R = 0.8,$

Nas Fig. 20,22,24, têm-se as curvas de T* para diversos valores dos números de Prandtl, Reynolds e \bar{r} mantendo-se <u>fi</u> xos os números de Hartmann, M = 1.0 e Eckert, E = 0.3.

Na Figura 20, é mostrado o comportamento de T* para $\bar{r} = 0.5$, $\theta = 26.5^{\circ}$, M = 1.0. Aumentando-se o valor de M, notase que a temperatura diminui em função de ξ para os diferentes valores de σ e R. No entanto, a temperatura é crescente, tendo seu crescimento mais acentuado para um maior valor do número de **Rey**nolds. O valor máximo de T* para $\sigma = 1.0$ e R = 0.8 é obtido aproximadamente 1.6 x 10.

Na Fig. 22, tem-se $\bar{r} = 5.0$ e portanto $\theta = 78.5^{\circ}$.

O comportamento de T* para o valor fixo do número de Hartmann , M = 1.0, é semelhante, isto é, à medida que aumentamos os valores de σ e R, a temperatura diminui em função de ξ , obtendo-se entretanto o máximo de T* aproximadamente 2.2 x 10, para σ = 1.0 e R = 0.8. A temperatura T* tem um crescimento mais acentuado que na Fig. 20, mas se comparada com a Fig.21, vê-se um de crescimo de T* bastante acentuado em função de ξ .

Na Fig.24, para $\mathbf{r} = 10.0$, $\theta = 84^\circ$ verifica-se que a distribuição de temperatura perde seu carāter retilíneo em algu mas curvas traçadas de T* para valores dos números de Prandtl e Reynolds. Observa-se que o máximo de T* para $\sigma = 1.0$ e R = 0.8 atinge aproximadamente o valor 3.8 x 10. O crescimento de T* é bastante pronunciado, embora a temperatura diminua guando comparada com a Fig.23.

Pode-se concluir que para M = 0.5, o crescimento de T* é mais pronunciado em função de ξ , enquanto que aumentando-se o valor de M, M = 1.0 vê-se que a temperatura cresce menos acentuadamente em relação a ξ .













LEGENDA

Fig.1 - Curvas de T* para $\sigma = 0.5$, E = 0.3 , $\bar{r} = 0.5$, R = 0.4 , 0.8 Fig.2 - Curvas de T* para $\sigma = 0.5$, E = 0.3 , $\bar{r} = 1.0$, R = 0.4 , 0.8 Fig.3 - Curvas de T* para $\sigma = 0.5$, E = 0.3 , $\bar{r} = 2.0$, R = 0.4, 0.8 Fig.4 - Curvas de T* para $\sigma = 0.3$, E = 0.7, r = 0.5, R = 0.4, 0.8 Fig.5 - Curvas de T* para $\sigma = 0.3$, E = 0.7 , $\bar{r} = 1.0$, R = 0.4, 0.8 Fig.6 - Curvas de T* para $\sigma = 0.3$, E = 0.7 , $\tilde{r} = 2.0$, R = 0.4, 0.8 Fig.7 - Curvas de T* para $\sigma = 0.5$, E = 0.3, r = 0.5, R = 0.4, 0.8 Fig:8 - Curvas de T* para $\sigma = 0.5$, E = 0.3 , $\overline{r} = 1.0$, R = 0.4, 0.8 Fig.9 - Curvas de T* para $\sigma = 0.5$, E = 0.3, r = 2.0, R = 0.4, 0.8 Fig.10 - Curvas de T* para $\sigma = 0.3$, E = 0.7 , $\bar{r} = 0.5$, R = 0.4, 0.8 Fig.ll - Curvas de T* para $\sigma = 0.3$, E = 0.7, r = 1.0, R = 0.4, 0.8

Fig.12 - Curvas de T* para $\sigma = 0.3$, E = 0.7 , $\bar{r} = 2.0$, R = 0.4 , 0.8 Fig.13 - Curvas de T* para M = 1.0 , $\bar{r} = 2.0$, R = 0.8 , E = 0.3 , 0.7 Fig.14 - Curvas de T* para M = 5.0, $\bar{r} = 2.0$, R = 0.8, E = 0.3, 0.7 Fig.15 - Curvas de T* para M = 1.0 , $\bar{r} = 5.0$, R = 0.8 , E = 0.3 , 0.7Fig.16 - Curvas de T* para M = 5.0, $\bar{r} = 5.0$, R = 0.8, E = 0.3, 0.7Fig.17 - Curvas de T* para M = 1.0, $\bar{r} = 10.0$, R = 0.8, E = 0.3, 0.7 Fig.18 - Curvas de T* para M = 5.0 , $\bar{r} = 10.0$, R = 0.8 , E = 0.3 , 0.7 Fig.19 - Curvas de T* para M = 0.5 , $\bar{r} = 0.5$, E = 0.3 , R = 0.4 , 0.8 Fig.20 - Curvas de T* para M = 1.0 , $\bar{r} = 0.5$, E = 0.3 , R = 0.4 , 0.8 Fig.21 - Curvas de T* para M = 0.5 , $\bar{r} = 5.0$, E = 0.3 , R = 0.4 , 0.8 Fig.22 - Curvas de T* para M = 1.0, $\bar{r} = 5.0$, E = 0.3, R = 0.4, 0.8 Fig.23 - Curvas de T* para M = 0.5 , $\bar{r} = 10.0$, E = 0.3 , R = 0.4 , 0.8 Fig.24 - Curvas de T* para M = 1.0 , $\bar{r} = 10.0$, E = 0.3 , R = 0.4 , 0.8

89

APÊNDICE A

DEDUÇÃO DA EQUAÇÃO PARA A TEMPERATURA

$$R \left[-\bar{r} \frac{H'(\xi)}{2} \frac{\partial T^{\star}}{\partial r} + H(\xi) \frac{\partial T^{\star}}{\partial \xi} \right]$$

$$= \frac{1}{\sigma} \left[\frac{\partial^{2} T^{\star}}{\partial \bar{r}^{2}} + \frac{1}{\partial \bar{r}} \frac{\partial T^{\star}}{\partial \bar{r}} + \frac{\partial^{2} T^{\star}}{\partial \xi^{2}} \right]$$

$$+ E \left\{ 3 \left(H'(\xi) \right)^{2} + \bar{r}^{2} \left[\frac{1}{4} \left(H''(\xi) \right)^{2} + \left(G'(\xi) \right)^{2} \right] \right\}. \quad (A-1)$$

Consideremos a equação da temperatura, (3-2)

onde

$$\rho c_{p} \left[\frac{\partial T}{\partial t} + u \frac{\partial T}{\partial r} + w \frac{\partial T}{\partial z} \right] = K \nabla^{2} T + \mu \phi, \qquad (3-2)$$

$$\Phi = 2 \left\{ \left(\frac{\partial u}{\partial r} \right)^{2} + \left(\frac{u}{r} \right)^{2} + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^{2} \right\}$$

$$+ \left(\frac{\partial v}{\partial r} - \frac{v}{r} \right)^{2} + \left(\frac{\partial v}{\partial z} \right)^{2} + \left(\frac{\partial w}{\partial z} \right)^{2} \right] \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} + \frac{\partial u}{\partial z} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial w}{\partial r} \right)^{2} \cdot \left(\frac{\partial$$

Vamos utilizar a seguinte transformação de variá

vel

$$T^* = \frac{T^{-T}I}{T_2^{-T}I}$$
 (A-2)

90

ţ

Ċ.

ou ainda,

$$T = T^* (T_2 - T_1) + T_1$$
 (A-3)

Consideremos as seguintes transformações:

 $u = -r \Omega \frac{H'(\xi)}{2} ,$

$$\mathbf{v} = \mathbf{r} \ \Omega \mathbf{G}(\boldsymbol{\xi}) \qquad , \qquad (\mathbf{A}-\mathbf{4})$$

$$w = d\Omega H(\xi)$$

e

$$\xi = \frac{z}{d} \quad (A-5)$$

Derivando-se as relações (A-3) e (A-4) em relação a r e ξ e substituindo-as juntamente com a expressão (A-5) na eguação (3-2), obtemos

$$\rho c_{p} \left[\left(-\frac{\mathbf{r} - \mathbf{H}^{\dagger}(\xi)}{2} \right)^{-1} \left(\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1} \right) \frac{\partial \mathbf{T}^{\star}}{\partial \mathbf{r}} + \left(\Omega \mathbf{H}(\xi) \right) \left(\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1} \right) \frac{\partial \mathbf{T}^{\star}}{\partial \xi} \right]^{-1} = \\ = \mathbf{K} \left[\left(\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1} \right) \frac{\partial^{2} \mathbf{T}^{\star}}{\partial_{\mathbf{r}}^{2}} + \frac{1}{\mathbf{r}} \left(\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1} \right) \frac{\partial \mathbf{T}^{\star}}{\partial \mathbf{r}} + \frac{1}{d^{2}} \left(\mathbf{T}_{2} - \mathbf{T}_{1} \right) \frac{\partial^{2} \mathbf{T}^{\star}}{\partial \xi^{2}} \right] \\ + \mu \left\{ 2 \left(\frac{-\Omega \mathbf{H}^{\star}(\xi)}{2} \right)^{2} + \left(\frac{-\Omega \mathbf{H}^{\star}(\xi)}{2} \right)^{2} + \frac{1}{d} \left(\Omega \mathbf{H}^{\star}(\xi) \right)^{2} \right\} \\ + \frac{1}{d^{2}} \left[-\frac{\mathbf{r} - \Omega \mathbf{H}^{\star}(\xi)}{2} \right]^{2} + \frac{1}{d^{2}} \left[\mathbf{r} \Omega \mathbf{G}^{\star}(\xi) \right] \right\}$$
(A-6)

où ainda,

$$\rho_{C_{p}} \left(T_{2} - T_{1} \right) \Omega \left[\frac{-r + H'(\xi)}{2} \frac{\partial T^{\star}}{\partial r} + H(\xi) - \frac{T^{\star}}{\partial \xi} \right]$$

$$= K \left(T_{2} - T_{1} \right) \left[\frac{\partial T^{\star}}{\partial r^{2}} + \frac{1}{r} - \frac{\partial T^{\star}}{\partial r} + \frac{1}{d^{2}} \frac{\partial^{2} T^{\star}}{\partial \xi^{2}} \right]$$

$$+ \mu \left\{ 2 \left[2 \left(\frac{-\Omega H'(\xi)}{2} \right)^{2} + \left(\Omega H'(\xi) \right)^{2} + \frac{r^{2}}{d^{2}} \Omega^{2} \left(G'(\xi) \right)^{2} \right] \right\}$$

$$+ \frac{r^{2}}{d^{2}} \Omega^{2} \left(\frac{H''(\xi)}{2} \right)^{2} + \frac{r^{2}}{d^{2}} \Omega^{2} \left(G'(\xi) \right)^{2} \right] \right\} .$$

$$(A-7)$$

Introduzindo-se a variável adimensional $\tilde{r} = \frac{r}{d}$ na

$$\rho c_{p} \left(T_{2} - T_{1} \right) \left[\frac{-\bar{r}H^{*}(\xi)}{2d} (d) \frac{\partial T^{*}}{\partial \bar{r}} + H(\xi) \frac{\partial T^{*}}{\partial \xi} \right]$$

$$= K \left(T_{2} - T_{1} \right) \left[\frac{1}{d^{2}} \frac{\partial^{2}T^{*}}{\partial \bar{r}^{2}} + \frac{1}{d^{2}\bar{r}} \frac{\partial T^{*}}{\partial \bar{r}} + \frac{1}{d^{2}} \frac{\partial^{2}T^{*}}{\partial \xi^{2}} \right]$$

$$+ \mu \Omega^{2} \left\{ 3 \left(H^{*}(\xi) \right)^{2} + \frac{d^{2}\bar{r}^{2}}{d^{2}} \left[\left(\frac{H^{**}(\xi)}{2} \right)^{2} + \left(G^{*}(\xi) \right)^{2} \right] \right\}.$$

$$(A-8)$$

Multiplicando ambos os lados da equação (A-8) por

$$\frac{d^2}{\mu c_p (T_2 - T_1)} \quad \text{obtemos:}$$

$$\frac{\mathrm{d}^{2} \circ \Omega}{\mu} \left[\frac{-\bar{r}\mathrm{H}^{*}(\xi)}{2} \frac{\partial \mathrm{T}^{*}}{\partial \bar{r}} + \mathrm{H}(\xi) \frac{\mathrm{T}^{*}}{\partial \xi} \right]$$

$$= \left(\frac{\mathrm{K}}{\mu c_{\mathrm{p}}} \right) \left[\frac{\partial^{2}\mathrm{T}^{*}}{\partial \bar{r}^{2}} + \frac{1}{\bar{r}} \frac{\partial \mathrm{T}^{*}}{\partial \bar{r}} + \frac{\partial^{2}\mathrm{T}^{*}}{\partial \xi^{2}} \right]$$

$$+ \left(\frac{\Omega^{2}\mathrm{d}^{2}}{c_{\mathrm{p}}(\mathrm{T}_{2}^{-\mathrm{T}}_{1})} \right) \left\{ 3 \left(\mathrm{H}^{*}(\xi) \right)^{2} + \bar{r}^{2} \left[\frac{1}{4} \left(\mathrm{H}^{**}(\xi) \right)^{2} + \left(\mathrm{G}^{*}(\xi) \right)^{2} \right] \right\} (A^{-9})$$

Substituindo os números de Reynolds, $(R = \frac{d^2 \rho \Omega}{\mu})$, Prandtl, $(\sigma = \frac{\mu^2 p}{K})$, e Eckert, $(E = \frac{\Omega^2 d^2}{c_p (T_2 - T_1)})$, na equação (A-9), teremos a equação (A-1) deduzida.

APÊNDICE B

COEFICIENTES REFERENTES ÀS SOLUÇÕES DAS EQUAÇÕES DOS CAPÍTULOS II E III

Coeficientes a_i (i=1,4), referentes à função

H₁(2-19),

$$a_{1} = \frac{(1-s)^{2}}{30} ,$$

$$a_{2} = \frac{s(1-s)}{6} ,$$

$$a_{3} = \frac{1}{30} (1-s) (7s + 3) ,$$

$$a_{4} = -\frac{1}{30} (1-s) (3s+2) .$$

е

Coeficientes b_i (i = 1,6), referentes **a** função

.

G₂ (2-21),

$$b_{1} = \frac{-1}{315} (1-s)^{3} ,$$

$$b_{2} = \frac{-1}{45} s (1-s)^{2} ,$$

$$b_{3} = \frac{1}{300} (1-s) (-17s^{2}+4s+3) ,$$

$$b_{4} = \frac{-1}{180} (1-s) (-12s^{2}-4s+1) ,$$

$$b_{5} = \frac{-1}{90} s (1-s) (3s+2) ,$$

e

$$b_6 = \frac{1}{600} (1-s) (27s^2 + 16s - 8).$$

Coeficientes c_i (i = 1,8), referentes à equação

$$\begin{split} c_{1} &= \frac{E \cdot \sigma}{56} \left[-\frac{3}{2} \cdot (1-s)^{2} a_{1} - 100 a_{1}^{2} - 14 (1-s) b_{1} \right] , \\ c_{2} &= \frac{E \cdot \sigma}{42} \left[-\sigma (1-s)^{2} (2a_{1}-a_{2}) - 120a_{1}a_{2}-12 (1-s) b_{2} \right] , \\ c_{3} &= \frac{E \cdot \sigma}{30} \left[-\frac{\sigma}{2} (1-s)^{2} (3a_{2}-a_{3}) - (36a_{2}^{2}+60a_{1}a_{3}) - 10 (1-s) b_{3} \right] , \\ c_{4} &= \frac{E \cdot \sigma}{20} \left[-\sigma (1-s)^{2} a_{3} - (20a_{1}a_{4}+36a_{2}a_{3}) - 8 (1-s) b_{4} \right] , \\ c_{5} &= \frac{E \cdot \sigma}{12} \left[-\frac{\sigma}{2} (1-s)^{2} a_{4} - (9a_{3}^{2}+12a_{2}a_{4}) - 6 (1-s) b_{5} \right] , \\ c_{6} &= E \cdot \sigma \left[\frac{a_{3}a_{4}}{2} \right] , \\ c_{7} &= -\frac{E \cdot \sigma}{2} \left[a_{4}^{2} + 2 (1-s) b_{6} \right] , \\ c_{8} &= -\left[\frac{c_{1}}{56} + \frac{c_{2}}{42} + \frac{c_{3}}{30} + \frac{c_{4}}{20} + \frac{c_{5}}{12} + \frac{c_{6}}{6} + \frac{c_{7}}{2} \right] . \end{split}$$

Coeficientes d_i (i = 1,9), referentes à equação

(3-27):

(3-26):

$$d_{1} = \frac{1}{90} (g_{1} - h_{1} - 4_{c_{1}})$$

onde $g_{1} = \frac{E\sigma^{2}}{3} (1-s)^{2} a_{1}$
e $h_{1} = 75E\sigma a_{1}^{2}$

$$d_{2} = -\frac{1}{72}(g_{2} - h_{2} - 4c_{2})$$

onde $q_{2} = E\sigma^{2}(1-s)^{2}\left[\frac{a_{2}}{3} - \frac{a_{1}}{2}\right]$
e $h_{2} = 120 E\sigma a_{1}a_{2};$

onde

$$d_{3} = \frac{1}{56} (g_{3} - h_{3} - 4c_{3}),$$

$$g_{3} = E\sigma^{2} (1-s)^{2} \left[\frac{a_{3}}{3} - \frac{a_{1}}{2} \right]$$

$$h_{3} = E\sigma (48a_{1}^{2} + 90 a_{1}a_{3});$$

$$d_4 = \frac{1}{42} (g_4 - h_4 - 4_c)$$
,

onde

-

е

$$q_4 = \frac{2}{3} E\sigma^2 (1-s)^2 + 2a_4 - a_3 + \frac{a_1}{36} + a_1$$

 $h_4 = E\sigma (60 a_1a_4 + 72 a_2a_3);$

;

e

e

e

$$d_{5} = \frac{1}{30} (g_{5} - h_{5} - 4c_{5})$$

$$g_{5} = -E\sigma^{2}(1-s)^{2} + a_{4} + \frac{a_{2}}{6} + \sigma a_{2}$$

$$h_{5} = E\sigma (27a_{3}^{2} + 48a_{2}a_{4});$$

$$d_{6} = \frac{1}{20} (g_{6} - h_{6} - 4_{c_{6}}),$$

$$g_{6} = \left[\frac{1}{6} E\sigma^{2} (1-s)^{2} + \sigma\right] a_{3}$$

$$h_{6} = 36 E\sigma a_{3}a_{4}, ;$$

onde

onde

e

onde

е

$$d_{7} = \frac{1}{12} (g_{7} - h_{7} - 4c_{7}),$$

$$g_{7} = \left[\frac{1}{6}E\sigma^{2}(1-s)^{2} + \sigma\right] a_{4}$$

$$h_{7} = 12E\sigma a_{4}^{2};$$

e

$$d_8 = \frac{-2}{3} c_8$$
,

$$d_9 = - (d_1 + d_2 + d_3 + d_4 + d_5 + d_6 + d_7 - d_8).$$

Coeficientes e_i(i=1,7), referentes à equação

(3-40):

.

$$e_1 = \frac{E\sigma}{56} \left[\frac{3}{2} \sigma(1-s)^2 a_1 - 100 a_1^2 - 14(1-s) b_1 \right] ,$$

$$e_2 = \frac{E\sigma}{42} \left[-\sigma(1-s)^2 (4a_1 - a_2) - 120 a_1a_2 - 12(1-s) b_2 \right],$$

$$\mathbf{e}_{3} = \frac{\mathbf{E}\sigma}{30} \left[-\sigma(1-s)^{2} (3a_{2} - \frac{1}{3}a_{3}) - (36a_{2}^{2} + 60a_{1}a_{3}) - 10(1-s)b_{3} \right],$$

$$\mathbf{e}_{4} = \frac{\mathbf{E}\sigma}{20} \left[-2\sigma(1-s)^{2}a_{3} - (20a_{1}a_{4} + 36a_{2}a_{4}) - 8(1-s)b_{4} \right] ,$$

$$\mathbf{e}_{5} = \frac{E\sigma}{12} \left[-\sigma(1-s)^{2} \mathbf{a}_{4} - (9\mathbf{a}_{3}^{2} + 12\mathbf{a}_{2}\mathbf{a}_{4}) - 6(1-s) \mathbf{b}_{5} \right]$$

$$e_6 = -E^{\sigma} a_3 a_4$$

e

$$e_7 = - \left[E u a_4^2 + 2(1-s) b_6 \right]$$

1

Coeficientes $f_i (i = 1,9)$, referentes à equação

(3-41):

,

$$f_1 = -\frac{1}{90} \left[h_1 + 4 c_1 - \frac{2}{3} a_1 (1-s)^2 E \sigma^2 \right] ,$$

$$f_{2} = -\frac{1}{72} \left[h_{2} + 4 c_{2}^{-} E\sigma^{2} (1-s)^{2} \left(\frac{2}{3} a_{2}^{-2} a_{1} \right) \right]$$

$$f_3 = -\frac{1}{56} \left[h_3 + 4 c_3 - E \sigma^2 (1-s)^2 \left(\frac{2}{3} a_3 - 2a_2 \right) \right] ,$$

$$f_{4} = -\frac{1}{42} \left[h_{4} + 4 c_{4} - E \sigma^{2} (1-s)^{2} (\frac{2}{3} a_{4} - 2a_{3} + \frac{4}{3} a_{1}) \right]$$

$$f_5 = -\frac{1}{30} \left[h_5 + 4_{c_5} - E\sigma^2 (1-s)^2 (-2a_4 + \frac{4}{3}a_2) \right]$$

$$f_6 = -\frac{1}{20} \left[h_6 + 4_{c_6} - \frac{4}{3} E^{\sigma^2} (1-s)^2 a_3 \right]$$

$$f_7 = -\frac{1}{12} \left[h_7 + 4_{c_7} - \frac{4}{3} E \sigma^2 (1-s)^2 a_4 \right]$$

$$f_3 = -\frac{1}{6} \quad 4_{c_8}$$

$$f_9 = - \left[10f_1 + 9f_2 + 8f_3 + 7f_4 + 6f_5 + 5f_6 + 4f_7 + 4f_8 \right]$$

\$

,

,

,

,

е

APÊNDICE C

COEFICIENTES REFERENTES ÀS SOLUÇÕES DAS EQUAÇÕES

DO CAPÍTULO IV

Coeficientes referentes à equação H1,(4-17)

$$a_0 = \frac{1}{6M^3 \operatorname{senh}^2 M}$$

e

 $b_0 = M \text{ senh } M + 2 (1 - \cosh M),$

$$A = \frac{a_0}{b_0} \prod_{m=1}^{2} \left[(1 - \cosh M) \operatorname{senh} 2M + 2 (M \cosh M - \operatorname{senh} M) + 2 (\operatorname{senh} M - M) \cosh 2M \right],$$

$$B = \frac{a_0}{b_0} M^2 \left[2 (1 - \cosh 2M) (\cosh M - 1) - \sinh M (2M - \sinh 2M) \right]$$

$$C = \frac{a_0}{b_0} \left[(\cosh M - 1) \operatorname{senh} 2M - 2 (M \cosh M - \operatorname{senh} M) - 2 \cosh 2M (\operatorname{senh} M - M) \right]$$

 $D = \frac{a_0}{b_0} M \left[- \text{ senh } M \text{ senh } 2M+2 \text{ (cosh } M-1) \text{ (1+cosh } 2M) \right]$

Coeficientes P₁, (i = 1,5), referentes à equação

UNICAMP
$$P_{1} = \frac{a}{M^{3} \operatorname{senh} M}$$

$$P_{2} = \frac{P_{1}}{\operatorname{senh} M} (1 - \cosh M) - \frac{3 \cosh M}{4 \operatorname{senh}^{2} M} \left[\dot{a}_{0} - \frac{D}{M^{3}} \right]$$

$$- \frac{2C + D}{4 \operatorname{senh} M} + \frac{a_{0} \operatorname{senh} 3M}{16M \operatorname{senh}^{2} M},$$

$$R_{1} = \frac{3}{2} \left[\frac{D}{M} \right]$$

.

J

$$\mathbf{P}_3 = \frac{3}{4 \operatorname{senh} M} \left[\mathbf{a}_0 - \frac{\mathbf{D}}{\mathbf{M}} \right],$$

$$P_4 = \frac{1}{4 \text{ senh M}}$$

е

•

G₂, (4-17),

$$P_5 = \frac{a_0}{-16M \text{ senhM}}$$

Coeficientes referentes à equação (4-21),

$$K = \frac{1}{\text{senh } M} ,$$

$$L = \frac{-1}{8 M^2}$$

$$N = \frac{-\cosh 2M}{8M^2} - \frac{1}{4} + L$$

е

Coeficientes
$$K_i$$
, (i = 0,17) e Y (i = 0,22) referen

,

tes à equação (4-23)

$$K_{0} = \frac{B}{2M^{2}} - \frac{A}{M},$$

$$K_{1} = \frac{B}{8} (A^{2} - B^{2}),$$

$$K_{2} = \frac{1}{8} (A^{2} + B^{2}),$$

$$K_{3} = \frac{C}{4M} + a_{0}N,$$

$$K_{4} = \frac{-D}{8M^{2}} + 2a_{0}LM,$$

$$K_{5} = \frac{-1}{M} \left[\frac{BN}{M} - LA + \frac{3A}{16M^{2}} \right]$$

$$K_{7} = \frac{A}{2M^{2}} - \frac{BN}{M},$$

$$K_{8} = -\frac{a_{0}}{4M} + NC - LD,$$

$$K_{9} = \frac{D}{4M} + \frac{a_{0}}{2},$$

$$K_{10} = P_{1} + 2\frac{P_{4}C}{M},$$

$$K_{11} = P_{2} + \frac{P_{3}}{M} + 3P_{5},$$

$$K_{12} = P_{2} + \frac{P_{3}}{M}$$

$$\begin{split} \kappa_{13} &= \frac{2P_4D}{M} + P_3 , \\ \kappa_{14} &= E\sigma \left[\frac{R_1}{2} + \frac{R_2}{4M^2} - \cosh 2M + Aa_0 \left(\frac{1}{9} \operatorname{senh} 3M + \operatorname{senh} M \right) \right] \\ &= a_0^2 - M^4 + Ba_0 \left(\frac{1}{9} \cosh 3M - \cosh M \right) + \frac{AB}{16M^2} \operatorname{senh} 2M \\ &+ \frac{a_0^2M^2}{8} \cosh 4M + E\tau^2K^2 \left[\left(K_5 + \frac{B}{M^2} - \frac{A}{4M} - \frac{3}{2} \frac{A}{M^3} \right) \\ &+ \kappa_{18} - \frac{2K7}{M} \right] \cdot \operatorname{senh} M + \left(\frac{K_3}{4} + \frac{K9}{4} + \frac{a_0F}{2} + \frac{a_0}{4} \right) \operatorname{senh} 2M \\ &+ \left(\kappa_6 + \frac{A}{M^2} - \frac{B}{4M} - \frac{3B}{2M^3} + \kappa_7 - \frac{2K1B}{M} \right) \cdot \cosh M \\ &+ \left(\frac{K_4}{4} - \frac{K_9}{4M} - \frac{a_0FM}{2} + \frac{3a_0}{16M} - \frac{a_0M}{8} \right) \cdot \cosh M \\ &+ \left(\frac{K_4}{4} - \frac{R_9}{48} + \frac{a_0FM}{12} + \frac{3a_0}{14M^3} \operatorname{senh} 3M + \frac{B}{144M^3} \cosh 3M \right) \\ &+ B\sigma \left[\left(\frac{K_{10}}{4} + \frac{K_{13}}{4} - \frac{P_4C}{2M} + \frac{P_4D}{2M} \right) + \operatorname{senh} 2M \\ &+ \left(\frac{K_{11}}{4} - \frac{K_{13}}{4M} + \frac{P_4C}{2} + \frac{DP_4}{4} + \frac{3DP_4}{8M^2} \right) \cdot \cosh 2M \\ &+ \frac{3}{16}P_5 \cosh 4M + M^2 \left(\frac{P_4C}{3} + \frac{P_4D}{12} + \frac{\kappa_{12}}{2} \right) \right] - \kappa_{15} \end{split}$$

$$Y_{0} = K_{5} - \frac{2K_{7}}{M} - \frac{3A}{2M^{2}}$$

$$Y_{1} = K_{0} - \frac{B}{M^{2}}$$

$$Y_{2} = -\frac{A}{4M}$$

$$Y_{3} = K_{6} - \frac{2K_{0}}{M} - \frac{3B}{2M^{3}}$$

$$Y_{4} = K_{7} - \frac{A}{M^{2}}$$

$$Y_{5} = -\frac{-B}{4M}$$

$$Y_{6} = \frac{1}{2} \left(\frac{K_{3}}{2} + a_{0}N \right)$$

$$Y_{7} = \frac{1}{4} \left(K_{4} - \frac{K_{9}}{M} - \frac{3a_{0}}{4M} \right)$$

$$Y_{8} = \frac{1}{4} \left(-K_{4} - \frac{K_{9}}{M} - \frac{3a_{0}}{4M} \right)$$

$$Y_{9} = -\frac{a_{0}NM}{2}$$

$$Y_{10} = -\frac{a_{0}M}{8}$$

.

,

,

,

,

,

¢

ł

r

1

1

1

$$Y_{12} = \frac{B}{144M^3}$$

$$Y_{13} = \frac{AB}{4M^2}$$

$$Y_{14} = \frac{K_2}{4M^2}$$

$$Y_{15} = \frac{M^2 a_0^2}{8}$$

$$Y_{16} = \frac{K_1}{2} - M^4 a_0^2$$

$$Y_{17} = \frac{1}{2} \left(\frac{K_{10}}{2} + \frac{P_4 C}{M} \right)$$

$$Y_{18} = \frac{1}{2} \left(\frac{K_{13}}{2} + P_4 D \right)$$

$$Y_{19} = \frac{1}{4} \left(K_{11} + \frac{X_{13}}{M} + \frac{3DP_4}{2M^2} \right)$$

$$Y_{20} = \frac{P_4 C}{2}$$

$$Y_{21} = \frac{P_4 D}{2}$$

$$Y_{22} = \frac{3P_5}{16}$$

е

.

ŧ

ł

1

,

,

ŧ

,

1

,

1

ø

Coeficientes referentes à equação (4- 25) ,

$$\Omega = -\frac{1}{32M^4}$$

e

$$P = \frac{1}{4E \sigma M^2 K^2} - \frac{\cosh 2M}{32M^4} - \frac{1}{48} - \frac{N}{6} - \frac{L}{2} - \Omega .$$

Coeficientes A_i, (i = 1,37) referentes a equação (4- 27),

,

,

,

1

,

,

,

,

$$A_{1} = 2A \left(\frac{3D}{M} - 5 a_{0} \right)$$

$$A_{2} = \frac{11AB}{16M^{2}}$$

$$A_{3} = \frac{50}{81} \left(Aa_{0} \right)$$

$$A_{4} = 2B \left(3D + 5a_{0} \right)$$

$$A_{5} = 3 \left(\frac{A^{2}}{8} + \frac{B^{2}}{8} + a_{0}DM - \frac{K_{2}}{12M^{2}} \right)$$

$$A_{6} = \frac{50}{81} \left(Ba_{0} \right)$$

$$A_{7} = \frac{11}{32} \left(a_{0}^{2}M^{2} \right)$$

$$A_{8} = 3 \left(\frac{D^{2}M^{2}}{2} - \frac{A^{2}}{4} + \frac{B^{2}}{4} + a_{0}^{2}M^{4} \right)$$

$$\begin{split} A_{9} &= \frac{M^{2}}{3} \left(\frac{K_{1}}{2} - a_{0}^{2} M^{4} \right) , \\ A_{10} &= \frac{-19A}{8M^{3}} - \frac{BA}{M^{3}} + \frac{12NB}{M^{2}} - \frac{BLA}{M} + 4PB + 4K_{5} - \frac{16K_{7}}{M} , \\ A_{11} &= 4 \left(\frac{7B}{2M^{2}} - \frac{2NA}{M} + LB + K_{0} \right) , \\ A_{12} &= -\frac{3A}{M} + 2NB , \\ A_{13} &= \frac{B}{3} , \\ A_{14} &= \frac{C}{16M} + \frac{7}{4} a_{0}N + a_{0}M^{2}P + \frac{K_{3}}{4} , \\ A_{15} &= \frac{1}{4} \left(\frac{D}{4M} + \frac{7a_{0}}{2} + \frac{a_{0}}{4} \frac{LM^{2}}{4} + K_{9} \right) , \\ A_{16} &= \frac{a_{0}M^{2}}{12} , \\ A_{17} &= \frac{a_{0}M^{2}}{12} , \\ A_{18} &= -\frac{21B}{8M^{3}} + \frac{12NA}{M^{2}} + \frac{8LB}{M} + 4PA + 4K_{6} - \frac{16K_{0}}{M} + \frac{8B}{M^{3}} , \\ A_{19} &= 4 \left(\frac{7A}{2M^{2}} - \frac{2NB}{M} + LA + K_{7} \right) , \\ A_{20} &= \frac{-3B}{M} + 2N\Lambda , \end{split}$$

$$\begin{split} A_{21} &= \frac{A}{3} \qquad , \\ A_{22} &= \frac{1}{4} \left(\frac{-D}{4M^2} - \frac{a_0}{M} - 4a_0 LM + K_4 - \frac{2K_9}{M} - \frac{5a_0 NM}{2} \right) \\ A_{23} &= \frac{3}{2} \left(a_0 NM \right) \qquad , \\ A_{24} &= -\frac{3a_0 M}{8} \qquad , \\ A_{25} &= -\frac{A}{M^3} \left(\frac{1}{324} + \frac{1}{72} \right) \qquad , \\ A_{26} &= -\frac{B}{M^3} \left(\frac{1}{324} + \frac{1}{72} \right) \qquad , \\ A_{27} &= \frac{a_0}{128M} \qquad , \\ A_{28} &= \frac{M}{2} \left(4PCM^3 - \frac{a_0}{8} \right) \qquad , \\ A_{29} &= -\frac{2}{3} M^4 \left(PD + LC \right) \qquad , \\ A_{30} &= -\frac{M^4}{6} \left(2LD + 2NC + K_8 \right) \qquad , \\ A_{31} &= -\frac{M^4}{10} \left(ND + \frac{C}{3} \right) \qquad , \\ A_{32} &= -\frac{M^4D}{72} \qquad , \\ \end{split}$$

,

$$\begin{split} A_{33} &= \frac{\kappa_{10}}{4} - \frac{P_4 C}{M} \\ A_{34} &= \frac{\kappa_{13}}{4} - \frac{P_4 P}{M} \\ A_{35} &= \frac{\kappa_{11}}{4} - \frac{\kappa_{13}}{2^{M}} + \frac{5DP_4}{4M^2} \\ A_{36} &= \frac{CP_4}{2} \\ A_{36} &= \frac{CP_4}{2} \\ A_{37} &= \frac{DP_4}{4} \\ \kappa_{17} &= \frac{E\sigma}{M^2} (A_4 + A_5 + A_6 + A_7) \\ &- \frac{E\sigma^2 \kappa^2}{M^2} (A_{18} + A_{22} + A_{26} + A_{27}) \\ &- \frac{E\sigma^2 \kappa^2}{M^2} (A_{35} + \frac{3P5}{64}) \\ \kappa_{16} &= \frac{E\sigma}{M^2} \left[A_1 \text{ senh } M + A_2 \text{ senh } 2M + A_3 \text{ senh } 3M \\ &+ A_4 \cosh M + A_5 \cosh 2M + A_6 \cosh 3M + A_7 \cosh 4M \\ &+ A_8 - A_9 \right] - \\ &- \frac{E\sigma^2 \kappa^2}{M^2} \left[\left(A_{10} + A_{11} + A_{12} + A_{13} \right) \cdot \text{senh } M \\ &+ \left(A_{14} + A_{15} + A_{16} + A_{17} \right) \cdot \text{senh } 2M \end{split}$$

$$+ \left(A_{18} + A_{19} + A_{20} + A_{21} \right) \cdot \cosh M + \left(A_{22} + A_{23} + A_{24} \right) \cdot \cosh 2M$$

+ A_{25} senh 3M + A_{26} cosh 3M + A_{27} cosh 4M

$$+ A_{28} + A_{29} + A_{30} + A_{31} + A_{32}$$

$$- \frac{E_{\sigma K}}{M^2} \left[\left(A_{33} + A_{34} \right) \cdot \operatorname{senh} 2M + \left(A_{35} + A_{36} + A_{37} \right) \cdot \operatorname{cosh} 2M + \frac{3P_5}{64} \operatorname{cosh} 4M + M^4 \cdot \left(\frac{P_4C}{15} + \frac{P_4D}{90} + \frac{K_{12}}{6} \right) \right]$$

$$+ \frac{2}{3} \kappa_{14} + 2\kappa_{15} - \kappa_{16}.$$

Coeficientes referentes à equação (4- 21)

$$\overline{N} = - \frac{\operatorname{senh} 2M}{4M} - \frac{1}{2} \quad .$$

•

Coeficientes referentes à equação (4- 23)

$$\bar{\mathbf{K}}_{14} = \mathbf{E}\sigma^{2}\mathbf{K}^{2} \left[\left(\mathbf{M}\mathbf{K}_{6} - \mathbf{K}_{0} + \mathbf{M}\mathbf{K}_{7} + \frac{\mathbf{A}}{2\mathbf{M}} - \frac{\mathbf{B}}{4} - \frac{\mathbf{B}}{2\mathbf{M}^{2}} \right) \cdot \operatorname{senh} \mathbf{M} + \left(\mathbf{M}\mathbf{K}_{5} - \mathbf{K}_{7} + \mathbf{M}\mathbf{K}_{0} + \frac{\mathbf{B}}{2\mathbf{M}} - \frac{\mathbf{A}}{4} - \frac{\mathbf{A}}{2\mathbf{M}^{2}} \right) \cdot \operatorname{cosh} \mathbf{2}\mathbf{M} + \left(\frac{\mathbf{M}\mathbf{K}_{4}}{2} - \mathbf{a}_{0}\mathbf{N}\mathbf{M}^{2} - \frac{\mathbf{K}_{9}}{4} - \frac{\mathbf{a}_{0}\mathbf{M}^{2}}{8} - \frac{\mathbf{a}_{0}}{16} \right) \cdot \operatorname{senh} \mathbf{2}\mathbf{M} \right]$$

$$+ M\left(\frac{K_{3}}{2} + \frac{K_{9}}{2} + \frac{a_{0}^{N}}{2} + \frac{a_{0}}{3}\right) \cdot \cosh 2M$$

$$+ M^{2}\left(K_{8} + \frac{C}{4} + \frac{D}{12}\right) \right]$$

$$+ EOK\left[\frac{K_{11}}{2} + \frac{K_{13}}{4} + MP_{4}C + \left(\frac{P_{4}D}{2} - \frac{P_{4}D}{M}\right) \text{ senh } 2M\right]$$

$$+ \frac{1}{2}\left(M K_{10} + M K_{11} - P_{4}C - P_{4}D\right) \cosh 2M$$

$$+ \frac{3}{4} MP_{5} \operatorname{senh} (4M) + M^{2}\left(\frac{P_{4}D}{3} + P_{4}C + K_{12}\right) \right]$$

$$+EO\left[K_{1} + \frac{K_{2}}{2M} \operatorname{senh} 2M + \frac{AB}{8M} \cosh 2M + \frac{1}{3} \operatorname{cosh} 2M + \frac{1}{3} \operatorname{senh} 3M - \operatorname{senh} M\right] + MA_{0}\left(\frac{1}{3} \operatorname{cosh} 3M + \operatorname{cosh} M\right) + \frac{a_{0}^{2}M^{3}}{2} \operatorname{senh} 4M - 2a_{0}^{2}M^{4} \right].$$

$$\bar{\mathbf{p}} = -\left[\frac{\text{senh } 2M}{3} + \frac{1}{12} + \frac{N}{2} + L\right]$$
16M

Coeficientes L_i(i = 1,20) e \vec{k}_{16} referentes à equa ção (4-27)

$$L_1 = MA_{10} + A_{19}$$

$$L_{2} = MA_{21} + 2A_{20} ,$$

$$L_{3} = MA_{12} + 3A_{21} ,$$

$$L_{4} = MA_{13} ,$$

$$L_{5} = A_{11} + MA_{18} ,$$

$$L_{6} = 2A_{12} + MA_{19} ,$$

$$L_{7} = 2A_{13} + MA_{20} ,$$

$$L_{8} = MA_{21} ,$$

$$L_{9} = A_{15} + 2MA_{22} ,$$

$$L_{10} = 2 \left(A_{16} + MA_{23}\right) ,$$

$$L_{11} = 3A_{17} + 2MA_{24} ,$$

$$L_{12} = 2MA_{14} + A_{23} ,$$

$$L_{13} = 2MA_{15} + 2A_{24} ,$$

.

$$L_{14} = 2MA_{16} ,$$

$$L_{15} = 2MA_{17} ,$$

$$L_{16} = 2MA_{33} + A_{36} ,$$

$$L_{17} = 2\left(MA_{34} + A_{37}\right) ,$$

$$L_{18} = A_{34} + 2MA_{35} ,$$

$$L_{19} = 2MA_{36} ,$$

-	
-	
	2

$$\begin{split} \mathbf{L_{20}} &= 2 M \mathbf{A_{37}} \\ \vec{\mathbf{K}}_{16} &= \frac{-\mathbf{E}_{\vec{0}}^2 \mathbf{K}^2}{\mathbf{M}^2} \left[\left(\mathbf{L}_1 + \mathbf{L}_2 + \mathbf{L}_3 + \mathbf{L}_4 \right) \cdot \cosh \mathbf{M} \\ &+ \left(\mathbf{L}_5 + \mathbf{L}_6 + \mathbf{L}_7 + \mathbf{L}_8 \right) \cdot \sinh \mathbf{M} + \left(\mathbf{L}_9 + \mathbf{L}_{10} + \mathbf{L}_{11} \right) \\ &\cdot \sinh 2\mathbf{M} + \left(\mathbf{L}_{12} + \mathbf{L}_{13} + \mathbf{L}_{14} + \mathbf{L}_{15} \right) \cdot \cosh 2\mathbf{M} \\ &+ 3 M \mathbf{A}_{25} \cosh 3\mathbf{M} + 3 M \mathbf{A}_{26} \sinh 3\mathbf{M} + 4 M \mathbf{A}_{27} \sinh 4\mathbf{M} \\ &+ 2 \mathbf{A}_{28} + 3 \mathbf{A}_{29} + 4 \mathbf{A}_{30} + 5 \mathbf{A}_{31} + 6 \mathbf{A}_{32} \right] + \frac{\mathbf{E}_{\vec{0}}}{\mathbf{M}^2} \left[\mathbf{M} \mathbf{A}_1 \cosh \mathbf{M} \right] \end{split}$$

$$+ \frac{1}{2M} A_{2} \cosh 2M + 3M A_{3} \cosh 3M + M A_{4} \sinh M + + 2M A_{5} \sinh 2M + 3M A_{6} \sinh 3M + 4M A_{7} \sinh 4M + 2A_{8} + A_{9} - \frac{E\sigma K}{M^{2}} \cdot \left[\left(L_{16} + L_{17} \right) \cdot \cosh 2M + + \left(L_{18} + L_{19} + L_{20} \right) \cdot \sinh 2M + \frac{3MP_{5}}{16} \sinh 4M + + M^{4} \left(\frac{P_{4}D}{15} + \frac{P_{4}C}{3} + \frac{2}{3} \kappa_{12} \right) + 2\tilde{\kappa}_{14} + 4\kappa_{15} \cdot$$

BIBLIOGRAFIA

- 1 BATCHELOR, G.K. Note on a class of soluctions of the Navier-Stokes equations representing steady rotationally symmetric flow. Quart. Journ. Mech. and Applied Math. 4: 1-41, 1951.
- 2 STEWARTSON, K. On the flow between two rotating coaxial disks. Proc. of the Cambridge Phyl. Soc., 49:333-41, 1953.
- 3 SRIVASTAVA,A.C. Flow of non-newtonian fluids at small Reynolds number two infinite disks; one rotating and the other at rest. Quart. Journ. Mech. and Applied Math., 14:353-8, 1961.
- 4 BHATNAGAR, R.K. Flow of the non-newtonian fluid between two infinite parallel disks for large values of Reynolds number; one rotating and the other at rest. Proc. Ind. Acad. Sci., 58: 278-89, 1963.
- 5 GOLDSTEIN, S. Modern development in fluid mechanics. New York, 1965. 2v.
- 6 BELLMAN, R, Perturbation techniques in mathematics, physics and engineering. New York, Dover, 1966. 118p

- 7 NAYFEH, A.H. Perturbation methods. New York, Wiley, 1973. 425p.
- 8 SHAMES, I.H. Mecânica dos fluidos. São Paulo, Edgard Blücher, 1973. 2v.
- 9 HUGHES,W.F. & BRIHTON,J.A. Dinâmica dos fluidos. São Paulo, McGraw-Hill do Brasil, 1974.
- 10 BHATNAGAR,R.K. & ZAGO, J.V. Numerical investigation of the flow of viscoelastic fluid between rotating coaxial disks. *Rheol. Acta*, 17:557-67,1978.
- 11 STREETER,V.L. Mecânica dos fluidos. São Paulo, McGraw-Hill, 1979.
- 12 BHATNAGAR, R.K. Flow between coaxial rotating disks; with and without externally applied magnetic fields. Inst. Journ. Maths and Math. Phys. (a ser publicado)
- 13 BHATNAGAR, R.K. & PERERA ., M.C.N. Numerical solutions for flow of an oldrayd fluid confined between coaxial rotating disks. *Journ. of Rheol.* (a ser publicado).