

MÉTODO MATRICIAL PARA A IDENTIFICAÇÃO DE
RECICLOS E DA ORDEM ÓTIMA DE CÁLCULO EM
PROCESSOS QUÍMICOS

032/85

UNIVERSIDADE ESTADUAL DE CAMPINAS
FACULDADE DE ENGENHARIA DE CAMPINAS
DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA QUÍMICA

MÉTODO MATRICIAL PARA A IDENTIFICAÇÃO DE
RECICLOS E DA ORDEM ÓTIMA DE CÁLCULO EM
PROCESSOS QUÍMICOS

Autor : Adilson Pires Afonso

Orientador : Prof. Dr. João Alexandre Ferreira R. Pereira

Tese submetida à Comissão de Pós-Graduação da Faculdade de Engenharia de Campinas-UNICAMP como parte dos requisitos necessários para a obtenção do grau de MESTRE EM ENGENHARIA QUÍMICA

Campinas, SP - Brasil

Maio de 1985

UNICAMP
BIBLIOTECA CENTRAL

*Este exemplar
foi depositado
aprovado pela
comissão de
Adilson Pires Afonso
à Rede final de
Pós-Graduação em
Engenharia Química em
10/05/1985.
M. Pereira*

*Aos meus pais Arthur e Rosa, pelo
constante apôio.*

*À minha esposa Magali, pela com-
preensão nas horas difíceis.*

*E aos meus filhos, Rafael, Bruno e
Marina, pela alegria que trouxeram.*

AGRADECIMENTOS

Ao Dr. João Alexandre F. da Rocha Pereira, o meu profundo agradecimento pela sua paciente e dedicada orientação na elaboração desse trabalho.

À minha esposa Magali Maria Cabrera, o meu carinhoso agradecimento pelo seu esforço e dedicação na realização da datilografia.

Aos meus colegas do Departamento de Engenharia Química e em particular aos amigos Valeriano Juan Cano e Antonio José Gomez Cobo, pelo apôio e incentivo.

Agradeço também ao Centro de Computação da UNICAMP e ao Departamento de Engenharia Química da UNICAMP, que proporcionaram o suporte técnico e administrativo para que este trabalho pudesse ser realizado.

Finalmente agradeço à firma SOTECO ENGENHARIA E CONSTRUÇÕES e em especial ao seu diretor Hiroshi Tokumoto que mui gentilmente nos emprestou a sua máquina de escrever elétrica.

ÍNDICE

ÍNDICE

CAPÍTULO 1.	Introdução.....	01
CAPÍTULO 2.	Análise e Revisão da Literatura.....	04
2.1.	Introdução	05
2.2.	Métodos de Cálculo Simultâneo.....	05
2.3.	Método Sequencial.....	07
2.4.	Métodos Descritos na Literatura.....	11
CAPÍTULO 3.	Fundamentos Teóricos.....	21
3.1.	Introdução	22
3.2.	Teoria de Grafos	22
3.2.1.	Definição	22
3.2.2.	Propriedades e Características de Grafos	23
3.2.3.	Complementos	26
3.3.	Matrizes	27
3.3.1.	Introdução	27
3.3.2.	Matriz do Processo.....	27
3.3.3.	Matriz de Conexão de Corrente.....	28
3.3.4.	Matriz de Incidência.....	29
3.3.5.	Matriz de Adjacências.....	30
3.4.	Programação Dinâmica.....	32
3.4.1.	Introdução.....	32
3.4.2.	Componentes Básicos do Modelo.....	34
3.4.3.	Solução de Problemas em Múlti- plos Estágios.....	35
3.4.4.	Complementos.....	38
CAPÍTULO 4.	Descrição do Método.....	39
4.1.	Introdução	40
4.2.	Estudo de Problemas sem Múltiplos Reciclos do Mesmo Tamanho.....	41
4.3.	Estudo de Problemas com Múltiplos Reciclos do Mesmo tamanho.....	44
4.4.	Cálculo das Potências da Matriz de Adjacências.....	46

4.5.	Método para a Otimização de Utilização do Computador.....	46
4.5.1.	Descrição do Método.....	46
4.5.2.	Aplicação do Método.....	49
4.6.	Identificação de ligações cíclicas...51	
4.6.1.	Identificação dos Reciclos que J aparece sem que I apareça.....	52
4.6.2.	Estudo das Potências das ligações I-J-	54
4.6.3.	Análise do Reaparecimento de Reciclos já identificados.....	54
4.7.	Sequência das Unidades em um reciclo.	58
4.8.	Elaboração da Matriz de Adjacências para o estudo de Policiclos.....	60
4.9.	Identificação de Ligações Cíclicas num Conjunto de Reciclos de mesma Ordem	63
4.10.	Identificação de Reciclos de mesma Ordem	66
4.11.	Obtenção da Ordem Ótima de Cálculo...69	
4.11.1.	Princípios Básicos do Método.	69
4.11.2.	Programação do Método.....	71
CAPÍTULO 5.	Aplicação do Método Desenvolvido.....	76
5.1.	Introdução	77
5.2.	Casos Estudados	77
5.3.	Conclusão	97
CAPÍTULO 6.	Conclusões e Sugestões.....	98
APÊNDICE A.	Complementos de Teoria de Grafos.....	102
APÊNDICE B.	Exemplo de Aplicação da Programação Dinâmica.....	108
APÊNDICE C.	Fluxograma do Programa Principal.....	112
APÊNDICE D.	Fluxograma da Identificação de um Conjunto de Reciclos de Mesmo Tamanho.....	116

APÊNDICE E.	Ordem de Chamada das Subrotinas e	
	Seções Onde Elas são Descritas.....	119
APÊNDICE F.	Programa.....	121
REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS.....		151

RESUMO

O rápido desenvolvimento de computadores e de técnicas de computação, permite nos dias de hoje a simulação de processos químicos por mais complexos que eles se apresentam. A complexidade em processos químicos cresce à medida em que sistemas de ciclos sejam incluídos em sua topologia. Nestes casos a identificação automática dos ciclos, permitindo posteriormente a identificação da ordem ótima de cálculo das diversas unidades do processo, tem sido um dos assuntos de maior interesse e pesquisa nesta área. Embora diversos trabalhos referindo-se à identificação de ciclos e da ordem ótima de cálculo sejam encontrados na literatura, nenhum destes métodos permite a realização destas duas tarefas simultaneamente, pelo que os melhores métodos na maioria dos casos não são facilmente adaptáveis em um mesmo programa. Outro problema reside no fato de diversos métodos não identificarem os ciclos, mas simplesmente as unidades envolvidas em ciclos, sem terem a possibilidade de os ordenarem e portanto a sua utilidade é extremamente limitada.

No presente trabalho é apresentado e desenvolvido um método matricial de identificação e ordenação de ciclos em processos complexos. O método é baseado na matriz de adjacências, utilizada como único meio de aquisição de dados sobre a topologia do processo. O método é desenvolvido através das potências da matriz de adjacências, e requer a utilização de diversas matrizes auxiliares. A necessidade de área computacional é minimizada, pelo registro de múltiplas informações sobre cada unidade em cada ciclo detectado, através da utilização da mudança de base numérica.

O desenvolvimento para a identificação de ciclos permite a simultânea determinação da ordem ótima de cálculo. A ordem ótima de cálculo é tal que minimiza o número de cor

rentes a serem assumidas em primeira iteração (correntes de corte) para a simulação do processo.

O método é finalmente aplicado à diversos casos citados na literatura, bem como a outras situações por nós propostas, cuja topologia é bem mais complexa. Os resultados obtidos demonstram a rapidez, flexibilidade e eficiência do método proposto.

Embora o método seja de aparente complexidade , a sua utilização é de extrema facilidade e versatilidade, sendo de fácil implementação em qualquer computador de médio porte.

CAPÍTULO 1

INTRODUÇÃO

O uso do computador digital para o cálculo de balanço de massa e energia em processos químicos, iniciou-se no final da década de 50 com o aparecimento das primeiras publicações em simulação de processos, tais como: Nagiev em 1957 (24) e Kessler em 1958.

A partir desta data, muitos trabalhos foram publicados e hoje em dia, devido à grande evolução dos computadores, a simulação de processo é largamente utilizada tanto em universidades como na indústria.

A simulação de processo é uma excelente ferramenta - em projeto, pois com ela pode-se conhecer além dos balanços de massa e energia, o dimensionamento dos diversos equipamentos e ainda uma possível avaliação econômica do projeto. A simulação pode ainda ser utilizada no aprimoramento e modificações de processos já existentes.

O balanço de massa e energia em equipamentos isolados é uma operação simples, desde que se conheçam as propriedades físico-químicas das diferentes correntes envolvidas e as especificações do equipamento. Os cálculos entretanto complicam-se, quando aplicados a processos constituídos por uma série de equipamentos interligados, onde aparecem frequentemente muitas correntes de reciclo e portanto cada unidade pode receber correntes não só da unidade anterior, mas de todas as outras que lhe são posteriores no processo. A resolução de um problema deste tipo pode ser muito demorada, complicada e repetitiva, e por esta razão tem-se procurado cada vez mais recorrer a métodos computacionais eficientes.

Para a resolução deste tipo de problema existem basicamente dois diferentes métodos. No primeiro método os cálculos são feitos simultaneamente para todas as unidades. Nestas condições e dado que as equações representativas dos processos são usualmente não lineares, obtem-se um sistema comple-

xo de equações cuja resolução exige métodos iterativos. Alternativamente, utilizando o segundo método, os cálculos são sequenciais, isto é, uma unidade após a outra. Neste caso, e em virtude de existirem ciclos haverá variáveis de correntes desconhecidas, as quais deverão ser assumidas inicialmente e iteradas até que ocorra convergência.

Para que o método sequencial seja eficiente, torna-se necessário a obtenção de uma ordem ótima de cálculo, que minimize o número de variáveis de iteração, aumentando-se - portanto a convergência e conseqüentemente diminuindo-se o tempo de execução dos programas de cálculo e simulação. Por outro lado, tanto para a obtenção da ordem ótima de cálculo, como para a aplicação do método simultâneo é necessário a identificação dos ciclos existentes no processo.

Em virtude de não se encontrarem publicados na literatura métodos eficientes de identificação simultânea de ciclos e ordem ótima de cálculo, torna-se patente a necessidade de pesquisas nessa área.

Assim, é o objetivo desta tese, apresentar além da análise e revisão da literatura, a elaboração de um algoritmo eficaz para a identificação de ciclos em processos de alta complexidade, como também a extensão desse algoritmo para a obtenção da melhor sequência de cálculo.

CAPÍTULO 2

ANÁLISE E REVISÃO DA LITERATURA

2.1. INTRODUÇÃO

Os trabalhos pioneiros em simulação de processo foram publicados entre 1957 e 1964. Estes trabalhos analisavam fundamentalmente o método simultâneo para a resolução dos balanços de massa e energia. A partir de 1964 surgiram trabalhos onde o método sequencial passou a ser mais pesquisado. Na aplicação deste método a maioria dos autores identificam inicialmente os grupos de reciclós, e posteriormente procuram uma sequencia ótima de cálculo que minimize o nº de variáveis de iteração, havendo diversos métodos e definições de obtenção de ordem ótima.

Diversos autores apresentam um algoritmo para a identificação dos grupos de reciclós e outro para a obtenção da sequencia ótima a partir desses grupos de reciclós. Outros autores pressupõem que os grupos de reciclós foram encontrados, por métodos independentes, e a partir desses grupos de reciclós obtem a sua sequência ótima. Existem ainda na literatura, trabalhos que visam somente a identificação dos reciclós.

Em face ao exposto, este capítulo será dividido - em duas partes. Na primeira se analisarão os trabalhos abordando o método simultâneo. A segunda incluirá uma análise do método sequencial, englobando tantos os trabalhos que identificam os grupos de reciclós e a partir daí obtem uma sequencia ótima, como aqueles que já pressupõem o conhecimento desses grupos de reciclós e também aqueles que somente identificam os reciclós.

2.2. MÉTODO DE CÁLCULO SIMULTÂNEO

O cálculo de sistemas com reciclós pela resolução -

simultânea de suas equações foi discutido por Nagiev (24), Rosen (33), Naphtali (25), Ravicz e Norman (32) e Vela (41). Como salientado, este método consta em resolver simultaneamente um sistema complexo de equações não lineares, exigindo-se portanto a utilização de métodos iterativos. O balanço de massa em regime estacionário, total ou por completo, pode ser formulado de modo a se expressar as correntes de saída em função das de entrada de cada unidade, utilizando-se as frações de ciclos de uma unidade a outra. Este procedimento foi analisado e descrito por Nagiev (24) e Rosen (33). Reciclo nesse caso, representa toda corrente que sai de uma determinada unidade em direção a qualquer outra, inclusive ela mesma.

Com base nos trabalhos de Rosen (33), Vela (41) e Nagiev (24), pode-se chegar a uma expressão geral para o método simultâneo da seguinte forma:

$$\lambda_{ik} = g_{iok} + \sum_{j=1}^n \{ \alpha_{ijk} \lambda_{jk} + (W_{jk}) \} \quad (2.1)$$

onde $i = 1$ a n (n é o número de unidades)

e $k = 1$ a m (m é o número de componentes).

Sendo que quando j é um reator e k um produto, então α_{ijk} é igual a 1 e W_{jk} será a quantidade de k produzida no reator.

Se k é um reagente então α_{ijk} é a fração do componente k não convertido no reator e W_{jk} é igual a 0.

Quando j não é um reator W_{jk} é igual a zero e α_{ijk} é a fração de reciclo do componente k da unidade j para a unidade i , sendo dado por

$$\alpha_{ijk} = \sum_{l=1}^p \alpha_{il} \beta_{lk} \quad (2.2)$$

Sendo que α_{ijk}^1 são as frações de reciclados da fase l e assumem os valores 1 ou 0 significando portanto que toda a fase l ou nada dela foi reciclado da unidade i para a unidade j . E β_{jk}^1 são as frações de separação de fase, que representa a fração do componente k que entrou na unidade j e foi para a fase l desta unidade. As frações de separação podem ser determinadas pelo conhecimento da natureza do processo que ocorre na unidade e pela composição da alimentação, isto é, dos próprios λ_{jk} , mostrando que o sistema do processo fica não linear. Vela (41) apresenta a formulação matemática para o cálculo das frações de separações para alguns equipamentos.

Com base na equação (2.1) verifica-se que para a resolução do balanço de massa tem-se a necessidade de resolver m sistemas de n equações não lineares. Sendo que n é o número de unidades e m o número de componentes.

Por se tratar de sistema não linear tem-se a necessidade de iterações e portanto quanto maior o número de equações maior o número de variáveis de iterações.

O método simultâneo tem ainda o inconveniente de precisar das frações de separação que é uma característica do equipamento e alguns casos é de difícil obtenção.

2.3. MÉTODO SEQUENCIAL

Este método propõe o cálculo do processo, unidade por unidade, seguindo uma determinada sequência de cálculo.

Qual a melhor sequência? Como ela pode ser encontrada? Estas são as questões chaves e assunto de muitas pesquisas recentes. Na realidade a melhor sequência é aquela que minimiza o tempo de computação para uma determinada pre

cisão, mas infelizmente para se saber qual o tempo mínimo de computação exige que já se tenha realizado o mesmo cálculo várias vezes. Isto obviamente prejudica o proposito de encontrar a melhor sequência antecipadamente. Portanto, tempo de computação mínimo deve ser expresso por algum critério equivalente, que seja aplicável antecipadamente.

Muitos pesquisadores tem preferido minimizar o número de correntes de corte (correntes que deverão ser assumidas em primeira iteração), como por exemplo, Shanon et al (45). Outros autores tem preferido minimizar o número total de variáveis nas correntes de corte, como por exemplo Rubin (44), Sargent e Westerberg (36), Lee e Rudd (20), Christensen e Rudd (11) e Upadhye e Grens (39) e (43). Naturalmente este último critério inclui como caso particular o critério anterior quando todas as correntes tem o mesmo número de variáveis.

Qualquer critério procura uma melhor sequencia, - que pode ser encontrada por uma busca sistemática que é o caso de Sargent e Westerberg (36), Shannon (45), Forder e Hutchison (13) ou pela manipulação numérica de matrizes que é o caso de Rubin (44), Lee e Rudd (20) e Upadhye e Grens (39) e (40). Os algoritmos de Sargent e Westerberg (36), e Christensen e Rudd (11) usam uma lista do processo para encontrar o número mínimo de parâmetros de ciclos a serem assumidos.

Para ilustrar as idéias num exemplo a matriz do processo e a matriz de ciclos do trabalho de Lee e Rudd (20) são traduzidos nas figuras 2.1, 2.2 e 2.3.

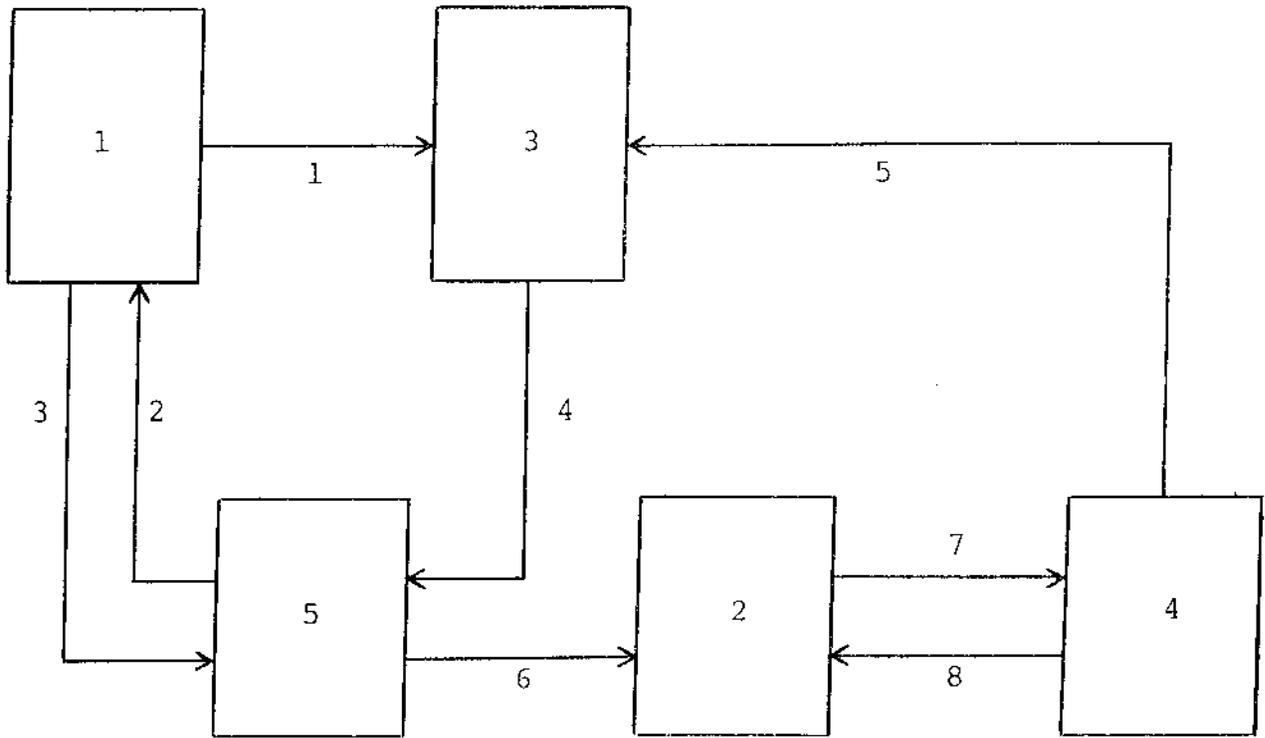


Fig. 2.1.

Diagrama do Processo com Reciclo
(Exemplo de Lee e Rudd (20)).

Matriz do Processo da Figura 2.1.						
Número da Unidade	Nome da Unidade Computacional	Correntes Associadas				
		1	Unid. 1	2	-1	-3
2	Unid. 1	6	8	-7	0	
3	Unid. 1	1	5	-4	0	
4	Unid. 1	7	-5	-8	0	
5	Unid. 1	3	4	-2	-6	

Fig. 2.2.

Matriz Ciclo para o Processo da Fig. 2.1.									
Número do Reciclo	Número das Correntes								Ordem do Reciclo
	1	2	3	4	5	6	7	8	
1		1	1						2
2							1	1	2
3	1	1		1					3
4				1	1	1	1		4
Frequênc. da Corrente	1	2	1	2	1	1	2	1	

Fig. 2.3.

A matriz do processo (fig. 2.2.) pode ser usada para se encontrar uma sequência ótima de cálculo para um conjunto de ciclos. Cada corrente é examinada para se saber se ela é ou não conhecida. Na matriz do processo da fig. (2.1.) se a corrente 1 for conhecida, nenhum cálculo futuro poderá ser feito. De fato, se uma única corrente for assumida não nos será possível o cálculo do conjunto total de ciclos. Em seguida todos os pares de correntes são examinados. Pela matriz do processo se as correntes 1 e 4 forem assumidas apenas a unidade 3 poderá ser calculada. No entanto, se as correntes 2 e 7 forem assumidas o conjunto completo - poderá ser calculado na sequência (1,4,3,5 e 2).

As correntes 2 e 7 são recalculadas quando as unidades 5 e 2 são executadas, então os valores assumidos podem ser substituídos pelo novo valor calculado e a sequência é repetida, até que a convergência seja alcançada.

Se nenhum par de correntes conduzir a um cálculo completo do conjunto, então todas as combinações com 3 correntes deverão ser examinadas. Para um conjunto de ciclos complexo, o número de combinações de 4 correntes ou mais deverá ser testado. O que é um pouco laborioso, devendo-se então procurar os métodos computacionais eficientes de busca da melhor sequência, alguns desses métodos serão descritos na próxima seção.

3.4. MÉTODOS DESCRITOS NA LITERATURA

Os processos químicos normalmente possuem um elevado número de ciclos de massa e energia. No cálculo e simulação destes processos o método sequencial é preferido porque exige um menor número de variáveis de iteração.

Na utilização deste método, um dos pontos es-

senciais é a identificação de uma ordem ótima de cálculo. A obtenção desta ordem pode ser dividida em duas partes. Uma onde se identificam os ciclos existentes no processo. A outra que abre esses ciclos, linearizando o processo, para se obter a ordem de cálculo que minimize o número de variáveis de iteração ou minimize o número de correntes de corte, dependendo do método.

Uma das primeiras publicações nesta área, foi a de Sargent e Westerberg (36), em 1964, que apresenta dois algoritmos. Uma para montar a sequência de unidades e grupos de unidades, contendo ciclos em sua estrutura, e o outro que utiliza a programação dinâmica para abrir esses grupos de unidades de forma a se minimizar o número de variáveis de iteração.

A essência do primeiro algoritmo é tomar uma unidade do processo e a partir dela formar uma sequência ou cadeia de unidades, traçando-se o caminho inverso através do estudo das entradas de cada unidade. Quando a entrada é proveniente de uma unidade que já apareceu nessa sequência, identifica-se um ciclo. As unidades desse ciclo deverão ser agrupadas e tratadas como uma única unidade. Quando a entrada é proveniente de uma unidade que ainda não apareceu na sequência, então esta unidade deverá ser colocada na sequência dando-se continuidade ao método. Quando a entrada é proveniente do exterior ou de uma unidade que já apareceu em alguma sequência ou grupo de unidades, então estuda-se uma nova entrada.

Após o exame de todas as entradas provenientes da unidade original, uma nova unidade é tomada como origem e o processo é repetido até que todas as unidades do processo sejam examinadas.

O inconveniente deste método reside no fato das

sequências serem obtidas para cada unidade tomada como origem, exigindo-se portanto o armazenamento de um grande número de informações, fazendo com que o método seja altamente repetitivo.

Sargent e Westerberg (36) foram os primeiros a aplicarem a programação dinâmica, a processos químicos e concluíram que, para a obtenção de uma sequência ótima de cálculo é necessário que cada unidade nela colocada otimize a sequência até então obtida, ou seja a minimização deve ocorrer a cada etapa de adição de uma nova unidade. Relativamente ao 2º algoritmo e para se abrirem grupos de unidades encontrados no 1º algoritmo Sargent e Westerberg (36) montam uma sequência tal que, para cada unidade nela colocada, são estudadas todas as suas entradas à busca de uma corrente de parâmetro máximo. Quando esta corrente é encontrada, a unidade que lhe deu origem é adicionada à sequência e um novo processo de busca se reinicia até que todas as unidades do grupo de reciclo estejam na sequência.

O esforço de Sargent e Westerberg (36) em encontrar uma técnica de otimização mais eficiente, revelou duas propriedades de malhas. A primeira, refere-se à remoção de uma unidade quando esta unidade possui uma única entrada e uma única saída. Esta propriedade é conhecida na teoria de grafos como propriedade de união de nós. A segunda propriedade refere-se à união de uma ligação dupla. Em teoria de grafos ela é conhecida como propriedade de união de arcos. Em algum caso, estas propriedades podem conduzir a uma sequência ótima sem a ajuda da programação dinâmica.

Em 1969 Christensen e Rudd (11) desenvolvem um método baseado nas idéias apresentadas por Sargent e Westerberg (36). O primeiro algoritmo de Christensen e Rudd (11) é semelhante ao primeiro algoritmo de Sargent e Westerberg (36) mas ao invés de utilizar somente o método inverso usa o método

do inverso e o método direto simultaneamente. Para se abrirem os grupos de unidades, utiliza-se um segundo algoritmo que é baseado nas propriedades de união de arcos e nós, apresentadas por Sargent e Westerberg (36). Quando este segundo algoritmo não conduzir a uma sequência ótima, Christensen e Rudd (11) apresentam um terceiro algoritmo, que utiliza o conceito de "nó índice" que é uma unidade cujas entradas são consideradas como correntes de corte. Com esta unidade fixa, aplica-se novamente o segundo algoritmo. Se novamente a sequência ótima não for obtida, outra unidade deverá ser tomada como "nó índice" e o procedimento é repetido até que a sequência seja obtida.

O primeiro algoritmo de Christensen e Rudd (11) é mais rápido que o de Sargent e Westerberg (36), mas apresenta o inconveniente de exigir um algoritmo computacionalmente eficaz de difícil elaboração.

Quando o segundo algoritmo não conduzir a uma sequência ótima então o método de Christensen e Rudd (11) torna-se um problema de análise combinatório e portanto de lenta resolução.

Um dos métodos de obtenção da ordem ótima de cálculo mais importante é o método de Lee e Rudd (20) publicado em 1966. Este método tem como ponto de partida a matriz ciclo do processo, pressupondo que os ciclos já tenham sido identificados por algum método, como por exemplo os apresentados por Himmelblau (16), Norman (28), Forde e Hutchison (13), Tiernam (38), Sargent e Westerberg (36).

A matriz ciclo é uma matriz onde as linhas se referem a cada um dos ciclos do processo e as colunas às correntes desse processo. Seus elementos a_{ij} são iguais a 1 quando a corrente j aparece no ciclo i e iguais a zero (\emptyset)

em caso contrário. Lee e Rudd (20) introduziram nessa matriz uma nova coluna para representar a ordem do reciclo (número de correntes desse reciclo) e uma nova linha para representar a frequência das correntes (número de vezes que a corrente aparece em reciclos). Por exemplo, para o processo da fig. 2.1. a matriz ciclo encontra-se representada na figura 2.3.

Lee e Rudd (20) apresenta o conceito de uma corrente i estar contida em outra corrente k quando em cada reciclo em que i aparece também aparece a corrente k . As correntes que estão contidas em outras podem ser retiradas da matriz ciclo, pois podem ser representadas pelas correntes que as contém. A figura 2.4. apresenta a matriz ciclo reduzida do processo da fig. 2.1.

MATRIZ CICLO REDUZIDA DO PROCESSO DA FIG. 2.1.				
Nº do Reciclo	Número das Correntes			Ordem do Reciclo
	2	4	7	
1	1			1
2			1	1
3	1	1		2
4		1	1	2
Frequência das Correntes	2	2	2	

Fig. 2.4.

Muitas vezes a eliminação das correntes contidas em outras conduz a reciclos de ordem 1. Estes reciclos podem ser abertos pelo corte da única corrente presente nes

se reciclo. Por exemplo, na fig. 2.4. o reciclo 1 só pode ser aberto pelo corte da corrente 2 e o reciclo 2 pelo corte da corrente 7. Neste caso as correntes 2 e 7 abrem também os reciclos 3 e 4 e portanto o processo poderá ser calculado na sequência 1,4,3,5 e 2.

Quando a eliminação das correntes contidas em outra, não conduzir a reciclos de ordem 1, devem-se examinar as frequências das correntes, pois um conjunto de correntes com uma frequência total menor que o número de reciclos existentes não pode remover todos os reciclos. Nestas condições as correntes, cuja frequência somada com as frequências das demais correntes não for maior ou igual ao número de reciclos existentes, poderão ser descartadas.

Se a sequência de cálculo ainda não foi obtida, recorre-se então à análise combinatória das correntes restantes para se descobrir o conjunto destas correntes que abrirá todos os reciclos.

Para o estudo de problemas onde as correntes possuem um número de parâmetros variáveis Lee e Rudd (20) substituem na matriz ciclo a frequência das correntes pelo número de parâmetros (p_j) desta corrente, definem os conceitos de uma corrente estar estritamente contida em outra ou em um conjunto de correntes, levando-se em consideração os parâmetros de cada corrente. As correntes que estão estritamente contidas em outras ou em um conjunto de correntes, deverão ser retiradas da matriz ciclo e um processo análogo ao anterior é realizado até que todos os reciclos sejam abertos.

O método de Lee e Rudd (20) apesar de ser de fácil compreensão é de difícil programação, principalmente devido a problemas que podem necessitar da análise combinatória e portanto exigem métodos de grande eficiência computacional.

Forder e Hutchison(13) em 1969 apresentaram um método cujo primeiro algoritmo é semelhante ao 1º algoritmo de Sargent e Westerberg. Forder e Hutchison (13) definem um LDB (logical defined block) que nada mais é que os grupos de unidades de Sargent e Westerberg (36). Apresentam também um segundo algoritmo baseado na matriz ciclo, obtida no primeiro algoritmo. Utilizam o conceito definido por Lee e Rudd (20) sobre uma unidade estar contida em outra e fazem ainda a definição de números de estado. Estes números facilitam a programação do algoritmo. Uma das vantagens deste método é a facilidade de programação com relação ao método de Lee e Rudd (20). Com estes algoritmos Forder e Hutchison (11) construíram um programa que permite uma grande interação com o usuário.

Em 1972, Upadhye e Grens (39) apresentam um algoritmo que parte da matriz ciclo e utiliza a programação dinâmica para a otimização do número de variáveis de iteração. Enquanto Sargent e Westerberg (36) utilizam como variáveis de espaço uma permutação de unidades, Upadhye e Grens (39) usam uma permutação de ciclos abertos. Quando o número de unidades é significativamente menor que o número de ciclos, o método de Sargent e Westerberg (36) revela-se melhor que o de Upadhye e Grens (39). No entanto, a situação inverte-se quando o número de ciclos for significativamente menor que o número de unidades.

Em 1975 Upadhye e Grens (40) apresentam um trabalho onde é estudada a aplicação do método de substituição direta na simulação de processos pelo método sequencial. Neste trabalho Upadhye e Grens (40) apresentam os conceitos de famílias de decomposição e de vetor ciclo. Com base nesses conceitos é proposto um procedimento para a seleção de uma decomposição eficiente, que parte da matriz ciclo e utiliza um método de otimização de pesos de correntes de corte já existentes (Upadhye e Grens (39), Sargent e Westerberg (36), Lee e Rudd (20), etc.), mas agora aplicado ao vetor

ciclo. Este procedimento normalmente obtém uma família de decomposição não redundante, que conduzirá a um processo de iteração mais eficiente.

Motard e Westerberg (22) em 1981 apresentam um algoritmo para a obtenção de um conjunto de correntes de corte, onde cada reciclo é aberto apenas uma única vez. Este conjunto de corte está diretamente relacionado com uma família não redundante de decomposição apresentado por Upadhye e Grens (40).

Outros métodos de obtenção da ordem ótima de cálculo, existem na literatura, tais como o de Barkley e Motard (3), Pho e Lapidus (31), Genna e Motard (15) e outros, mas estes não foram aqui descritos por apresentarem conceitos já analisados.

Alguns métodos, tais como o de Sargent e Westerberg (36), Forder e Hutchison (13), etc, incluem um algoritmo para a identificação dos grupos de reciclos. Outros como Lee e Rudd (20), Upadhye e Grens (39), pressupõem que os reciclos sejam identificados previamente por alguns métodos independentes.

Existem basicamente dois métodos para a identificação de reciclos. Um que faz uso de listas ou sequências de unidades, construídas a partir de uma busca sistemática das unidades do processo e que é utilizado por Sargent e Westerberg (36), Forder e Hutchison (13), Tiernan (38), Weinblatt (43), etc. Outro que faz uso das potências da matriz de adjacência do processo e que são utilizados por Norman (28), Himmelblau e outros.

O algoritmo de Tiernan (38) tem como dado de entrada o número de vértices (unidades) do grafo (processo) e a matriz G, representativa desse grafo. Um vetor P armazena-

narã uma sequẽncia de vÃrtices formando um caminho elementar e a matriz H apresentarã uma lista de vÃrtices prÃximos a cada vÃrtice colocado na sequẽncia P.

A essẽncia do algoritmo Ã tomar um vÃrtice (unidade) do grafo como vÃrtice inicial do vetor P e montar, com o auxÃlio da matriz H, todos os caminhos elementares possÃveis a partir desta unidade inicial. Quando um vÃrtice a ser colocado em P for igual ao vÃrtice inicial constata-se a presenãa de um circuito (reciclo). ApÃs terem sido estudados todos os caminhos elementares, toma-se outro vÃrtice como inicial e o processo Ã repetido. O processo termina quando todos os vÃrtices do grafo foram tomados como vÃrtice inicial.

Segundo Tiernan (38) o seu mÃtodo possui uma velocidade de processamento que diminui ã medida em que a densidade de arcos por nÃos (correntes /unidades) aumenta.

Para a identificaãõ de reciclos por intermÃdio de listas de unidades do processo, existem alÃm dos mÃtodos citados , os mÃtodos de Paton (30), Weinblatt (43) e outros que nãõ foram aqui descritos por possuirem conceitos semelhantes aos jã apresentados.

Em 1964, Norman (28) apresenta um trabalho que identifica reciclos pelo cãlculo das potÃncias da matriz de adjacẽncias do processo. Este mÃtodo Ã baseado no teorema a apresentado na pãgina 127 do livro do Berge (8) e citado na seãõ 3.2.. Neste mÃtodo, quando um nÃmero maior que zero Ã encontrado na diagonal de uma potÃncia qualquer da matriz de adjacẽncia, constata-se o aparecimento de um reciclo. Este reciclo Ã formado pelas unidades que possuem elementos maiores que zero nesta diagonal. O reciclo identificado Ã entãõ substituido por uma unidade hipotÃtica desse reciclo. Neste mÃtodo um reciclo poderã ser formado por unidades e grupos de unidades (unidades hipotÃticas), o que nãõ repre-

senta a realidade e portanto é uma deficiência do método.

Himmelblau (16) apresenta um método que também utiliza a matriz de adjacências do processo. Neste método as potências da matriz de adjacências são obtidas utilizando a álgebra Booleana, dessa forma nessas matrizes existem somente 0 ou 1. Todas as potências da matriz de adjacências são unidas numa matriz R e a transformada dessa matriz é calculada numa matriz RT. Assim a matriz R apresentará todas as possíveis ligações de I para j, e a matriz RT todas as possíveis ligações de j para I. Então, uma matriz W formada pela intersecção destas duas matrizes revelará as unidades que aparecem em ciclos.

O método de Himmelblau(16) identifica as unidades que aparecem em ciclos, mas não indica em qual ciclo cada unidade aparece.

Pela análise dos métodos descritos, nota-se a necessidade de um método rápido e eficaz para a identificação de ciclos e a obtenção da sequência ótima de cálculo. Assim é o objetivo da presente tese, propor um método que simultaneamente identifique os ciclos e determine a ordem ótima de cálculo.

CAPÍTULO 3

FUNDAMENTOS TEÓRICOS

3.1. INTRODUÇÃO

Para a identificação de ciclos e a obtenção da sequência ótima de cálculo em processos complexos torna-se necessário um prévio conhecimento de teoria de grafos, incluindo o cálculo matricial como, matriz do processo, matriz de adjacências e matriz de incidência, como também elementos de programação dinâmica.

Este capítulo visa apresentar alguns conceitos básicos e fundamentais para o método desenvolvido a ser descrito e analisado no capítulo 4.

3.2. TEORIA DE GRAFOS

3.2.1. Definição

A primeira publicação sobre teoria de grafos foi do matemático suíço Leonhard Euler (1707-1783) em 1736, que fez o estudo do problema das pontes de Königsberg.

Em 1950 este campo tomou duas direções diferentes, o aspecto algébrico da teoria e o aspecto de otimização. Este último foi muito incentivado pelo uso do computador e da técnica de programação linear.

Um grafo consiste de 2 partes, pontos ou nós e flechas ou arcos ligando os pontos.

Um grafo pode ser representado pelo seguinte esquema:

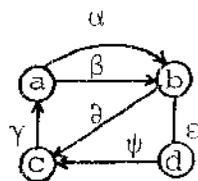


fig. 3.1

Uma forma alternativa é representá-los por:

$$\begin{array}{ll} \alpha = (a, b) & \delta = (b, c) \\ \beta = (a, b) & \epsilon = (b, d) \\ \gamma = (c, a) & \psi = (d, c) \end{array}$$

Onde o primeiro indice indica o vértice inicial da flecha e o segundo o vértice final.

Com essa terminologia chamar-se-ã os pontos de vértices ou nós e as flechas de arcos.

Uma definição formal de grafo pode ser apresentada como sendo um conjunto X cujos constituintes são chamados - vértices ou nós e um conjunto A de pares de vértices ordenados. Os membros de A são chamados arcos e o grafo é denotado por (X,A).

Numa representação geral os vértices são denotados por letras romanas pequenas e os arcos por letras gregas pequenas ou por pares ordenados de vértices.

3.2.2. Propriedades e Características de Grafos

I. Um grafo cujas direções dos arcos não são especificadas é chamado de grafo sem direção. Um arco sem direção é chamado aresta. Utilizar-se-ã, então, a notação (X,E) para grafo sem direção e (X,A) para grafo com direção.

II. Uma malha é meramente um grafo com um ou mais números associados a cada arco.

III. Um arco cujos vértices inicial e final são coincidentes é chamado laço. Por exemplo na figura 3.2. abaj

no o arco β é um laço.

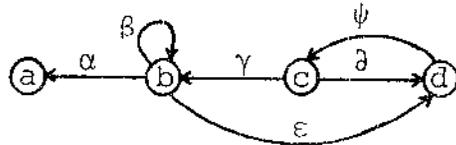


fig. 3.2

IV. Um vértice e um arco são ditos incidentes - um ao outro se o vértice é um dos extremos do arco. Por exemplo o arco α e o vértice b na figura 3.2 são incidentes um ao outro.

V. Dois arcos são ditos incidentes se ambos são incidentes ao mesmo vértice. Por exemplo na figura 3.2. os arcos α e γ são incidentes.

VI. Dois vértices são ditos adjacentes se existe um arco ligando-os, por exemplo na figura 3.2 b e c são adjacentes.

VII. Considerando uma sequência de vértices $X_1, X_2, \dots, X_n, X_{n+1}$, uma cadeia é definida como uma sequência de arcos $\alpha_1, \alpha_2, \dots, \alpha_n$ tal que os extremos do arco α_i são X_i e X_{i+1} ($i = 1, 2, \dots, n$) portanto α_i pode ser (X_i, X_{i+1}) ou (X_{i+1}, X_i) . Os vértices X_1 e X_{n+1} são ditos respectivamente vértices inicial e final da cadeia. O comprimento de uma cadeia é igual ao número de arcos na cadeia. Na figura 3.2 os arcos $\alpha, \beta, \gamma, \delta$ e ψ formam uma cadeia de comprimento 5 do vértice a ao c.

VIII. Um caminho é uma cadeia formada por arcos orientados ou seja α_i é somente igual a (X_i, X_{i+1}) . O comprimento, vértice inicial e vértice final de um caminho pode ser definido similarmente à cadeia.

IX. Um ciclo é uma cadeia cujos vértices inicial e final são idênticos. O comprimento de um ciclo é o

comprimento da cadeia correspondente. Na figura 3.2 γ , ϵ e δ formam um ciclo de comprimento 3.

X. Um circuito é um caminho cujos vértices inicial e final são idênticos. O comprimento de um circuito é o comprimento da cadeia correspondente. Por exemplo na figura 3.2 γ , ϵ e ψ formam um circuito de comprimento 3.

XI. Uma cadeia, caminho, ciclo ou circuito é chamado simples se nenhum vértice é incidente a mais que dois de seus arcos, isto é, se a cadeia, caminho, ciclo ou circuito propriamente não contém ciclos. Por exemplo na figura 3.2 α e γ formam uma cadeia simples enquanto α , β e γ não. O ciclo γ , ϵ e δ é simples, mas o ciclo γ , β , ϵ e δ não.

XII. Um grafo é chamado conectado se existe uma cadeia ligando todos os pares de vértices distintos do grafo. Por exemplo os grafos das figuras 3.1 e 3.2 são conectados, mas o grafo da figura 3.3 não é conectado porque não existe uma cadeia ligando os vértices d e e. Um grafo pode ser considerado como sendo constituído de um conjunto de grafos conectados, cada um desses grafos conectados é chamado um componente do grafo original. O grafo da figura 3.3 tem 2 componentes

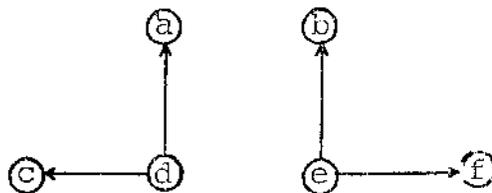


fig. 3.3

XIII. Um conjunto de arcos é chamado uma árvore se satisfizer as duas seguintes condições:

1. os arcos geram em subgrafo conectado
2. os arcos não contêm ciclos.

Na figura 3.2 cada um dos seguintes conjuntos de arcos formam uma árvore $\{\alpha, \gamma, \epsilon\}$, $\{\alpha, \gamma, \psi\}$, $\{\alpha, \epsilon, \theta\}$, $\{\psi, \gamma\}$, $\{\alpha, \gamma\}$, $\{\epsilon\}$; $\{\gamma\}$.

Os arcos $\{\psi, \gamma, \epsilon\}$ não formam uma árvore, dado que eles contem um ciclo.

3.2.3. Complementos

No apêndice A são apresentadas mais algumas de finições complementares sobre teoria de grafos.

Um processo de industria química pode ser representado por um grafo onde cada unidade do processo é representada por um nó e cada corrente desse processo é representada pelos arcos do grafo..

Por exemplo o processo químico apresentado na figura 3.4 abaixo:

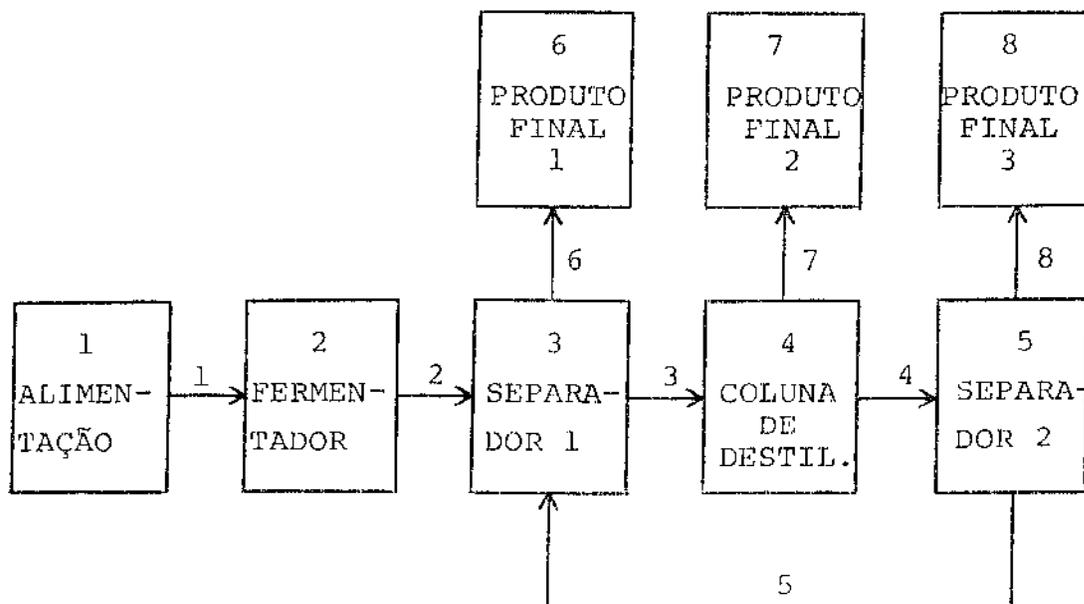


fig. 3.4

Pode ser representado esquematicamente pelo seguinte grafo:

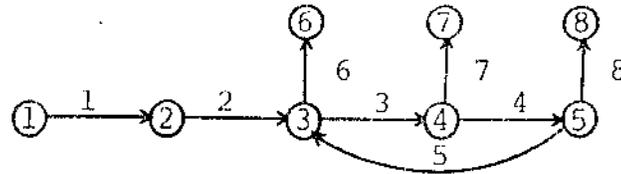


fig. 3.5

Nota-se que neste grafo , tanto as unidades (nós) quanto as correntes (arcos) foram denotados por números.

O grafo da figura 3.5 é um grafo conectado. Nota-se que entre as unidades 3,4 e 5 existe um reciclo que pela teoria de grafos corresponde a um circuito entre os nós 3,4 e 5 e envolvendo os arcos 3,4 e 5.

3.3. MATRIZES

3.3.1. Introdução

A resolução de muitos problemas da teoria de grafos é feita por intermédio do cálculo matricial. Muitas matrizes são então definidas para se atingir este objetivo e algumas das mais importantes serão apresentadas a seguir. Estas definições foram retiradas de alguns livros de teoria de grafos (1,7,8,14,18,21) e principalmente do livro do Crowe (12).

3.3.2. Matriz do Processo

Na matriz do processo , cada unidade é dada por uma linha onde se tem: o número da unidade, o nome da unidade computacional representando a unidade e as correntes de

de entradas (com números positivos) e as correntes de saída (com números negativos).

Por exemplo para o processo

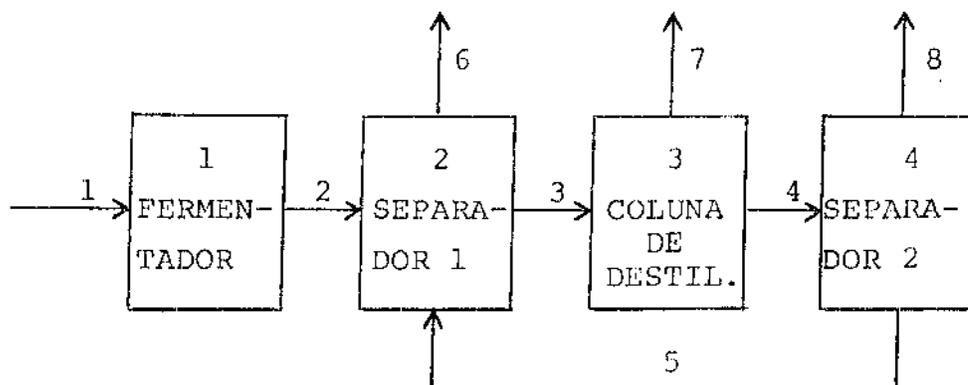


fig. 3.6

A matriz do processo é

Número da unidade	Nome da unidade computacional	Número das correntes associadas
1	FERMEN	1 - 2
2	SEPAR 1	2 5 - 3 - 6
3	DESTIL	3 - 4 - 7
4	SEPAR 2	4 - 5 - 8

fig. 3.7

3.3.3. Matriz de Conexão das Correntes

A matriz de conexão das correntes é uma matriz que possui três dados por linha .

O primeiro é o número da corrente e o segundo e o terceiro é o número da unidade de onde esta corrente vem e para onde esta corrente vai respectivamente.

Por exemplo, para o processo acima esta matriz é:

Número da Corrente	Unidade da Partida	Unidade da Chegada
1	0	1
2	1	2
3	2	3
4	3	4
5	4	2
6	2	0
7	3	0
8	4	0

fig. 3.8

3.3.1. Matriz de Incidência

A matriz de incidência possui na 1^a coluna o número de cada unidade do processo, e as restantes colunas possuem o número de cada corrente do processo. Um símbolo +1 numa posição a_{ij} indica que a corrente de número j dado pela coluna j entra na unidade de número i dado pela linha i . Um símbolo -1 numa posição a_{ij} indica que a corrente j de i

xa a unidade i.

Por exemplo, para o processo dado a matriz de incidência é:

Número da Unidade	Número da corrente							
	1	2	3	4	5	6	7	8
1	1	-1						
2		1	-1		1	-1		
3			1	-1			-1	
4				1	-1			-1

fig. 3.9

3.3.5. Matriz de Adjacências

A matriz de adjacências é uma matriz quadrada onde cada linha e cada coluna corresponde a uma específica unidade. Um número 1 nessa posição a_{ij} indica que existe uma conexão indo da unidade i para a unidade j do processo, ou seja, existe uma corrente ligando a unidade i à unidade j. Um número zero (0) indica que não existe uma ligação entre a unidade i e a unidade j.

Por exemplo para o processo dado a matriz de adjacência é

		Unidade de chegada			
		1	2	3	4
Unidade de Partida	1	0	1	0	0
	2	0	0	1	0
	3	0	0	0	1
	4	0	1	0	0

fig. 3.10

TEOREMA : Se A é a matriz de adjacências associadas a um grafo, então os coeficientes h_{ij} da matriz $H = A^\lambda$ é igual o número de distintos caminhos envolvendo $(\lambda + 1)$ nós indo do nó i ao nó j .

A demonstração desse teorema encontra-se no artigo do Norman (28) e no de Berge (8) pag. (126 a 137).

Para o processo dado na fig. 3.6 cuja matriz de adjacências é:

A =

	1	2	3	4
1	0	1	0	0
2	0	0	1	0
3	0	0	0	1
4	0	1	0	0

fig. 3.11

E suas potências são:

	1	2	3	4
1	0	0	1	0
2	0	0	0	1
3	0	1	0	0
4	0	0	1	0

A^2

	1	2	3	4
1	0	0	0	1
2	0	1	0	0
3	0	0	1	0
4	0	0	0	1

A^3

e

	1	2	3	4
1	0	1	0	0
2	0	0	1	0
3	0	0	0	1
4	0	1	0	0

A^4

fig. 3.12

Note que para A^2 a_{13} é 1 o que indica uma ligação entre o nó 1 e o nó 3 passando por 3 nós (1,2 e 3) como se pode ver pela figura (3.6).

A matriz A^3 contém informações sobre todos os caminhos passando por 4 nós na malha. Nota-se em A^3 a existência de elementos na diagonal principal nas posições 2,3 e 4 o que indica que entre os nós 2,3 e 4 e eles mesmos, existe uma ligação passando-se por 4 nós (2,3,4 e 2) ou (3,4,2 e 3) ou (4,2,3 e 4) ou seja, essas unidades fazem parte de um reciclo.

A matriz A^4 contém informações sobre todos os caminhos passando por 5 nós. Deve-se notar que essa matriz é idêntica à matriz de adjacência original, isto porque todas as ligações passando-se por 5 nós passam pelo ciclo 2,3 e 4 já identificado na matriz A^3 . É evidente que se não existisse este reciclo a matriz A^4 seria uma matriz nula.

3.4. PROGRAMAÇÃO DINÂMICA

3.4.1. Introdução

Programação dinâmica é uma técnica de otimização, otimização significa encontrar a melhor solução dentre as possíveis alternativas. O desenvolvimento clássico da teoria de otimização é através do cálculo. No final do século XIX praticamente todos os conceitos básicos da otimização através do cálculo já tinham sido desenvolvidos.

Por volta de 1940 no período da guerra, o estudo da teoria de otimização teve um estímulo devido ao trabalho de cientistas e matemáticos na resolução de problemas operacionais militares, e a invenção e desenvolvimento do computador digital, a teoria da otimização mudou de direção.

A aproximação científica a problemas militares e depois da guerra a problemas industriais tornou-se o campo

de estudo conhecido como pesquisa operacional.

A formulação e solução de modelos matemáticos de otimização é uma parte integral da pesquisa operacional. Estes modelos de lógica complexa, produzem sistemas genericamente caracterizados por um grande número de variáveis, e frequentemente não resolvidos pelo cálculo.

O notável sucesso dos métodos de otimização foi devido em parte à rápida evolução dos computadores digitais de alta velocidade que permitiram se pensar em resolver problemas com centenas e milhares de variáveis. Estimulando-se portanto o estudo de esquemas iterativos de otimização e eventualmente o desenvolvimento da programação linear e não linear, da programação dinâmica e vários outros métodos.

A essência da programação dinâmica é transformar um problema com N variáveis de decisão em N subproblemas, cada um contendo somente uma variável de decisão, ou seja, converte um problema com N graus de liberdade em N problemas com um grau de liberdade. Problemas estes que são resolvidos sequencialmente. Uma resolução sequencial é um procedimento iterativo baseado na estratégia de usar resultados de evoluções passadas para determinar novos pontos para a avaliação da função objeto.

Richard Bellman é considerado o pai da programação dinâmica, suas pesquisas na década de 1950 conduziram a um grande número de publicações que culminaram com a publicação de seu primeiro livro da teoria da programação dinâmica em 1957 (4), além de muitos outros artigos Bellman publicou ainda dois livros, um que estuda a aplicação da programação dinâmica em controle (6) e outro sobre a aplicação da programação dinâmica (5).

Em seu primeiro livro, Bellman enuncia o princípio da otimalidade que é a base de toda a teoria da programação dinâmica.

"Uma estratégia ótima tem a propriedade de que, qualquer que seja o estado inicial e a decisão inicial, as decisões subseqüentes devem constituir uma estratégia ótima com relação ao estado resultante da primeira decisão."

Um dos conceitos básicos da programação dinâmica é o de estágio. Originalmente o termo estágio indica os instantes de tempo representativos da evolução do processo em análise. Dessa forma a idéia original de estágio está ligada à evolução do sistema no tempo (processo) ou mesmo no espaço podendo ainda assumir a forma abstrata (simples conceito lógico).

3.4.2. Componentes Básicos do Modelo

a) Variáveis $D = (d_1, d_2, \dots, d_n)$ são os fatores que se pode manipular para se alcançar o objetivo desejado, são comumente referenciadas como variáveis independentes ou de decisões.

b) Parâmetros $Y = (y_1, y_2, \dots, y_p)$ são os fatores que afetam o objetivo, mas não são controláveis.

c) A medida de eficiência (R): É o valor, a utilidade, ou o retorno associado com uns valores particular das variáveis de decisão e dos parâmetros. A medida de eficiência, alternativamente chamada de medida de utilidade, - função critério, função objeto, ou função retorno é uma função de valor real das variáveis de decisão e parâmetros o qual pode ser representado por:

$$R = R(D, Y) \tag{3.1}$$

Existe uma larga variedade de medidas comuns usadas como utilidades, tais como, custo, perfil, taxa de retorno.

d) Região de Praticabilidade (S) (ou restrições)
Em muitas circunstâncias as variáveis de decisão são limitadas aos valores que elas podem assumir. Estas limitações são genericamente dadas pela especificação da região de praticabilidade (S). Os valores possíveis para as variáveis de decisão devem estar contidos no conjunto S, isto é (D ∈ S).

Algum D satisfazendo as restrições é conhecido como uma solução possível ao modelo. O problema então é encontrar uma solução possível que conduza a um alto valor ou retorno. Uma solução ótima (D*) é definida como uma solução possível produzindo o maior retorno possível, isto é

$$\begin{aligned} R(Y) &= R(D^*, Y) \geq R(D, Y), D \in S \\ &= \max_D R(D, Y) \quad D \in S \end{aligned} \tag{3.2}$$

3.4.3. Solução de Problemas em Múltiplos Estágios

Vejamos agora como o princípio da otimalidade se aplica à resolução de problemas com múltiplos estágios.

Ao se resolver certos problemas complexos muitas vezes o subdividimos numa série de problemas de menor porte, o que constitui uma decomposição do modelo original. Posteriormente combinamos os resultados dos subproblemas para se obter a solução global, efetuando, assim, a composição inversa. Essa técnica é denominada de solução em múltiplos estágios.

É obvio que se o problema original pode ser facilmente resolvido num único estágio, não há a necessidade de se aplicar a sistemática da programação dinâmica.

Suponhamos que um determinado sistema pode ser caracterizado inicialmente por um vetor X_0 que representam as variáveis de estado. Tal sistema será submetido a um processo, de tal forma que suas características passem a ser aquelas definidas pelo vetor de estado X_n . O problema consiste em determinar uma transformação T_n , de modo a otimizar a passagem do sistema do estado definido por X_0 para aquele representado por X_n . Na fig. 3.13 é representado graficamente o processo, que pode também ser expresso matematicamente por

$$X_n = T_n (X_0)$$

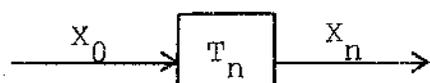


fig. 3.13

Podemos também associar o sistema no estado X_n ao estado X_{n-1} através de uma transformação T_n conforme a fig. 3.14 e expressa matematicamente por

$$X_n = t_n (X_{n-1})$$

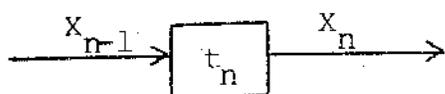


fig. 3.14

Por recorrência pode-se chegar à decomposição indicada na fig. 3.14 e expressa por

$$X_n = t_n (X_{n-1}) \text{ e } X_{n-1} = T_{n-1} (X_0) \quad (3.4)$$

ou

$$X_n = t_n (T_{n-1} (X_0)) = T_n (X_0) \quad (3.5)$$

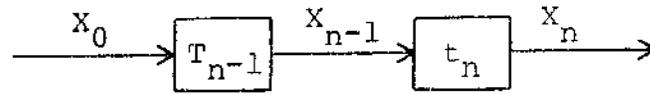


fig. 3.15

Prosseguindo, obtem-se as transformações t_{n-1} , t_{n-2} , t_2 , t_1 chegando-se ao estado inicial X_0 ou seja,

$$\begin{aligned} X_{n-1} &= t_{n-1} (X_{n-2}) \\ X_{n-2} &= t_{n-2} (X_{n-3}) \\ X_1 &= t_1 (X_0) \end{aligned} \quad (3.6)$$

O problema original foi assim decomposto em N estágios, entre o estado inicial X_0 e o estado final X_n . Na aplicação dos princípios básicos da programação dinâmica a problemas reais é comum se partir do estado X_n e caminhar de trás para diante, até se atingir o estado X_0 . Tal sistemática apresenta, em geral, certas vantagens de formulação, embora não seja de todo intuitiva.

No processo abstrato analisado anteriormente o princípio da otimalidade pode ser verificado pois se as decisões tomadas até o estágio $N-1$ foram ótimos, obtendo-se, as

sim uma transformação T_{n-1}^* otimizada, basta então otimizar T_n , combinando para isto, as soluções representativas dos $N-1$ estagios anteriores com as do N -ésimo estágio.

3.4.4. Complementos

A programação dinâmica é uma excelente ferramenta na obtenção da ordem ótima de cálculo de um processo e muitos métodos, já citados no capítulo 2, utilizam a programação dinâmica. Com a finalidade de ilustrar as idéias da programação dinâmica é apresentado um exemplo no apêndice B

Para um futuro estudo da programação dinâmica, pode-se recomendar os livros de Bellman (4,5,6), Nemhauser (27), Authiê (2) e Galvão Novaes (29).

CAPÍTULO 4

DESCRIÇÃO DO MÉTODO

4.1. INTRODUÇÃO

A presente tese de mestrado tem como objetivo o desenvolvimento de um método para a identificação de ciclos e da ordem ótima de cálculo em processos complexos. O método a ser apresentado é um método matricial, que tem como ponto de partida a matriz de adjacências do processo, e por intermédio do cálculo de suas potências são identificados os ciclos existentes nesse processo.

Além da identificação dos ciclos existentes no processo, o método visa obter a sequência ótima de cálculo. Com este objetivo faz-se uso das matrizes auxiliares ao processo de identificação de ciclos e dos conceitos de programação dinâmica já apresentados.

O processo de identificação de ciclos, por ser matricial, pode ser dividido em duas partes essenciais, uma onde considera-se somente um ciclo de cada tamanho e outra onde aparecem vários ciclos de mesmo tamanho.

O atual capítulo será dividido em diversas seções. A primeira destas seções apresentará um estudo resumido dos problemas onde não ocorrem múltiplos ciclos de mesmo tamanho. A segunda tratará os problemas onde ocorrem este tipo de ciclo. As seções seguintes descreverão em detalhes cada um dos conceitos apresentados nas duas primeiras seções. Na última seção apresentar-se-á o estudo da obtenção da ordem ótima de cálculo.

Para facilitar o acompanhamento deste capítulo é apresentado no apêndice E, um esquema onde se tem a ordem de chamada das subrotinas e a seção onde cada uma delas é descrita.

No apêndice F é apresentado o programa construído com as idéias desenvolvidas nesse capítulo. Este programa poderá facilitar também a compreensão dos conceitos descritos.

4.2. ESTUDO DE PROBLEMAS SEM MÚLTIPLOS RECICLOS DE MESMO TAMANHO

Os problemas sem múltiplos ciclos de mesmo tamanho são aqueles onde não existe mais do que um ciclo formado pelo mesmo número de unidades.

O presente método originou-se das idéias apresentadas por Norman (28) e analisadas no capítulo 2. Neste método constata-se o aparecimento de um ciclo pela presença de números positivos nas diagonais das potências da matriz de adjacências. Estes ciclos são formados pelas unidades cujos elementos diagonais são diferentes de zero. A grande vantagem do atual método é que ele evita repetições através da procura de ligações não cíclicas enquanto o método de Norman (28) utiliza o conceito de unidade hipotética. Os ciclos são então encontrados como sendo formado, realmente, pelas unidades que neles aparecem, facilitando desta maneira a obtenção da matriz ciclo. Esta matriz é de extrema importância para a aplicação dos métodos de obtenção da ordem ótima de cálculo.

O termo ligação utilizado neste método é análogo ao termo caminho da teoria de grafos que foi definido no item VIII da seção 3.2.2. deste trabalho. Em teoria de grafos, procurar uma ligação não cíclica significa procurar um caminho simples.

O método tem como dados de entrada o número (N) de unidades e a matriz de adjacências do processo, a qual é inicialmente colocada nas matrizes A, A \emptyset , A1 e A4. A matriz A \emptyset corresponderá sempre à matriz de adjacências original. A matriz A apresentará a matriz de adjacências original, mas quando se identifica um conjunto de ciclos do mesmo tamanho esta matriz apresentará uma matriz de adjacências modificadas. A matriz A1 apresentará cada uma das potências da matriz de adjacências e a matriz A4 armazenará todas as potências da matriz de adjacências.

Para dar início ao método necessita-se de um contador de potências (KOUNTT) e um contador de ciclos identificados (KM) além da matriz V (I,J) onde se armazena as unidades J do ciclo I.

Como já salientado o método se utiliza do cálculo de potências da matriz de adjacências para a identificação de ciclos. Portanto, incrementando-se o contador de potências (KOUNTT) calcula-se uma nova potência da matriz de adjacências a qual é armazenada na matriz A2 ($A2 = A1 * A$). Este processo é realizado na subrotina POTENC.

Após o cálculo dessa potência tem-se a necessidade de verificar quais as ligações de A2 (I,J) são ligações não cíclicas. As que forem cíclicas serão descartadas colocando-se um zero (\emptyset) na posição I-J da matriz A2. De acordo com a teoria de grafos procura-se um caminho simples entre os vértices I e J. Tal procedimento é realizado na subrotina TCORT. Para se preparar A1 para o cálculo da próxima potência utiliza-se a subrotina CGRAU que faz $A1=A2$ e guarda A2 em A4.

A existência de um número positivo na diagonal de A2 demonstra o aparecimento de um ciclo de grau (tamanho) KOUNTT. Caso ele não exista, testa-se então se o contador de potências, KOUNTT, chegou a N (o número de unidades do pro

cesso) ou se todos os elementos de A1 são zero (\emptyset) demonstrando que todos os possíveis ciclos já foram identificados. Procura-se então as correntes de corte e a ordem ótima de cálculo, o que é feito na subrotina ORDCALC. Por fim escreve-se os resultados, título, ciclos encontrados, correntes de corte e ordem ótima de cálculo. Caso nem todas as potências tenham sido estudadas, retorna-se para o cálculo de uma nova potência.

Com a existência de um ciclo, acumula-se o contador de ciclos KM e com o auxílio de um contador de unidades do ciclo (K1) guarda-se em V (KM,K1) todos os índices I de A2 (I,I), diferentes de zero (\emptyset), que são as unidades participantes do ciclo. Faz-se ao mesmo tempo A1 (I,I) igual a zero (\emptyset) visando-se bloquear alguma possível repetição desse ciclo em potências futuras. Guarda-se então K1 em KC (KM) e A1 em A3. O vetor KC(KM) armazena o tamanho, número de unidades, de todos os ciclos do processo, e a matriz A3 armazena A1 para o caso de se efetuar o estudo de policiclos.

Se o número de unidades, K1, desse ciclo for maior que o contador de potências KOUNTF, então existe mais do que um ciclo do mesmo tamanho. Problema este que será analisado na próxima seção deste capítulo. Caso isto não ocorra, então, tem-se somente um ciclo de tamanho KOUNTF que deverá ser ordenado na subrotina ORDCIC.

O vetor KCU(IU) armazena a quantidade de ciclos em que a unidade IU aparece e a matriz NCU (IU,KCU(IU)) apresenta quais os ciclos em que IU aparece, portanto para cada unidade IU do ciclo acumula-se KCU(IU) e guarda-se em NCU (IU,KCU(IU)) o número do ciclo identificado.

Finalmente, retorna-se para o cálculo de uma nova

potência da matriz de adjacências, e o processo é repetido até que a potência KOUNTT atinja o valor N, ou todos os elementos de A1 se tornarem zero (\emptyset).

Para um melhor esclarecimento das idéias descritas neste algoritmo, o fluxograma é apresentado no apêndice C, o qual permitirá visualizar facilmente todo o procedimento computacional.

4.3. ESTUDO DE PROBLEMA COM MÚLTIPLOS RECICLOS DE MESMO TAMANHO

Os problemas de múltiplos ciclos com o mesmo tamanho são aqueles onde ocorre a existência de mais de um ciclo com o mesmo número de unidades. Estes ciclos, foram detectados na seção anterior, quando o número de elementos positivos na diagonal da matriz A2, K1, era maior que a potência KOUNTT em estudo. De fato, K1 deverá ser múltiplo de KOUNTT comprovando a existência de múltiplos ciclos do mesmo tamanho.

Como descrito por Norman (28), a solução deste tipo de problema, consiste em anular, na matriz de adjacências original, alguma ligação IX-I2, formada por unidades presentes no menor número de ciclos da potência em estudo.

Tal procedimento abre um ou mais dos ciclos desta potência. Após anulada a ligação, inicia-se novamente o cálculo das potências, agora, desta nova matriz original, até se atingir a potência KOUNTT. Verifica-se, então, que o número de elementos positivos na diagonal de A2 é menor que o obtido inicialmente, o que comprova a existência de um número menor de ciclos. Se o número de ciclos for superior a um, retorna-se à matriz de adjacências original e anula-se uma nova ligação IX-I2 e o processo é repetido até que

um único reciclo seja obtido. Finalmente com as informações armazenadas durante todo o processo, identifica-se cada um dos reciclos do mesmo tamanho KOUNTT.

Para a realização deste procedimento utiliza-se inicialmente a subrotina POLICI, que tem por objetivo principal, recuperar na matriz A, a matriz original do processo, A \emptyset , e anular alguma ligação IX-I2 de A. Além disso, iguala A1 a A e por fim, rearranja A e A1 de forma a se operar somente com as unidades que aparecem nos reciclos de tamanho KOUNTT, em estudo.

Como o cálculo de potências será aqui repetido, tem-se a necessidade de um novo contador de potências KOUNT. Assim, com o incremento de KOUNT, calcula-se uma nova potência (A2=A xA1). Então chama-se a subrotina VERIFI que tem por objetivo verificar quais as ligações de A2 são cíclicas, as que forem serão descartadas, como na subrotina TCORT.

A matriz A1 é igualada à matriz A e as variáveis KOUNT e KOUNTT são comparadas. Caso elas não sejam iguais, retorna-se para o cálculo de uma nova potência. Se forem iguais então detecta-se o aparecimento de reciclos de tamanho KOUNTT. Incrementa-se, neste caso, o número de reciclos KM e com o auxílio de K1, guarda-se em V(KM,K1) os V(KM-1), J, para os quais A2(I,I) é diferente de zero. Guarda-se K1 em KC(KM) e compara-se K1 a KOUNT. Caso K1 seja maior que KOUNT, retorna-se a subrotina POLICI para se anular uma nova ligação da matriz original e repetir o processo.

Quando K1 é igual a KOUNT, utiliza-se a subrotina IDENT para identificar os reciclos encontrados nesta potência e recuperar A1 e A que estão guardados em A3 e A \emptyset respectivamente. Ordenam-se então os vários reciclos identificados e para cada unidade IU de cada reciclo faz-se KCU(IU) = KCU(IU) + 1. Guarda-se também, em NCU(IU, KCU(IU)) o

número de cada um dos ciclos identificados nesta potência. Finalmente volta-se ao procedimento da seção anterior para o cálculo de uma nova potência.

Para facilitar a compreensão do procedimento descrito apresenta-se no apêndice D um fluxograma deste algoritmo.

4.4. CÁLCULO DAS POTÊNCIAS DA MATRIZ DE ADJACÊNCIAS

O cálculo das potências da matriz de adjacências é realizada na subrotina POTENC, onde simplesmente se faz a multiplicação matricial de A por A1, guardando o resultado em A2. Como a matriz A1, é alterada em cada potência, para se anular os caminhos cíclicos, e a matriz A apresenta sempre a matriz de adjacências original, é de extrema importância a posição destas matrizes na sua multiplicação.

Para que o teorema apresentado na seção 3.3.5 deste trabalho seja obedecido, é necessário que a ordem da multiplicação seja $A2 = A1 \times A$.

4.5. MÉTODO PARA A OTIMIZAÇÃO DE UTILIZAÇÃO DO COMPUTADOR

4.5.1. DESCRIÇÃO DO MÉTODO

Uma das principais matrizes do método é a matriz A4 que contém todas as potências da matriz de adjacências. Tradicionalmente para se armazenar todas as potências da matriz de adjacências precisar-se-ia de uma matriz para cada potência. Assim, para um processo com N unidades seria necessário N matrizes NxN ou seja N^3 memórias. Sem dúvida, mesmo para um

processo pequeno, o número de memórias necessário é muito grande, pois além das matrizes das potências, outras ainda são necessárias ao método.

Para se solucionar este problema estudou-se a possibilidade de se guardar vários números numa mesma posição de memória. Como o número de unidades num processo, N, é relativamente pequeno ($N < 50$), realizando-se uma mudança de base, pode-se atingir esse objetivo.

Assim, para o processo com 30 unidades o registro das potências 2, 3 e 4, nesta ordem, e num único número é realizado pelo seguinte procedimento:

$$2 + 3 \times 30 + 4 \times 30^2 = 3692$$

Ou seja, o número 3692 representa as potências 2, 3 e 4. Para se identificar cada uma das potências acumuladas em 3692 faz-se o processo inverso:

$$\begin{aligned} \text{INT} (3692 / 30^2) &= 4 \\ \text{INT} (3692 - 4 \times 30^2) / 30^1 &= 3 \\ \text{INT} (3692 - 4 \times 30^2 - 3 \times 30 / 30^0) &= 2, \end{aligned}$$

onde INT significa "Parte inteira de".

Para se registrarem todas as potências da matriz de adjacências em A4 colocam-se na posição I-J as potências onde ocorre uma ligação não cíclica de I para J. Como os processos químicos possuem recícos, uma ligação não cíclica de I para J pode ocorrer em várias potências, portanto, pode-se utilizar o procedimento descrito para se registrarem essas várias ligações I-J.

Com o atual procedimento podem-se registrar todas as potências da matriz de adjacências numa única matriz

A4, economizando-se portanto $N^3 - N^2$ memórias.

Como o maior número inteiro processado pelo PDP-10-DIGITAL é $2^{35} - 1$, o número de potências, q , que se podem registrar numa única posição e tal que

$$n^q < 2^{35}$$

Resultando portanto:

$$q < 35 (\ln 2 / \ln N)$$

onde N é o número de unidades do processo.

Um maior número de potências pode ser registrado em A4 com a utilização de uma matriz tridimensional, A4 (I, J, K). O índice I se refere às unidades de partida, o índice J às unidades de chegada das ligações e o índice K é utilizado para possibilitar o registro de um maior número de informações. Assim, quando o número de potências a se registrar ultrapassar q , pode-se utilizar a segunda posição de A4 ($K=2$). Dependendo da complexidade do processo pode-se aumentar ou diminuir esta terceira dimensão.

Além de A4, outra matriz importante é a matriz MUGC, onde as linhas referem-se às unidades de partida das ligações e as colunas aos ciclos já identificados.

Como o presente método é matricial e portanto, não utiliza listas ou sequências do processo, é muito importante para a sua execução registrar a ocorrência de uma ligação cíclica. Assim, partindo-se da unidade I e entrando um ciclo c , que inicia e termina na unidade J, anota-se na linha I e coluna c de MUGC a potência desta ocorrência e a unidade J que forma a ligação cíclica.

Para possibilitar o registro de um maior número de potências e unidades, utiliza-se uma matriz tridimensional, MUGC (I,J,K), onde o índice I refere-se às unidades de partida das ligações, o índice J aos ciclos identificados e para o índice K igual a 1 registra-se as potências de ocorrência da ligação cíclica e para K igual a 2, a unidade J que forma a ligação cíclica.

A matriz MUGC além de ser auxiliar no processo de identificação das ligações cíclicas é ainda, como veremos adiante, importante para o processo de obtenção da ordem ótima de cálculo.

4.5.2. APLICAÇÃO DO MÉTODO

a) TÉCNICA DE REGISTRO EM MEMÓRIA

Para se registrarem as potências em A4 ou as potências e unidades em MUGC pelo método descrito, criou-se inicialmente a subrotina GNUM que tem como objetivo registrar numa posição de memória, IPG, todas as potências e ou unidades que se encontram no vetor INTG, cujos parâmetros são:

- 1) ING, o número de potências ou unidades a serem registradas.
- 2) INTG, o vetor que apresenta as potências e ou unidades a serem registradas.
- 3) IPG, a posição onde essas potências serão acumuladas.
- 4) ICT, uma variável de controle que assume o valor 1 quando a totalidade de potências ultrapassa q e 0 em caso contrário.

Como a subrotina GNUM é utilizada tanto para se armazenar as potências em A4 como as potências e unidades em MUGC, torna-se necessário a utilização de uma outra subrotina para a definição dos parâmetros de GNUM. Assim, para se registrar as potências em A4, chama-se a subrotina CGRAU (I,J) que tem como objetivo o de definir os seguintes parâmetros da subrotina GNUM:

- 1) o número de potências
- 2) as potências a serem registradas
- 3) a posição A4 (I,J,1) onde elas serão a cumuladas.

Caso a totalidade de potências ultrapassar q utiliza-se então A4 (I,J,2) como a posição de registro das restantes potências.

O registro das potências e das unidades em MUGC requer a utilização da subrotina CCID que semelhantemente a CGRAU define inicialmente os parâmetros de GNUM como sendo o número de potências, as potências a serem registradas e a posição MUGC (I,J,1) onde elas serão acumuladas. Posteriormente e devido ao processamento, redefine os parâmetros como sendo o número de unidades, as unidades a serem registradas e a posição MUGC (I,J,2) onde elas serão acumuladas.

b) IDENTIFICAÇÃO

Afim de se identificarem as potências e ou unidades registradas em A4 e MUGC, criou-se a subrotina IDGRAU cujos parâmetros são:

- 1) IPG, o número que acumula várias potências ou unidades.
- 2) IG, o número de potências ou unidades encontradas.

3) G, o vetor que apresenta as potências ou unidades encontradas.

A identificação das potências registradas em A4 requer a chamada da subrotina IDA4 (I,J) que tem por objetivo selecionar o parâmetro IPG igual a A4 (I,J,1 ou 2) e através da chamada de IDGRAU obter as potências no vetor G e a quantidade delas em IG.

A subrotina IDMUG (I,J) é utilizada para se identificar as potências e unidades registradas em MUGC (I,J, 1 ou 2). Ela seleciona inicialmente, o parâmetro IPG, como MUGC (I,J,1) e identifica as potências no vetor G4 e o número delas em IG4. Posteriormente seleciona IPG como MUGC (I,J,2) e identifica as unidades no vetor G3 e o número delas em IGX. Finalmente ela coloca no vetor G X todas as potências e unidades encontradas e em IGX o número total delas.

4.6. IDENTIFICAÇÃO DE LIGAÇÃO CÍCLICA

A identificação e posterior bloqueio de uma ligação cíclica é realizada na subrotina TCORT, que faz um estudo de todas as ligações I-J existentes e registradas na matriz A2.

Para que uma ligação I-J seja cíclica é necessário que:

- 1) já exista uma ligação I-J em alguma potência anterior, o que é verificado pela presença de um número positivo na posição I-J da matriz A4.

- 2) J apareça em ciclos nos quais I não apareça, pois os ciclos que I e J fazem parte já foram bloqueados quando da ligação I-I.
- 3) As potências das ligações I-J anteriores possibilitem o aparecimento de um ciclo entre estas potências e a atual.
- 4) Os ciclos em que J aparece sem que I apareça não tenham sido bloqueados anteriormente. Caso esse bloqueio exista, ele não deve impedir o reaparecimento dessa ligação cíclica.

Uma ligação que obedeça aos quatro itens anteriores é cíclica. Importante notar que poderá ocorrer mais que uma ligação I-J nessa potência e também mais que uma ligação cíclica. Portanto, para se saber quantas destas ligações deverão ser bloqueadas, precisa-se identificar quantas ligações serão cíclicas, o que é realizado com o auxílio de um contador de ciclos em que J aparece sem que I apareça e que não foram bloqueados previamente. O bloqueio das ligações cíclicas é então feito por diferença entre o número total de ligações I-J e o número de ciclos encontrados satisfazendo as quatro condições acima.

A potência atual, em que a ligação cíclica ocorreu, e a unidade J dessa ligação serão então registradas na matriz MUGC por intermédio da subrotina CCID, como descrito na seção 4.5 deste capítulo.

4.6.1. IDENTIFICAÇÃO DE CICLOS EM QUE J APARECE SEM QUE I APAREÇA

Os reciclos em que J aparece sem que I apareça são encontrados pela subrotina TESTJI (I,J) cujos parâmetros são:

- 1) A matriz NCU (UNIDADE, CICLO) criada no programa principal e que fornece quais os reciclos em que a unidade aparece.
- 2) O vetor KCU (UNIDADE) criado também no programa principal e que fornece o número de reciclos em que a unidade aparece.
- 3) A variável NCJSI que fornece o número de reciclos em que J aparece sem que I apareça.
- 4) A matriz KCIC (UNIDADE, 1 ou 2) que na posição 1 apresenta esses reciclos e na posição 2 o número deles.

Inicialmente coloca-se em NCJSI o número de reciclos em que J aparece que está registrado em KCU (J). Caso ele seja zero, J não aparece em nenhum reciclo e portanto, o processo está terminado. Se existirem tais reciclos verifica-se então, se o número de reciclos em que I aparece é zero. Caso seja, coloca-se em KCIC todos os reciclos em que J apareça pois I não faz parte de nenhum reciclo. Em caso contrário, destacam-se todos os reciclos em que I e J aparecem por intermédio de uma comparação entre NCU (J,KJI) e NCU (I,KIJ). Pois NCU apresenta todos os reciclos em que cada unidade aparece.

Como NCJSI apresenta o número de reciclos em que J esta incluso sem que I esteja e KCIC registra tais reciclos , então registra-se em KCIC (ISC,1) os reciclos em

que somente J faça parte e subtrai-se 1 de NCJSI.

4.6.2. ESTUDO DAS POTÊNCIAS DAS LIGAÇÕES I-J

A subrotina TGRAU (I,J) foi então criada com o objetivo de verificar se a diferença entre as potências anteriores e a atual permite o aparecimento de uma ligação I-J cíclica.

Cada um dos ciclos registrados em KCIC (ISC,1) deverá ser analisado para verificar se a diferença entre a potência atual e o tamanho desse ciclo é igual a uma ou mais das potências anteriores, registradas na matriz A4. Como a diferença entre a potência atual e o tamanho de cada ciclo é registrada na variável GA, e as potências das ligações I-J estão registradas no vetor G, é suficiente, para cada ciclo, comparar GA com cada uma das potências presentes no vetor G. Quando ocorrer uma igualdade e A2 (I,J) for maior que KCIC (ISC,2) incrementa-se de 1 KCIC (ISC,2). Se não existir nenhuma potência em G igual a GA, então subtrai-se 1 de NCJSI, zera-se KCIC (ISC,1) e caso NCJSI se tenha tornado zero (\emptyset) faz-se o estudo de um novo ciclo contido em KCIC, até que todos tenham sido analisados. Finalmente, rearranja-se a matriz KCIC para se retirarem os zeros que existam em posições intermediárias.

4.6.3. ANÁLISE DO REAPARECIMENTO DE CICLOS JÁ IDENTIFICADOS

Verificar se os ciclos contidos em KCIC já foram bloqueados em potências anteriores, impedindo o aparecimento de uma nova ligação cíclica pela unidade J.

Como o atual método é matricial, a identificação de uma ligação cíclica baseia-se nas informações contidas nas matrizes A4 e MUGC, que apresentam respectivamente as potências das ligações I-J e as potências e unidades de bloqueio de cada reciclo quando a unidade de partida de cada ligação é a unidade I.

A ligação I-J será cíclica se:

- 1) Esta ligação já ocorreu em potências anteriores.
- 2) J aparece em reciclos nos quais I não faça parte.
- 3) A diferença entre a potência atual e as anteriores permita a passagem por um desses reciclos.
- 4) Não ocorreu em potências intermediárias o bloqueio de um desses reciclos que impessa o aparecimento de uma ligação cíclica, por este reciclo, na potencial atual.

A subrotina VCJFC(I,J) foi criada com o objetivo de verificar a existência ou não de algum bloqueio que impessa a atual ligação de ser cíclica.

Cada um dos reciclos contidos em KCIC (ISC,1) deverá ser analisado. Este reciclo é colocado na variável IC para facilitar o processamento, sendo o número de vezes que a ligação I-J ocorreu na potência KOUNT-KC (IC) registrado na variável KAJ. Esta variável é importante, pois dependendo do número de vezes que J apareceu nessa potência e do número de bloqueios intermediários, a ligação I-J será ou não cíclica.

Os bloqueios do ciclo IC, registrados na matriz MUGC, são identificados e registrados no vetor G. Cada um desses bloqueios é então analisado e os que não forem entre a potência atual, KOUNT, e a potência KOUNT-KC (IC) são descartados. Para que este bloqueio impessa uma ligação cíclica é necessário que a posição da unidade I com relação à unidade de bloqueio seja igual à potência atual, KOUNT, menos a potência em que o bloqueio ocorreu. Caso isto não ocorra, faz-se o estudo de um novo bloqueio, mas caso isto se verifique registra-se em KCC o número de bloqueios ocorridos nesta potência e nesta unidade e como KCCT apresenta o número total de bloqueios do ciclo IC acumula-se KCCT de KCC e parte-se para o estudo de um novo bloqueio registrado no setor G.

A identificação da posição da unidade J com a unidade de bloqueio, IUJC, é feito por intermédio da subrotina POSJNC que localiza no reciclo as unidades J e IUJC, e por diferença obtém a posição de J com relação a IUJC.

Até agora verificam-se somente os bloqueios do ciclo IC, mas poderá ocorrer que o bloqueio de outro reciclo contido em KCIC venha a impedir o aparecimento de uma ligação cíclica passando pelo reciclo IC na potência atual.

Os bloqueios de cada um dos restantes reciclos contidos em KCIC (IC2) é identificados pela chamada da subrotina IDMU e registrados no vetor G2-. Cada um desses bloqueios é então analisado e os que não estiverem entre a potência atual menos o tamanho do ciclo IC serão descontados passando-se para o estudo de um novo bloqueio. Para que este bloqueio impessa uma ligação cíclica pelo reciclo IC é necessário que a diferença entre a potência de corte do ciclo ICL e o tamanho deste reciclo menos a posição de

J com relação à unidade de corte seja igual à diferença entre a potência atual e o tamanho do reciclo IC. Quando não ocorrer retorna-se para o estudo de um novo bloqueio, caso contrário verifica-se se unidades do ciclo IC 2 entre a unidade de bloqueio e a unidade J são todas iguais às unidades do ciclo IC, também entre essas unidades. Tal procedimento é realizado na subrotina TUPDC que simplesmente faz a comparação das unidades do ciclo IC registradas na linha IC da matriz V e as unidades do ciclo IC2 registradas na linha IC2 dessa matriz. Verificado a igualdade das unidades nos dois ciclos registra-se em KCC o número de vezes que este reciclo foi bloqueado nesta potência e nesta unidade e acumula-se em KCCT esse valor, retornando-se então para o estudo de um novo bloqueio e quando todos acabarem faz-se um estudo de um novo reciclo de KCIC até que todos tenham sido verificados.

Para finalizar o estudo do reciclo IC compara-se KAJ a KCCT. Caso KCCT seja maior ou igual a KAJ, então o número de bloqueios que impedem o aparecimento da ligação cíclica pelo ciclo IC é superior ou igual ao número de aparecimentos da ligação I-J na potência KOUNT-KC(IC), portanto, não é possível que a ligação I-J seja cíclica - pelo ciclo IC. Devendo-se então anular a posição de KCIC referente a esse reciclo e subtrair 1 da variável NCJSI. Caso KCCT seja menor que KAJ registra-se em KCIC (ISC, 2) a diferença entre KAJ e KCCT que representa o número de ligações pelo ciclo IC. Retorna então para o estudo de um novo reciclo contido em KCIC.

Finalmente rearranja-se KCIC para se retirar algum zero que possa existir em alguma posição intermediária.

4.7. SEQUÊNCIA DAS UNIDADES EM UM RECICLO

Pelo método de identificação de ciclos descrito, as unidades pertencentes a um determinado ciclo ICE são colocadas na linha ICE da matriz V, por ordem de aparecimento na diagonal de A2, portanto, dependendo da numeração das unidades no processo este ciclo poderá ou não estar ordenado. A subrotina ORDCIC (ICE) foi construída com o objetivo de ordenar os ciclos tão logo eles sejam encontrados.

Na subrotina ORDCIC as unidades ordenadas são colocadas no vetor SCC.. A unidade inicial desta sequência é escolhida dentre as várias unidades do ciclo. Para que o método se torne seguro e rápido, inicia-se da primeira unidade da linha ICE da matriz V. Se esta unidade não possibilitar a ordenação então, inicia-se da segunda unidade e assim por diante até que uma conduza à ordenação.

A unidade inicial é colocada na primeira posição de SCC e também na variável UNI. Através da matriz de adjacências verifica-se com quais unidades UNI está ligada. Estas unidades são colocadas no vetor VOC e o número delas na variável IOC. Pode ocorrer que UNI esteja ligada a unidades que não fazem parte deste ciclo e também a unidades que já apareceram na sequência SCC, pelo que estas unidades deverão ser descartadas. Para eliminar as unidades contidas em VOC, que já apareceram na sequência SCC, teremos de comparar VOC com SCC e retirar de VOC as unidades comuns. Por outro lado para se destacar alguma unidade que não faz parte do ciclo ICE, é suficiente comparar VOC com a linha ICE da matriz V e retirar de VOC as unidades que não aparecem na linha ICE da matriz V. Tal procedimento é realizado na subrotina VUFPC(ICE).

À saída da subrotina VUFPC deve-se examinar a variável IOC. Caso IOC seja zero (\emptyset) então a unidade tomada como inicial não permitiu a ordenação do ciclo e portanto ou-

tra deverá ser tomada como inicial. Caso IOC seja 1, então encontrou-se uma única unidade ligada a UNI. Esta unidade deverá ser colocada na sequência SCC, e se o número de unidades em SCC for menor que o tamanho do reciclo, defini-se UNI igual a esta unidade e retorna-se à matriz de adjacências para o estudo da nova unidade colocada em UNI.

Se à saída da subrotina VUFPC, a variável IOC continuar maior que 1, demonstrando que UNI está ligada a mais que uma unidade do reciclo, tem-se a necessidade de verificar quais dessas unidades estão ligadas a UNI na potência (KOUNT-1), pois somente as unidades que fazem parte de reciclos numa posição imediatamente posterior à UNI estarão a ela ligada nessa potência de ligação. A subrotina VUGNUM foi então construída com esse objetivo. Ela simplesmente identifica as potências das ligações entre as unidades contidas em VOC e a unidade UNI e as compara com (KOUNT-1). As unidades cujas potências de ligações com UNI forem todas diferentes de (KOUNT-1) serão descartadas de VOC.

Caso à saída da subrotina VUGNUM, IOC, o contador de unidades em VOC, for igual a 1, então a única unidade contida em VOC é colocada em SCC e se SCC ainda não estiver completo, defini-se UNI como esta última unidade de SCC e repete-se o estudo para a nova unidade UNI. Entretanto, quando IOC for maior que 1 é chamada a subrotina UNICA que tem o objetivo de descobrir a única unidade com a qual UNI está ligada nesse reciclo ICE.

A subrotina UNICA faz um estudo das ligações entre as unidades do reciclo ICE, que ainda não foram colocadas na sequência SCC, e as unidades contidas em VOC. Até o momento estudaram-se somente as ligações entre UNI e as demais unidades já colocadas na sequência SCC. Quando após este estudo IOC ainda for maior que 1 tem-se a necessidade de

se verificar as ligações entre as unidades que ainda não foram colocadas na sequência e a unidade UNI.

A subrotina UNICA inicialmente procura uma unidade do reciclo ICE que ainda não esteja na sequência SCC. Esta unidade é colocada na variável UFC. Para ter uma referência ela identifica as potências da ligação entre esta unidade e a primeira unidade da sequência. Estas potências são registradas no vetor G. Como a unidade a ser escolhida em VOC deve entrar na sequência na posição $ISC+1$ é necessário que exista entre a unidade UFC, ainda fora da sequência, e esta unidade uma ligação numa das potências $G+ISC$. Caso isto não ocorra, então a unidade em estudo de VOC é descartada e IOC subtraído de 1.

Quando todas as potências da ligação entre UFC e a unidade inicial da sequência foram estudadas e ainda quando todas as unidades do reciclo ICE, ainda não presentes em SCC, tenham sido estudadas, IOC deverá ser igual a 1 e a única unidade contida em VOC deverá então ser colocada em SCC.

Caso a sequência SCC ainda não esteja completa, define-se UNI como a última unidade de SCC e repete-se o estudo até que todas as unidades do reciclo ICE estejam ordenadas na sequência SCC.

O reciclo ordenado em SCC é então recolocado na linha ICE da matriz V.

4.8. ELABORAÇÃO DA MATRIZ DE ADJACÊNCIAS PARA O ESTUDO DE POLICICLOS

Quando , no programa principal, se constata a

a existência de vários ciclos do mesmo tamanho, torna-se necessário a identificação de cada um desses ciclos. Esta identificação inicia-se com uma alteração da matriz de adjacências original. Nesta seção, apresentar-se-á a etapa inicial de identificação dos vários ciclos de mesmo tamanho, discutindo-se em detalhes, como a matriz de adjacências original é alterada, quais as informações que devem ser registradas, e ainda como se rearranjam as matrizes A e A1 para se economizar tempo e memória no processo de identificação.

A existência de um conjunto de ciclos de mesmo tamanho é verificada no programa principal quando a variável K1 (contador de números positivos na diagonal de A2) for maior que KOUNTT (contador de potências da matriz de adjacências).

A identificação de cada um desses ciclos inicia-se com a recuperação da matriz de adjacências original e a consequente anulação de uma de suas ligações.

A subrotina POLICI foi então criada com os seguintes objetivos:

- 1) Recuperar na matriz A a matriz de adjacências original A0.
- 2) Registrar algumas informações importantes contidas na diagonal da matriz A2.
- 3) Anular uma ligação da matriz A.
- 4) Eliminar da matriz A as unidades que não a parecem nesse conjunto de ciclos.
- 5) Fazer a matriz A1 igual a matriz A.

A recuperação da matriz de adjacências é um processo muito simples que consta somente de uma igualdade de matrizes.

A subrotina POLICI utiliza a variável KTPC, que registra o número de vezes que ela é chamada. Esta variável é então acumulada a cada chamada de POLICI e anulada quando todos os ciclos desse mesmo tamanho forem identificados. Isto ocorre na subrotina IDENT. Quando a variável KTPC for igual a 1, ou ocorrer a primeira chamada da subrotina POLICI deve-se registrar no vetor CT as unidades que aparecem em mais do que um desses ciclos e no vetor KUC o número de ciclos que esta unidade faz parte. As unidades que fazem parte em mais do que um ciclo possuem na diagonal da matriz A2 valores maiores que 1. Assim para a descoberta dessas unidades é suficiente verificar os elementos diagonais de A2. O número de ciclos em que esta unidade aparece é dado pelo valor registrado nessa diagonal. O número de unidades que aparecem em mais do que um ciclo é acumulado na variável KT.

A ligação IX-I2 da matriz A a ser anulada deve aparecer num único ciclo desta potência. Para que isto ocorra procura-se inicialmente uma unidade IX, que apareça no menor número desses ciclos e em seguida uma unidade I2, pertencente ao conjunto de ciclos e que a ela esteja ligada. A primeira dessas unidades é encontrada analisando-se a diagonal da matriz A2 e tomando-se a unidade com menor valor nesta diagonal. A segunda unidade, I2, é escolhida entre as várias unidades presentes na linha KM da matriz V. Para que I2 seja a unidade escolhida é necessário que em primeiro lugar, $A(IX, I2)$ seja igual a 1, demonstrando a existência da ligação IX-I2, e em segundo lugar, exista a ligação I2-IX na potência $(KOUNTT-1)$, demonstrando que as unidades IX e I2 fazem parte de um ciclo de tamanho KOUNTT. Quando estas

tar em detalhes, um método de identificação e eliminação dessas ligações cíclicas.

A identificação e eliminação de ligações cíclicas, quando se estuda, policiclos é realizada na subrotina VERIFI (KM). Esta subrotina é semelhante à subrotina TCORT, mas muito mais simples, pois quando se estuda policiclos já se conhecem todas as informações sobre o bloqueio de ligações cíclicas em potências anteriores e além disso trabalha-se somente com as unidades pertencentes a este conjunto de reciclos, diminuindo-se portanto a complexidade do problema.

A subrotina VERIFI estuda cada uma das ligações presentes na atual matriz A2. Em virtude de só se trabalhar com as unidades presentes nesse conjunto de reciclos, é suficiente estudar cada uma das ligações existentes entre as unidades presentes nesse conjunto de reciclos e registradas na linha KM da matriz V. Como o número de unidades desse conjunto de reciclos é N, então a unidade inicial, IR, de cada uma das ligações é obtida por $V(KM, I1)$ para cada valor de I1 que varia de 1 a N. A unidade de chegada, JR, é obtida por $V(KM, J1)$ quando J1 varia de 1 a N e é diferente de I1 e $A2(I1, J1)$ é diferente de zero (\emptyset).

A verificação de ligação cíclica entre IR e JR inicia-se com a chamada da subrotina TESTJI (IR, JR). Esta subrotina já foi utilizada e descrita na seção 4.6.1 e tem por objetivo obter os reciclos em que JR aparece sem que IR apareça e o número desses reciclos. Os reciclos encontrados são colocados na matriz KCIC e o número deles na variável NCJSI.

Os reciclos contidos em KCIC que possuam a ligação IXZ-JXZ aberta na subrotina POLICI para a identifica-

ção desse conjunto de ciclos deverão ser eliminados. Os ciclos que apresentam unidades não pertencentes ao conjunto de ciclos também deverão ser eliminados. A subrotina DLIXZ foi criada com o objetivo de retirar de KCIC os ciclos que possuam a ligação IXZ-JXZ. Nesta subrotina, estuda-se cada um dos ciclos presentes em KCIC, o qual é colocado na variável IC. Para cada um desses ciclos procura-se inicialmente uma unidade igual a IXZ. Quando esta unidade é encontrada compara-se a próxima unidade desse ciclo com JXZ. Caso elas sejam iguais então descarta-se o ciclo anulando-se a atual linha da matriz KCIC e subtraindo-se 1 de NCJSI. Caso elas não sejam iguais estuda-se outra unidade igual a IXZ. e quando todas as unidades do atual ciclo IC tenham sido estudadas toma-se outro ciclo e o processo é repetido até que todos os ciclos de KCIC sejam analisados. Ao final desse procedimento a matriz KCIC poderá possuir muitos zeros (\emptyset) em posições intermediárias, por esta razão, torna-se necessário rearranjá-la.

O número de ligações IR-JR cíclicas, formadas por ciclos presentes em KCIC, e que foram bloqueadas pela unidade JR na potência KOUNTT é registrado na variável ISUB pela subrotina VCFCPK. Esta subrotina inicialmente faz a variável ISUB igual a zero (\emptyset) e para cada um dos ciclos contidos em KCIC identifica, com o auxílio da subrotina IDMUG, as potências em que a ligação IR-JR foi bloqueada e as unidades de bloqueio. Cada uma dessas potências e unidades é então comparada com KOUNT e JR respectivamente. Caso elas sejam iguais incrementa-se ISUB de 1. Quando todas as potências e unidades forem analisadas estuda-se outro ciclo de KCIC até que todos sejam verificados. Neste ponto a variável ISUB apresentará o número de ligações cíclicas.

Portanto, para se bloquear as possíveis liga

ções cíclicas, deve-se subtrair de $A2(I1, J1)$ o número de ligações cíclicas registradas em ISUB.

4.10. IDENTIFICAÇÃO DOS VÁRIOS RECICLOS DE MESMA ORDEM

Nesta seção é apresentado um método que permite o conhecimento de cada um dos ciclos de mesma ordem (tamanho) KOUNTT, baseado nas informações registradas nas seções 4.8 e 4.9.

No estudo de vários ciclos de mesmo tamanho quando $K1$ for igual a KOUNTT encontra-se um único ciclo desse tamanho, devendo-se então identificar cada um desses ciclos. Essa identificação é feita na subrotina IDENT(KM)

A matriz V sempre apresenta todas as unidades que aparecem na diagonal da matriz $A2$, mesmo quando o número de unidades nessa diagonal é superior a KOUNT.

A variável KTPC registra o número de vezes que a subrotina POLICI é chamada, portanto $KTPC+1$ representa o número de ciclos de um determinado tamanho.

Como a linha KM da matriz V apresenta todas as unidades pertencentes a um único desses ciclos, e $KTPC+1$ o número de ciclos, para a identificação dos demais ciclos desse tamanho deve-se investigar as linhas da matriz V compreendidas entre $KM-KTPC$ e KM . A linha $KM-1$ possui todas as unidades da linha KM e mais algumas, pois nesta linha encontram-se as unidades de 2 ciclos de tamanho KOUNT, um já identificado na linha KM e outro que deverá agora ser identificado e registrado na linha $KM-1$. A linha $KM-2$ apresenta todas as unidades das linha KM e $KM-1$ e

mais algumas, pois nela encontram-se as unidades de 3 reci
clos, um identificado na linha KM, outro na linha KM-1 e
outro que será agora identificado e colocado nesta linha
KM-2.

A identificação desses reciclos baseia-se no
estudo das unidades registradas nessas várias linhas da ma
triz V e nas informações registradas nos vetores CT e KUC
durante a primeira execução da subrotina POLICI. O vetor
CT apresenta as unidades que aparecem em mais de um reciclo
desse tamanho e KUC o número de reciclos em que esta unida
de aparece.

Para a identificação de um reciclo numa linha
KTP qualquer entre KM e KM-KTPC é suficiente verificar se
cada uma de suas unidades já apareceu em reciclos registra
dos nas linhas de V entre KTP e KM inclusive. Caso não ocor
ra, esta unidade faz parte somente desse reciclo. Entretan
to se tal ocorrer deve-se verificar se esta unidade pode
ainda aparecer em mais de um reciclo, ou seja, deve-se ve
rificar se esta unidade aparece no vetor CT e se KUC é
maior que 1. Verificando-se esta condição, então esta unida
de pode aparecer nesse reciclo, em caso de não se verifi
car ela não pode aparecer nesse reciclo e portanto deve
ser descartada da matriz V anulando-se a posição respecti
va de matriz V.

A subrotina IDENT inicialmente compara cada u
na das unidades registradas na linha KM de V com as unida
des presentes no vetor CT. Quando elas forem iguais, demons
trando o seu aparecimento nesse reciclo, deve-se subtrair
1 dessa posição do vetor KUC, pois KUC deve sempre apresen
tar o número de reciclos em que cada unidade ainda irá apa
recer.

As linhas de V compreendidas entre KM-KTPC e
KM serão analisadas fazendo-se KTP variar de 1 a KTPC e

registrando em KCl a diferença entre KM e KTP, portanto KCl apresentará a linha de V em estudo.

Para se compararem as unidades da linha KCl com as unidades das linhas KCl a KM, faz-se K3 variar de KCl +1 até KM, I1 variar de 1 até o número de unidades na linha KCl ($KC(KCl)$) e K1 variar de 1 até o número de unidades na linha K3 ($KC(K3)$). Quando $V(KCl, I1)$ for igual a $V(K3, J1)$ então deve-se verificar se esta unidade aparece em CT e se KUC é maior que 1. Caso isto não ocorra então esta unidade deverá ser retirada da linha KCl de V, fazendo-se $V(KCl, I1)$ igual a zero (\emptyset). Entretanto caso isto ocorra esta unidade aparece tanto no reciclo K3 como no reciclo K1, devendo-se então subtrair 1 de KUC. Quando $V(KCl, I1)$ for diferente de $V(K3, J1)$ outra unidade da linha K3 deverá ser analisada até que todas as unidades da linha K3 sejam verificadas. Se $V(KCl, I1)$ for diferente de todas as unidades da linha K3 outra linha é tomada como K3 até que todas as possíveis linhas entre KCl-1 e KM sejam estudadas. Se $V(KCl, I1)$ for diferente de todas as unidades de todas as linhas K3, então a unidade $V(KCl, I1)$, aparece nesse reciclo KCl.

Imediatamente após as unidades da linha KCl serem analisadas deve-se rearranjar a linha KCl para se eliminarem as posições vagas.

Finalmente outra linha KCl é assumida até que todas as linhas entre KM-KTPC e KM sejam estudadas.

As matrizes A e A1 foram alteradas na subrotina POLICI para a identificação do conjunto de reciclos em estudo. Como, neste ponto, todos os reciclos desse conjunto já foram identificados, então essas matrizes deverão assumir os valores que possuíam quando se constatou a presença desse conjunto de reciclos. Esta recuperação é feita simplesmente igualando-se A1 e A às matrizes A3 e A \emptyset respectivamente.

4.11. OBTENÇÃO DA ORDEM ÓTIMA DE CÁLCULO

Na presente seção apresentar-se-á um método para a obtenção da ordem ótima de cálculo, baseado nas informações registradas durante o processo de identificação de re ci los. Esta seção será dividida em duas subseções. Uma onde se apresentarão os princípios básicos do método e outra onde serão descritas as diversas subrotinas utilizadas na execução do método.

4.11.1. PRINCÍPIOS BÁSICOS DO MÉTODO

Nesta subseção serão descritos os princípios básicos para a obtenção da ordem ótima de cálculo. O método utiliza informações registradas durante o processo de identificação de re ci los. Estas informações encontram-se nas matrizes A_0 , A_4 e principalmente MUGC.

A matriz MUGC descrita na seção 4.5., apresenta as ligações cíclicas encontradas quando a unidade I é tomada como a unidade inicial das ligações (caminhos). Esta matriz registra nas linhas as unidades de partida das ligações (caminhos) e nas colunas os re ci los. Quando partindo-se de uma unidade I encontra-se um re ci lo c, registra-se na linha I e coluna c da matriz MUGC a potência e a unidade desta ocorrência.

Se a unidade I for tomada como o início de um caminho (ligação) não cíclico, então o número de colunas diferentes de zero na linha I da matriz MUGC fornecerá o número de re ci los nesse caminho.

Assim se a unidade I for colocada como unidade inicial da sequência de cálculo, será necessário, no máximo, assumir uma corrente para cada um dos re ci los encon-

trados na linha I da matriz MUGC. Nestas condições, o número de colunas diferentes de zero na linha I apresentará o número máximo de correntes a serem assumidas em primeira iteração, quando a unidade I é tomada como inicial, para que se abram todos os ciclos presentes nessa linha de MUGC.

As correntes desconhecidas de entrada da unidade I também deverão ser assumidas para que os ciclos onde esta unidade aparece sejam também abertos. Portanto, o número de correntes, a serem assumidas em primeira iteração, será a soma entre o número de correntes desconhecidas de entrada da unidade I e o número de colunas diferentes de zero da linha I da matriz MUGC.

Assim a unidade inicial da sequência ótima de cálculo deverá ser aquela que minimize a soma do número de colunas diferentes de zero da matriz MUGC com o número de correntes desconhecidas de entrada dessa unidade.

A colocação desta unidade na sequência de cálculo implicará na abertura de todos os ciclos em que ela aparece. Dessa forma, as colunas e linhas da matriz de adjacência referentes a esta unidade deverão ser anuladas. As colunas da matriz MUGC referentes aos ciclos em que esta unidade aparece, também deverão ser anuladas, pois estes serão abertos quando esta unidade for calculada.

As entradas, ainda desconhecidas, desta unidade são algumas das correntes que deverão ser assumidas em primeira iteração, referidas como correntes de corte.

Com a nova matriz de adjacências A, verifica-se quais as unidades que possuem todas as correntes de entrada conhecidas. Estas unidades são colocadas na sequência de cálculo, pois o seu cálculo é imediato.

Quando todas as unidades de entradas conhecidas forem colocadas na sequência, procura-se uma nova unidade que minimize a soma entre o número de entradas desconhecidas e o número de colunas diferentes de zero da matriz MUGC, tendo em conta que as matrizes MUGC e A foram alteradas para se retirarem os ciclos abertos e as unidades já colocadas na sequência.

Este procedimento é repetido até que todos os ciclos sejam abertos e todas as unidades do processo estejam na sequência.

O método de obtenção da sequência de cálculo - descrito, é portanto sequencial onde em cada uma de suas etapas procura-se uma unidade que minimize a soma do número de colunas diferentes de zero da linha I da matriz MUGC com o número de correntes de entrada da unidade I. Como já salientado, esta soma representa o número máximo de correntes de corte, que deverão ser assumidas em primeira iteração quando esta unidade é colocada nesta etapa na sequência de cálculo. Estas idéias estão de acordo com a teoria de programação dinâmica apresentada no capítulo 3 e principalmente com o princípio da otimalidade de Belhman (4). Nesta condição a sequência de cálculo obtida é uma sequência ótima. No método descrito, a soma entre o número de colunas diferentes de zero da linha I da matriz MUGC e o número de entradas da unidade I é o retorno, que se procura otimizar na programação dinâmica, e as possíveis unidades a escolher são as variáveis de espaço dessa teoria..

4.11.2. PROGRAMAÇÃO DO MÉTODO

Nesta subseção serão apresentadas e descritas as várias subrotinas utilizadas na execução do método.

A subrotina ORDCALC (KM) é a principal subrotina para a execução das idéias descritas em 4.11.1. Inicialmente o número total de ciclos detectados (KM) é colocado na variável KMFC, que representará durante todo o processo o número de ciclos que ainda deverão ser abertos. O número de ciclos em que cada unidade aparece (KCU(I)) é colocado no vetor KCUNC (I), que representará durante todo o processo o número de ciclos em que cada unidade aparece e que ainda não foram abertos. A matriz de adjacências original (A \emptyset) é recuperada na matriz A.

A subrotina ENTRADA é então chamada para se determinar quantas entradas desconhecidas cada unidade ainda possui. Se alguma unidade possuir todas as entradas conhecidas e ainda não aparecer na sequência ótima (SQ(ICS)) então ela é colocada nessa sequência e retirada da matriz de adjacências A. Para se saber as entradas desconhecidas de cada unidade é suficiente fazer inicialmente I variar de 1 a N(número total de unidades) e, quando I ainda não aparece na sequência SQ, somar em E (I) toda a coluna da matriz de adjacências referentes a esta unidade. Caso esta soma(E (I)) seja zero (\emptyset) então todas as entradas da unidade I são conhecidas e portanto deve-se colocar esta unidade na sequência ótima (SQ) incrementando-se de 1 o contador de unidades na sequência (ICS) e anular a linha e coluna da matriz de adjacências (A) referentes a esta unidade. Se à saída da subrotina ENTRADA todos os ciclos já foram abertos, ou seja, KMFC é zero (\emptyset), então a sequência está completa e as correntes de corte já foram identificadas, e portanto, deve-se retornar ao programa principal para se imprimirem os resultados.

Caso isto não ocorra, deve-se chamar a subrotina SOMUGC (KM) com a finalidade de obter no vetor SM (I) o número de colunas diferentes de zero (\emptyset) da matriz A para cada unidade I. E então chamar a subrotina OTIM cujo obje-

tivo é obter a unidade que nesta etapa minimize a soma $E(I) + SM(I)$, sendo $E(I)$ o número de entradas desconhecidas da unidade I e $SM(I)$ o número de colunas diferentes de zero (\emptyset) da matriz MUGC referente à unidade I .

Para se encontrar a unidade que conduza a uma soma mínima de $E(I) + SM(I)$, utilizam-se as variáveis UE e PO que registram a unidade e a soma mínima respectivamente. No início coloca-se em UE e PO algum valor muito alto (10.000 por exemplo) para que qualquer unidade a ser estudada possua uma soma ($E(I) + SM(I)$) menor que PO . Para que todas as unidades sejam estudadas faz-se I variar de 1 a N . As unidades que possuírem $E(I)$ zero (\emptyset) já aparecem na sequência e portanto não deverão ser reestudadas. Como a unidade que possuir menor soma $E(I) + SM(I)$ deverá ser colocada em UE , e a soma em PO , quando uma unidade I possuindo uma menor soma é encontrada ela é colocada na variável UE e a soma em PO .

Quando todas as unidades I forem estudadas a variável UE apresentará a unidade cuja soma ($SM(I) + E(I)$) é mínima e a variável PO apresentará o valor desta soma. Para se saber as correntes de corte associadas a esta unidade é suficiente encontrar as entradas ainda desconhecidas desta unidade. A subrotina CCORTE foi então construída para se encontrar estas correntes.

Neste ponto o processo de identificação de ciclos já foi realizado, portanto pode-se utilizar a matriz $A1$ para armazenar as correntes de corte do processo.

As correntes de corte serão então colocadas nas duas primeiras colunas da matriz $A1$. A primeira apresentará as unidades de partidas da ligação (corrente) e a segun

da as unidades de chegada. As correntes desconhecidas de entradas da unidade UE são facilmente obtidas verificando-se os elementos diferentes de zero (\emptyset) na coluna UE da matriz de adjacências A. Quando um elemento (IC \emptyset) diferente de zero é encontrado, incrementa-se o contador de correntes de corte ICORT e registra-se a unidade IC \emptyset em A1 (ICORT,1) e a unidade UE em A1 (ICORT,2).

Na saída da subrotina CCORTE incrementa-se o contador (ICS) de unidade da sequência SQ e registra-se UE nessa sequência. Para que a matriz de adjacências A registre somente as ligações ainda não conhecidas, deve-se anular nessa matriz a linha e a coluna referente à unidade UE. Os reciclos em que a unidade UE aparece e que ainda não foram abertos, serão abertos quando esta unidade for calculada. Assim devem-se anular as colunas da matriz MUGC referentes aos reciclos em que a unidade UE aparece e que ainda não foram abertos. Estes reciclos são encontrados fazendo-se K11 variar de 1 a KCU (UE) e colocando-se em ICUE o registrado em NCU (UE,K11). Para verificar se este reciclo já foi aberto, deve-se compará-lo com os reciclos contidos no vetor ICA. Este vetor registra os reciclos já abertos e a variável KCA registra o número de reciclos abertos. Se o reciclo em estudo aparecer no vetor ICA então procura-se outro reciclo variando-se K11. Por outro lado se o reciclo em estudo ainda não aparecer em ICA, então com o incremento da variável KCA, este reciclo é colocado em ICA e a coluna da matriz MUGC referente a este reciclo é totalmente anulada. Para cada unidade IC11 de reciclo subtrai-se 1 da posição IC11 do vetor KCUNC que registra o número de reciclos em que IC11 aparece e ainda não foi aberto.

Quando todos os reciclos em que a unidade UE aparece forem analisados, subtrai-se de KMFC, o número de reciclos em que UE aparece e que ainda não foram abertos, pois KMFC deve sempre apresentar o número de reciclos que ainda

não foram abertos. Finalmente retorna-se à subrotina ORDCALC.

A subrotina ENTRADA é então novamente chamada e o processo é repetido até que todos os ciclos sejam abertos e todas as unidades apareçam na sequência ótima SQ, obtendo-se de uma forma rápida a sequência ótima de cálculo das diversas unidades de processo com ciclos.

CAPÍTULO 5

APLICAÇÃO DO MÉTODO DESENVOLVIDO

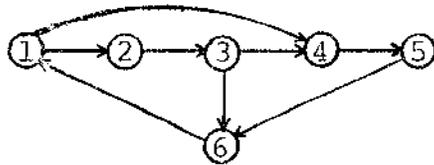
5.1. INTRODUÇÃO

No presente capítulo é feita a aplicação do método de identificação de ciclos e da ordem ótima de cálculo desenvolvido no capítulo 4, sendo estudados diversos exemplos e analisados os resultados obtidos.

5.2. CASOS ESTUDADOS

Além dos exemplos típicos da literatura, outros processos com ciclos de extrema complexidade foram também estudados. O método matricial desenvolvido é aplicado a cada um desses processos, visando verificar a sua confiabilidade, versatilidade e rapidez.

a) Processo IROOC-001



Número de unidades : 6

Matriz de Adjacências :

0	1	0	1	0	0
0	0	1	0	0	0
0	0	0	1	0	1
0	0	0	0	1	0
0	0	0	0	0	1
1	0	0	0	0	0

Resultados obtidos :

Identificação de reciclós

Número total de reciclós : 3

Reciclo 1 : unidades : 1 2 3 6

Reciclo 2 : unidades : 1 4 5 6

Reciclo 3 : unidades : 1 2 3 4 5 6

Número de correntes de corte : 1

Correntes de Corte : 6-1

Sequência Ótima de Cálculo :

1 2 3 4 5 6

No processo IROOC-001 podem-se identificar facilmente os reciclós existentes. Um método para a identificação manual desses reciclós seria fixar a unidade 1 e a partir dela, montar todas as sequências de unidades possíveis. Assim, uma sequência possível seria 1-4-5-6-1. Como essa sequência retornou à unidade 1, constata-se um reciclo formado pelas unidades 1,4,5 e 6. Outra sequência seria 1-2-3-6-1. Novamente retornando à unidade 1 é portanto outro reciclo é encontrado formado pelas unidades 1,2,3 e 6. Uma outra sequência seria 1-2-3-4-5-6-1 encontrando-se o reciclo formado pelas unidades 1,2,3,4,5 e 6. Qualquer outra unidade tomada como inicial não conduzirá a reciclós diferentes dos encontrados. Portanto estes reciclós nos quais a unidade 1 aparece são os únicos do processo.

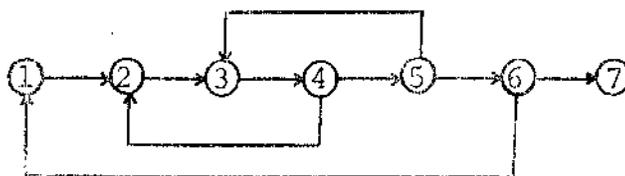
Os resultados acima, obtidos pelo programa apresentado no apêndice C constataam a existência desses mesmos reciclós, comprovando-se dessa forma a eficiência do método desenvolvido.

A sequência ótima de cálculo, quando todas as correntes possuem o mesmo número de parâmetros, é aquela que minimiza o número de correntes a serem assumidas em primeira iteração (Correntes de Corte).

Uma forma de se obter a sequência ótima de cálculo seria estudar todas as possíveis combinações das seis unidades existentes no processo, em busca de uma sequência que minimize o número de correntes de corte. Como com seis unidades teríamos 720 sequências possíveis, então este caminho não é viável. Uma forma mais simples seria procurar uma corrente que abra o maior número de ciclos. Após este procedimento, caso se verifique que ainda existem ciclos não abertos, será necessário a procura de outra corrente presente no maior número de ciclos restantes, e esse procedimento deverá ser seguido até que todos os ciclos sejam abertos. No processo IROOC-001 existe a corrente 6-1 que aparece nos três ciclos e portanto, quando ela for assumida todos os ciclos serão abertos e o processo se tornará acíclico, podendo ser calculado na sequência 1-2-3-4-5-6. Qualquer outra sequência exigirá mais que uma corrente de corte. Nos resultados do programa observa-se que a ordem ótima de cálculo é a mesma obtida manualmente. A corrente de corte também coincide, comprovando-se dessa maneira a validade do método desenvolvido.

Uma das grandes vantagens do método computacional desenvolvido é com relação ao tempo de processamento. Por exemplo os resultados do processo IROOC-001 foram obtidos em 1.13 s de CPU utilizando-se o computador PDP-10 da DIGITAL. Este valor é sem dúvida muito pequeno se lembrarmos que o programa identifica todos os ciclos, as correntes de corte e a sequência ótima de cálculo.

b) Processo IROOC-002



Número de unidades : 7

Matriz de adjacências :

```
0 1 0 0 0 0 0
0 0 1 0 0 0 0
0 0 0 1 0 0 0
0 1 0 0 1 0 0
0 0 1 0 0 1 0
1 0 0 0 0 0 1
0 0 0 0 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos

Número total de ciclo : 3

Reciclo 1 : unidades : 2 3 4

Reciclo 2 : unidades : 3 4 5

Reciclo 3 : unidades : 1 2 3 4 5 6

Número de correntes de corte :1

Correntes de Corte : 3-4

Sequência Ótima de Cálculo :

4 5 6 1 2 3 7

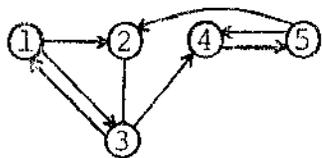
Os ciclos do processo IROOC-002 são facilmente identificados visualmente. Para uma confirmação pode-se utilizar o método manual descrito no exemplo IROOC-001 desta seção. Os resultados obtidos pelo computador confirmam a existência dos ciclos 2-3-1, 3-4-5 e 1-2-3-4-5-6, que estão de acordo com o previsto visualmente.

Com relação à corrente de corte pode-se notar que a única corrente presente nos três ciclos é a corrente 3-4. Portanto, esses três ciclos serão abertos quando a corrente 3-4 for assumida. Nenhuma outra corrente abrirá os três ciclos ao mesmo tempo. E portanto, para qualquer outra corrente ter-se-á a necessidade de mais que uma corrente de corte.

Assumindo a corrente 3-4 o processo IROOC-002 poderá ser calculado na sequência 4-5-6-1-2-3-7.

Os resultados para este processo são obtidos em 1.26 s de CPU no computador PDP-10 da DIGITAL. Demonstrando-se novamente a rapidez do método.

c1) Processo IROOC-003



Número de unidades : 5

Matriz de adjacências :

```
0 1 1 0 0
0 0 1 0 0
1 0 0 1 0
0 0 0 0 1
0 1 0 1 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos

Número total de ciclos : 4

Reciclo 1 : unidades : 1 3

Reciclo 2 : unidades : 4 5

Reciclo 3 : unidades : 1 2 3

Reciclo 4 : unidades : 2 3 4 5

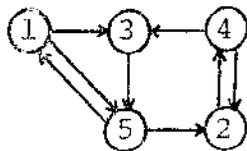
Número de correntes de corte : 2

Correntes de corte : 3-1 4-5

Sequência Ótima de Cálculo :

1 5 2 3 4

c2) Processo IROOC-004



Número de unidades : 5

Matriz de adjacências :

```
0 0 1 0 1
0 0 0 1 0
0 0 0 0 1
0 1 1 0 0
1 1 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos

Número total de ciclos : 4

Reciclo : 1 unidades 1 5

Reciclo : 2 unidades 2 4

Reciclo : 3 unidades 1 3 5

Reciclo : 4 unidades 2 4 3 5

Número de correntes de corte : 2

Correntes de corte : 5-1 2-4

Sequência Ótima de Cálculo :

1 4 3 5 2

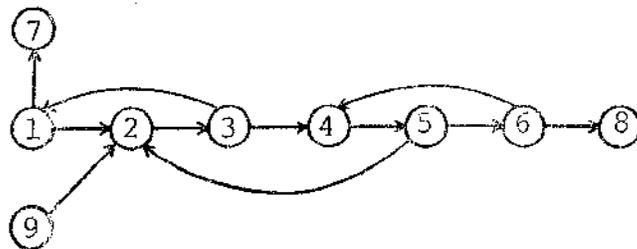
O processo apresentado por Lee e Rudd (20) é um dos processos mais estudados na literatura. Os processos IROOC-003 e IROOC-004 apresentados nos itens c1 e c2 são dois processos idênticos ao processo de Lee e Rudd (20), a única diferença é com relação à ordem de numeração das unidades. Estes processos foram aqui colocados para ilustrar a eficiência do método, independente da numeração das unidades no processo.

Os processos IROOC-003 e IROOC-004 são relativos a um exemplo apresentado por Lee e Rudd (20). A única diferença entre estes dois processos é relativa à numeração das unidades. O processo IROOC-004 apresenta o exemplo de Lee e Rudd (20) com a numeração original enquanto o processo IROOC-003 é apresentado com a numeração modificada. Estes dois exemplos são aqui estudados para se comprovar a validade do método independente da ordem de numeração das unidades.

Os ciclos identificados, as correntes de corte e a sequência ótima de cálculo, estão de acordo com os valores apresentados por Lee e Rudd (20) comprovando-se dessa forma a confiabilidade do método.

O processo IROOC-003 foi executado em (0.95)s enquanto o processo IROOC-004 foi executado em (0.93)s comprovando-se dessa forma novamente a rapidez do método.

d) Processo IROOC-005



Número de unidades : 9

Matriz de adjacências :

```
0 1 0 0 0 0 1 0 0
0 0 1 0 0 0 0 0 0
1 0 0 1 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0
0 1 0 0 0 1 0 0 0
0 0 0 1 0 0 0 1 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 1 0 0 0 0 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de reciclos

Número total de reciclos : 3

Reciclo : 1 unidades 1 2 3

Reciclo : 2 unidades 4 5 6

Reciclo : 3 unidades 2 3 4 5

Número de correntes de corte : 2

Correntes de corte : 2-3 6-4

Sequência Ótima de Cálculo :

9 3 1 7 4 5 2 6 8

O processo IROOC-005 é o clássico exemplo de Cavett (10) estudado por vários autores, principalmente Upadhye e Grens (40) em 1975.

Os reciclos presentes nesse processo podem ser facilmente identificados pelo procedimento descrito no e

xemplo a) desta seção. O reciclo 1-2-3 é identificado quando a unidade 1 é tomada como inicial, da mesma forma o reciclo 2-3-4-5 é identificado quando a unidade 2 é tomada como inicial e o reciclo 4-5-6 quando a unidade 4 é a inicial.

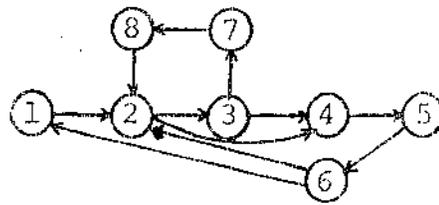
Na tabela 4 do trabalho de Upadhye e Grens(40), são apresentadas as várias famílias de decomposições (correntes de corte) possíveis para vários processos. Nesta tabela é também apresentado o número de iterações de cada família. Este número de iterações é obtido quando se toma o mesmo valor inicial e a mesma precisão para cada uma das variáveis de iteração em cada família. O número de iterações para uma família não redundante foi sempre menor que o número de iterações para as demais famílias.

Pelo presente método as correntes não são numeradas, elas são representadas por pares de unidades, a primeira indicando a unidade inicial da ligação e a segunda, a unidade final.

As correntes de corte obtidas são as correntes 2-3 e 6-4, que correspondem às correntes 2 e 8 do processo original. Estas correntes fazem parte da família não redundante apresentada na tabela 4 do trabalho de Upadhye e Grens (40), demonstrando-se dessa forma que as correntes de corte obtidas conduzem a um número de iteração mínimo quando se aplica o método de iterações sucessivas. A sequência de cálculo representada pelo programa permite o cálculo de todas as unidades do processo quando as correntes 2-3 e 6-4 forem assumidas demonstrando-se dessa forma que é uma sequência ótima.

A identificação dos reciclos, das correntes de corte e da sequência ótima de cálculo é realizada pelo programa em 1.54 s de CPU no computador PDP10 da Digital.

e1) Processo IROOC-006



Número de unidades : 8

Matriz de adjacências :

```
0 1 0 0 0 0 0 0
0 0 1 1 0 0 0 0
0 0 0 1 0 0 1 0
0 0 0 0 1 0 0 0
0 0 0 0 0 1 0 0
1 1 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 1
0 1 0 0 0 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos

Número total de ciclos : 5

Reciclo 1 : unidades : 2 3 7 8

Reciclo 2 : unidades : 2 4 5 6

Reciclo 3 : unidades : 1 2 4 5 6

Reciclo 4 : unidades : 2 3 4 5 6

Reciclo 5 : unidades : 1 2 3 4 5 6

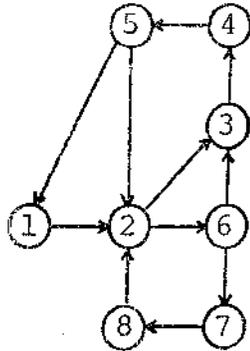
Número de correntes de corte : 2

Correntes de corte : 4-5 8-2

Sequência Ótima de Cálculo

5 6 1 2 3 4 7 8

e2) Processo IROOC-007



Número de unidades : 8

Matriz de adjacências :

```
0 1 0 0 0 0 0 0
0 0 1 0 0 1 0 0
0 0 0 1 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0
1 1 0 0 0 0 0 0
0 0 1 0 0 0 1 0
0 0 0 0 0 0 0 1
0 1 0 0 0 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos :

Número total de ciclos : 5

Reciclo 1 : unidades 2 3 4 5

Reciclo 2 : unidades 2 6 7 8

Reciclo 3 : unidades 1 2 3 4 5
Reciclo 4 : unidades 3 4 5 2 6
Reciclo 5 : unidades 1 2 6 3 4 5

Número de correntes de corte : 2

Correntes de corte : 3-4 8-2

Sequência Ótima de Cálculo :

4 5 1 2 6 3 7 8

Os processos IROOC-006 e IROOC-007 são idênticos , diferindo-se apenas na numeração das unidades, como nos processos IROOC-003 e IROOC-004 que apresentavam o exemplo de Lee e Rudd (20). A grande diferença dos processos de Lee e Rudd (20) e o atual é a maior complexidade do processo por nós proposto.

Os processos IROOC-006 e IROOC-007 possuem dois reciclos de quatro unidades, dois de cinco unidades e um de seis unidades. As unidades 1-2-6-3-4-5-7-8 do processo IROOC-007 correspondem às unidades 1-2-3-4-5-6-7-8 do processo IROOC-006.

Devido a complexidade dos processos IROOC-006 e IROOC-007 é difícil e demorada a identificação dos reciclos existentes nesses processos pelo procedimento manual descrito em a) o que demonstra a necessidade do método computacional desenvolvido. Mesmo com dificuldades, pode-se comprovar que os reciclos identificados pelo programa estão corretos. Uma comparação entre os resultados obtidos para o processo IROOC-006 e os resultados do processo IROOC-007 demonstra que os reciclos identificados são os mesmos nos dois casos.

No processo IROOC-006 a corrente 4-5 é a única

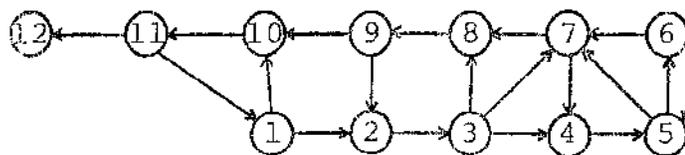
que aparece em 4 recicl_{os}, portanto, esta corrente deverá ser escolhida como corrente de corte. Para se abrir o único recicl_o restante (2-3-7-8) qualquer uma das correntes presentes nesse recicl_o poderá ser tomada como corrente de corte. Os resultados do programa apresentam como corrente de corte a corrente 4-5 e 8-2 que portanto, estão de acordo com as correntes esperadas.

No processo IROOC-007 as correntes obtidas são 3-4 e 8-2, as quais são as correspondentes às correntes 4-5 e 8-2 do processo IROOC-006.

A seqüência de cálculo obtida nos dois processos, permite o cálculo de todas as unidades do processo quando as correntes de corte forem assumidas, demonstrando-se portanto que é uma seqüência ótima.

Os resultados do processo IROOC-006 foram obtidos em 2.04 s de CPU e os resultados do processo IROOC-007 foram obtidos em 2.25 s . A pequena diferença de tempo de execução entre estes dois processos se deve ao mét_odo de ordenação das unidades nos recicl_{os}, pois os processos possuem numerações diferentes.

f) Processo IROOC-008



Número de unidades : 12

Matriz de adjacências :

```
0 1 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0
0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 1 0 0 1 1 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 1 1 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 1 0 0 0 0 0
0 0 0 1 0 0 0 1 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0
0 1 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0
1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos

Número total de ciclos : 12

Reciclo 1 : unidades : 5 6

Reciclo 2 : unidades : 1 10 11

Reciclo 3 : unidades : 4 5 7

Reciclo 4 : unidades : 2 3 8 9

Reciclo 5 : unidades : 4 5 6 7

Reciclo 6 : unidades : 2 3 7 8 9

Reciclo 7 : unidades : 1 2 3 8 9 10 11

Reciclo 8 : unidades : 2 3 4 5 7 8 9

Reciclo 9 : unidades : 1 2 3 7 8 9 10 11

Reciclo 10: unidades : 2 3 4 5 6 7 8 9

Reciclo 11: unidades : 1 2 3 4 5 7 8 9 10 11

Reciclo 12: unidades : 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11

Número de correntes de corte : 4

Correntes de corte : 2-3 7-4 11-1 6-5

Sequência Ótima de Cálculo :

3 4 1 5 6 7 8 9 2 10 11 12

O processo IROOC-008 possui uma complexidade maior que os demais processos já apresentados, pois inclui em sua estrutura 12 unidades e 12 reciclos.

A identificação dos reciclos escritos nesse processo pelo procedimento manual descrito no item a) é de extrema dificuldade.

Se a identificação dos reciclos é difícil, a obtenção das correntes de corte desse processo é ainda mais complexa. Um estudo dos reciclos do processo demonstra que a corrente 2-3 esta presente em oito reciclos, portanto, quando esta corrente for considerada como corrente de corte, serão abertos oito reciclos. Os demais reciclos do processo são :

- (1) 5-6
- (2) 1-10-11
- (3) 4-5-7
- (4) 4-5-6-7

Os reciclos (3) e (4) poderão ser abertos quando a corrente 7-4 ou a corrente 4-5 for considerada como corrente de corte.

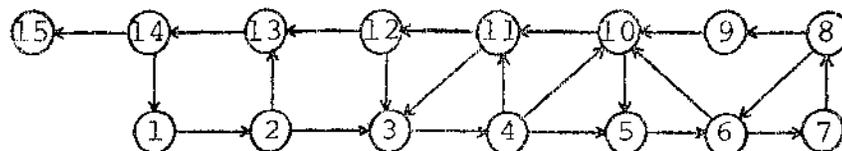
Para se abrir o reciclo (1) é necessário que as correntes 5-6 ou a corrente 6-5 seja considerada como corrente de corte e para se abrir o reciclo (2) é necessário que uma das correntes 1-10, 10-11 ou 11-1 seja corrente de corte.

As correntes de corte fornecidas pelo programa são 2-3, 7-4, 11-1 e 6-5, as quais estão totalmente de acordo com as idéias descritas.

A sequência de cálculo das unidades, obtidas pelo programa (3-4-1-5-6-7-8-9-2-10-11-12), permitem o cálculo de todas as unidades do processo quando as correntes de cortes fornecidas acima forem assumidas em primeira iteração. Portanto a sequência de unidades obtida é uma sequência ótima de cálculo.

Para a identificação dos ciclos, das correntes de corte e da ordem ótima de cálculo o programa demorou 7.81 s, o que sem sombra de dúvida denota a rapidez do processo.

g) Processo IROOC-009



Número de unidades : 15

Matriz de adjacências

```
0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0
0 0 0 1 0 0 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0 1 1 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 1 0 0 1 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 1 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0
0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0
0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0
0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0
1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1
0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
```

Resultados obtidos :

Identificação de ciclos :

Número total de ciclos : 16

Reciclo 1 : unidades : 3 4 11

Reciclo 2 : unidades : 5 6 10

Reciclo 3 : unidades : 6 7 8

Reciclo 4 : unidades : 1 2 13 14

Reciclo 5 : unidades : 3 4 10 11

Reciclo 6 : unidades : 3 4 11 12

Reciclo 7 : unidades : 3 4 10 11 12

Reciclo 8 : unidades : 3 4 5 6 10 11

Reciclo 9 : unidades : 5 6 7 8 9 10

Reciclo 10: unidades : 3 4 5 6 10 11 12

Reciclo 11: unidades : 1 2 3 4 11 12 13 14

Reciclo 12: unidades : 1 2 3 4 10 11 12 13 14

Reciclo 13: unidades : 3 4 5 6 7 8 9 10 11
 Reciclo 14: unidades : 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12
 Reciclo 15: unidades : 1 2 3 4 5 6 10 11 12 13 14
 Reciclo 16: unidades : 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14

Número de correntes de corte : 4

Correntes de corte : 3-4 10-5 14-1 8-6

Sequência Ótima de Cálculo :

4 5 1 2 6 7 8 9 10 11 12 3 13 14 15

O processo IROOC-009 é o de maior complexidade de todos os processos aqui apresentados, pois possui 15 unidades e 16 reciclos. Devido a esta complexidade torna-se difícil a aplicação do procedimento descrito no item a) , mas como no processo IROOC-008 os reciclos determinados pelo computador são facilmente identificados na figura representativa do processo.

Os reciclos identificados pelo programa são:

3 unidades	{	(1) 3-4-11
		(2) 5-6-10
		(3) 6-7-8
4 unidades	{	(4) 1-2-13-14
		(5) 3-4-10-11
		(6) 3-4-11-12
5 unidades	(7)	3-4-10-11-12
6 unidades	{	(8) 3-4-5-6-10-11
		(9) 5-6-7-8-9-10
7 unidades	(10)	3-4-5-6-10-11-12
8 unidades	(11)	1-2-3-4-11-12-13-14
9 unidades	{	(12) 1-2-3-4-10-11-12-13-14
		(13) 3-4-5-6-7-8-9-10-11

10 unidades (14) 3-4-5-6-7-8-9-10-11-12
11 unidades (15) 1-2-3-4-5-6-10-11-12-12-14
14 unidades (16) 1-2-3-4-5-6-7-8-9-10-11-12-13-14

Neste processo constata-se a existência de três ciclos de três unidades, três ciclos de quatro unidades, dois ciclos de seis unidades e dois ciclos de nove unidades. Estes vários ciclos de mesmo tamanho foram propositalmente colocados para aumentar a complexidade do processo e portanto comprovar a validade do método apresentado de identificação de ciclos e da ordem ótima de cálculo.

Relativamente às correntes de corte, pode-se notar que a corrente 3-4 aparece em 12 dos 16 ciclos existentes que portanto serão abertos quando esta corrente for assumida. Restam somente os ciclos (2), (3), (4) e (9) para serem abertos. Os ciclos (2) e (9) podem ser abertos pelas correntes 6-7 ou 7-8 ou 8-6. E o ciclo (4) poderá ser aberto pelas correntes 1-2 ou 2-13 ou 13-14 ou 14-1. - Portanto, como as correntes de corte obtidas pelo programa de computador são as correntes 3-4, 10-5, 14-1 e 8-6 que estão de acordo com as idéias descritas, comprova-se a validade do método computacional desenvolvido.

A sequência de unidades fornecida pelo computador (4-5-1-2-6-7-8-9-10-11-12-13-14-15) permitem o cálculo de todas as unidades do processo quando as correntes de corte forem assumidas em primeira iteração e portanto, como o conjunto de correntes de corte é mínimo esta sequência é uma sequência ótima de cálculo.

5.3. CONCLUSÕES

Os vários processos apresentados neste capítulo demonstram a eficácia do método desenvolvido no capítulo 4, tanto com relação à identificação de ciclos como com relação à obtenção das correntes de corte e da ordem ótima de cálculo e simulação de processos complexos.

Neste capítulo apresentaram-se vários processos que comprovam a eficiência do método independentemente da ordem das unidades no processo e da sua complexidade. Os processos IROOC-003 e IROOC-004 e os processos IROOC-006 e IROOC-007 demonstram que o método é eficiente independentemente da numeração das unidades. Os processos IROOC-008 e IROOC-009 demonstram que o método é também eficaz quando aplicado a processos de alta complexidade.

A grande vantagem do presente método, além da sua rapidez é a análise simultânea da identificação do ciclo e da sequência ótima de cálculo.

Para todos os casos, e comparando-o com a análise sequencial de identificação de ciclos Tiernan, a mais citada na literatura, o presente método executa em tempos inferiores, além da identificação de ciclos, as correntes de corte e a ordem ótima de cálculo do processo.

CAPÍTULO 6

CONCLUSÕES E SUGESTÕES

O cálculo e a simulação de processos complexos através de programas executivos, requerem a identificação de ciclos, bem como a determinação da ordem ótima de cálculo.

A maioria dos métodos de obtenção da ordem ótima de cálculo descritos na literatura, pressupõem uma prévia identificação dos ciclos existentes no processo. Os métodos de Lee e Rudd (20), Upadhye e Grens (39), entre outros, pressupõem que os ciclos foram identificados por métodos independentes e partem das informações registradas na matriz ciclo para a determinação da ordem ótima de cálculo. Outros métodos como Sargent e Westerberg (36), Forder e Hutchison (13) Christensen e Rudd (11) apresentam em seus trabalhos um algoritmo para a prévia obtenção dos ciclos do processo, baseado em listas ou sequências de unidades do processo. No entanto, verifica-se para todos os métodos, que a ordem ótima de cálculo do processo é determinada de uma forma totalmente independente do processo de identificação de ciclos.

Para a identificação dos ciclos existentes no processo, existem basicamente dois métodos distintos. Um que se utiliza de listas ou sequências de unidades do processo. O outro método que é matricial tem como ponto de partida a matriz de adjacência. O método que se utiliza de listas de unidades, é um método muito lento. No método matricial, todos os caminhos possíveis, quando todas as unidades são consideradas como inicial, são estudados a cada potência de adjacências. A necessidade de se guardarem em memória as várias potências da matriz de adjacência torna o método extremamente exigente no que diz respeito à capacidade do computador, embora ele seja um método rápido. Dos vários métodos que utilizavam o método matricial, nenhum permite realmente a identificação dos ciclos presentes no processo, mas somente identificar as unidades envolvidas em ciclos.

O método desenvolvido no presente trabalho é um método matricial que tem por objetivo identificar si multaneamente os reciclos existentes no processo, as correntes de corte e a sequência ótima de cálculo. Neste método a sequência ótima de cálculo é obtida pelo estudo das informações registradas durante todo o processo de identificação dos reciclos. Por esta razão e principalmente por tratar-se de um método matricial, o método é de extrema rapidez.

O método desenvolvido baseia-se no cálculo das potências da matriz de adjacência e do subsequente bloqueio das ligações cíclicas que por ventura aparecerem. As várias potências da matriz de adjacência são registradas na matriz A4. Os reciclos são encontrados quando aparecerem números positivos na diagonal de alguma potência da matriz de adjacência. Utiliza-se uma matriz auxiliar MUGC também utilizada na obtenção da ordem ótima de cálculo. Foi desenvolvido um método de registro de múltiplas informações sobre a topologia do processo numa única posição - de uma matriz, através da utilização da mudança de base numérica.

Pode-se concluir que o método apresentado, apesar de uma aparente difícil elaboração, é fácil de ser implementado em computador de alta eficiência e rapidez. A aplicação do método é independente da numeração topológica do processo e possui como dado de entrada apenas o número de unidades e a matriz de adjacências do processo .

Sem dúvida, a principal vantagem do presente método sobre os demais citados na literatura, é a possibilidade de resolver simultaneamente os problemas de identificação dos reciclos e da obtenção da ordem ótima de cálculo.

O método da obtenção da ordem ótima de cálculo

desenvolvido assume que todas as correntes possuam o mesmo número de parâmetros. Nestas condições procura-se uma sequência de cálculo que minimize o número de correntes a serem assumidas em primeira iteração (correntes de corte).

Como sugestões para futuros trabalhos, podemos propor o desenvolvimento de um método visando a determinação da ordem ótima de cálculo procurando uma sequência que minimize o número de parâmetros a serem assumidos em primeira iteração.

Uma outra sugestão é com relação à otimização das memórias necessárias para a execução do método. Como as matrizes de adjacências representativas de um processo qumicossão matrizes esparsas, poder-se-ia registrar nessas matrizes apenas os elementos diferentes de zero.

A utilização de matrizes esparsas embora acarrete uma maior complicação computacional, permitirá uma maior economia de memórias do computador .

O método desenvolvido foi aplicado com total sucesso a sistemas com reciclo de topologia bem mais complexa do que usualmente referidas na literatura.

APÊNDICE A

COMPLEMENTOS DE TEORIA DE GRAFOS

Neste capítulo apresentam-se definições complementares à Teoria de Grafos apresentada no capítulo 3. Estas definições foram aqui colocadas para facilitar a compreensão da Teoria de Grafos.

1) Seja X' algum subconjunto de X , o conjunto de vértice é X' e cujo conjunto de arcos consiste de todos os arcos em A com ambos os pontos extremos em X' é chamado o subgrafo generalizado por X' .

2) Seja A' algum subconjunto de A o conjunto de arcos do grafo $G = (X,A)$. O grafo cujo conjunto de arcos é A' e cujo conjunto de vértices consiste de todos os vértices incidentes a um arco em A' é chamado o subgrafo generalizado por A' . Por exemplo na fig. 3.2. do capítulo 3, o subconjunto generalizado pelos vértices $\{a,b,c\}$ é mostrado na fig. A.1 abaixo.

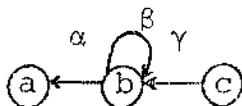


fig. A.1

O subgrafo generalizado pelos arcos $\{\gamma, \delta, \psi\}$ é mostrado na fig. A.2. abaixo

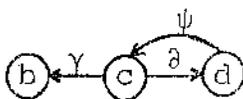


fig.A.2

3) Uma floresta é um conjunto de arcos que não contém ciclos. Então, uma floresta consiste em uma ou mais árvores. Os arcos na fig. 3.3. do capítulo 3, formam uma floresta constituída de duas árvores.

4) Árvore Estendida

Uma árvore estendida de um grafo é uma árvore formado pelos arcos do grafo que incluem todos os vértices do grafo. Na fig. 3.2 do capítulo 3 os arcos $\{\alpha, \epsilon, \psi\}$ formam uma árvore estendida desde que eles incluem todos os vértices do grafo ou seja, a, b, c e d. Naturalmente não pode existir uma árvore estendida de um grafo com mais de um componente e todo o grafo conectado possui uma árvore estendida.

Uma árvore com um arco contém dois vértices, uma com dois arcos contém três vértices, uma com três arcos contém quatro vértices, no geral uma árvore com $n-1$ arcos deve conter n vértices. Portanto, cada árvore estendida de um grafo (conectado) com n vértices consiste de $n-1$ arcos.

5) Um conjunto de arcos cuja remoção do grafo, aumenta o número de componentes no grafo, é chamado um corte. Um corte que não contém um próprio subconjunto de corte é chamado um corte simples. Na figura 3.2. do capítulo 3 os arcos $\{\delta, \epsilon, \gamma, \psi\}$ formam um corte desde que as suas remoções do grafo conduzem a um grafo com três componentes. Os arcos $\{\delta, \epsilon, \psi\}$, também formam um corte, desde que as suas remoções do grafo conduzem a um grafo com três componentes. O corte $\{\delta, \epsilon, \gamma, \psi\}$ não é um corte simples, desde que ele contém um outro corte $\{\delta, \epsilon, \psi\}$, que é um corte simples.

6) Seja G um grafo com m vértices e n arcos. Seja G uma matriz com m linhas, uma para cada vértice, e n colunas uma para cada arco. Seja G_{ij} um elemento na i -ésima linha e j -ésima coluna definido como segue:

- +1 Se o vértice associado com a linha i é o vértice inicial do arco associado com a coluna j .
- G_{ij} -1 Se o vértice associado com a linha i é o vértice final do arco associado com a coluna j .
- 0 Em outro caso qualquer.

Portanto, cada coluna da matriz G só contém zeros exceto um +1 e um -1. A matriz G é chamada matriz do grafo G . Por exemplo, a matriz associada com o grafo da fig. 3.1. do capítulo 3 é:

	α	β	γ	δ	ϵ	ψ
a	-1	-1	+1	0	0	0
b	+1	+1	0	-1	-1	0
c	0	0	-1	+1	0	+1
d	0	0	0	0	+1	-1

Uma matriz pode ser associada a um grafo se e somente se toda a coluna da matriz contém todos os elementos zeros exceto um número mais um e um número menos um.

A representação matricial fornece um caminho conveniente para descrever um grafo sem listas, vértices e arcos ou ainda desenhar figuras. Programas de computador para algoritmo de otimização, invariavelmente usam a representação matricial.

7) Suponha que existe um peso $a(x,y)$ associado a cada arco (x,y) no grafo G . Define-se o peso de uma árvore como a soma dos pesos dos arcos na árvore.

8) Uma arborescência é definida como uma árvore na qual dois arcos são dirigidos para um mesmo vértice. Por exemplo a fig. A.3. abaixo ilustra uma arborescência.

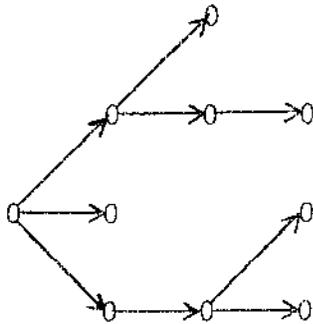


fig.A.3

Muitos arcos podem ter inícios comuns, como se pode notar na fig. A.3.

9) A raiz de uma arborescência é o vértice início da arborescência que não possui arco dirigido para ele.

10) Uma ramificação é definida como uma floresta na qual cada árvore é uma arborescência.

11) Uma arborescência estendida é uma arborescência que também é uma árvore estendida. Uma ramificação estendida é aquela que inclui todos os vértices do grafo.

12) Associando um peso $a(x,y)$ a cada arco (x,y) o peso de uma arborescência ou uma ramificação é definido como a soma de todos os pesos dos arcos que pertencem à arborescência (ou ramificação).

13) Uma ramificação (arborescência) máxima de

um grafo G é uma ramificação (arborescência) com o maior peso possível.

Para maior informações sobre teoria de grafos recomenda-se os livros de Berge (7e8), Authié (1), Johnson (18) e Minieka (21).

APÊNDICE B

EXEMPLO DE APLICAÇÃO DA PROGRAMAÇÃO DINÂMICA

Com a finalidade de ilustrar uma aplicação da programação dinâmica é apresentado neste apêndice um exemplo retirado do livro de Nemhauser (27).

Considere um sistema de decisão de múltiplos - estágios onde cada variável de decisão e de estado pode - somente tomar um nº finito de valores representado graficamente pela fig. B.1. abaixo:

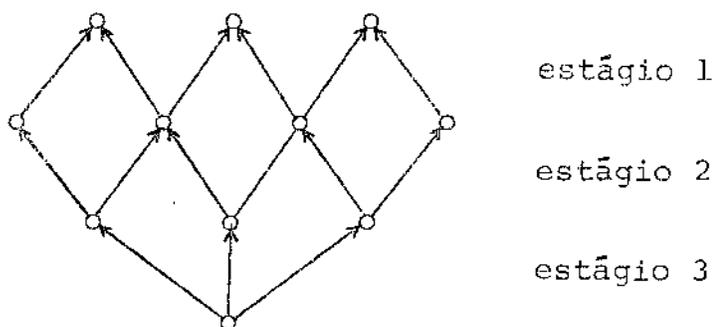


fig. B.1

No grafo acima, os nós correspondentem às variáveis de espaço, e os arcos às variáveis de decisão. Iniciando-se pelo nó na base da árvore, que denota o estado inicial do sistema de 3 estágios, existem 3 possíveis decisões correspondentes aos 3 arcos que saem desse nó. A cada arco está associado um retorno e uma saída. As saídas são mostradas pelos 3 nós na ponta de cada um desses arcos. Estes nós representam três possíveis variáveis de estado de entrada do problema corresponde a um caminho ligando o nó da base da árvore a algum nó do topo da árvore. O retorno de um caminho é a soma dos retornos dos arcos incluído no caminho. O objetivo é determinar o caminho que conduz a um retorno máximo.

Trabalhando de trás para a frente para encontrar

o caminho ótimo, começa-se com os quatro nós de entrada do estágio 1. Como não é conhecido, até agora, qual destes nós está incluído em um caminho ótimo, encontra-se um arco que sai de cada um deles e que minimize o retorno ao topo da árvore. Consequentemente para cada nó de entrada do estágio o retorno ótimo e o arco ótimo é conhecido. Isto corresponde à determinação das funções $f_1(x_1)$ e $D_1(x_1)$. Em particular, um retorno ótimo a partir de um específico nó e do arco que produz este retorno, são elementos específicos de $f_1(x_1)$ e $D_1(x_1)$. O conjunto de retornos e arcos ótimos, um para cada nó de entrada do estágio 1, corresponde às funções $f_1(x_1)$ e $D_1(x_1)$ respectivamente.

Agora, considere um sistema de dois estágios, - constituído dos estágios dois e um, o qual possui 3 nós de entradas. Procura-se agora um caminho e retorno ótimo a partir de cada um desses nós de entrada, ao topo da árvore. Isto pode ser determinado pelo encontro de arcos que minimize os retornos dos arcos combinados com os retornos ótimos dos nós de saída. Logo que eles forem conhecidos, o mesmo conceito pode ser aplicado ao sistema de 3 estágios, para determinar um caminho ótimo da base ao topo da árvore. O conceito fundamental é que só se precisa considerar os retornos ótimos dos nós de saída. Estes conceitos encontram-se descritos no princípio da otimalidade de Bellman.

Se por exemplo, for suposto que os nós do estágio N são numerados 1,2,... ou seja. $X_n = 1,2,\dots$ e que os arcos emanando de cada nó do estágio N são representados por A,B,...,C ou seja $D_n = A,B,\dots$. Então a equação de recursão nos fornece para o primeiro nó de entrada do estágio 2.

$$f_2(X_2=1) = \max_{D_2=A,B} r_2(X_2=1, D_2) + f_1(X_1) ,$$

$$X_1 = f_2(X_2, D_2)$$

$$f_2(x_2=1) = \max_{D_2=A} r_2(x_2=1, D_2=A) + f_1(x_1=1), r_2(x_2=1, D_2=B) + f_1(x_1=2)$$

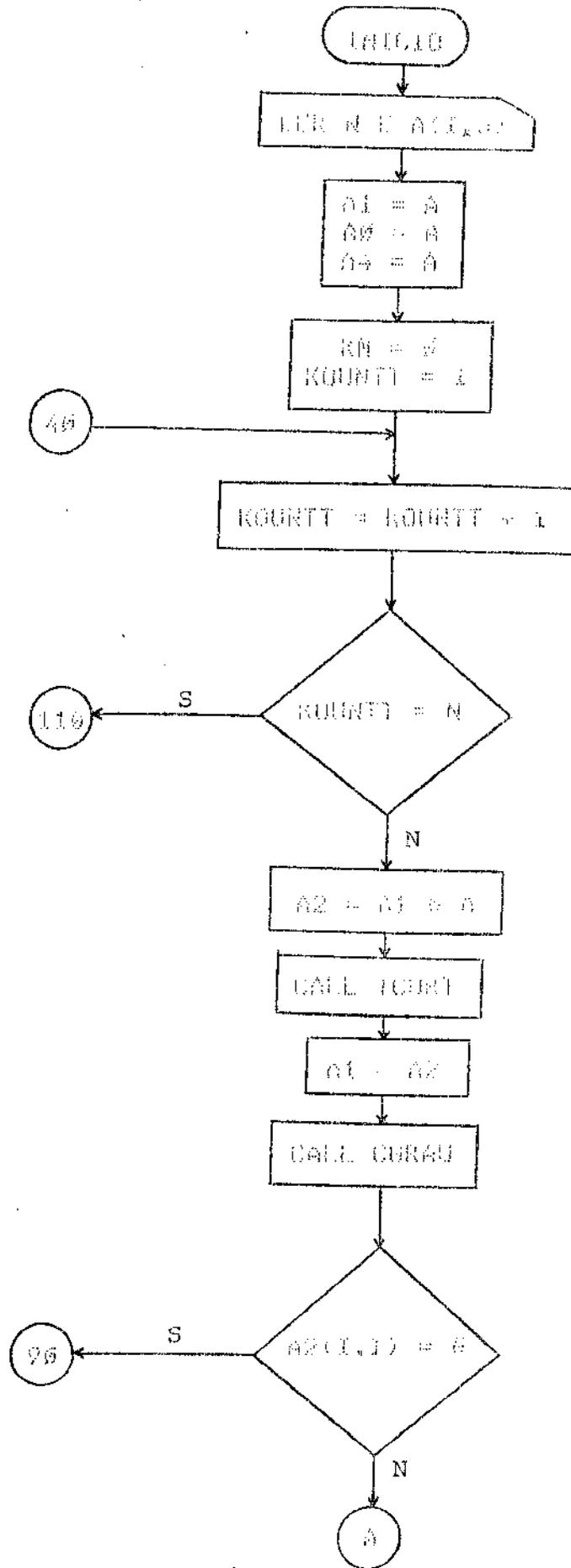
Outro exemplo interessante encontra-se na página 48 do livro de Nemhauser (27).

Outras informações e exemplos sobre programação dinâmica podem ser encontrados nos livros de Bellman (4,5,6) Nemhauser (27) e Authié (2).

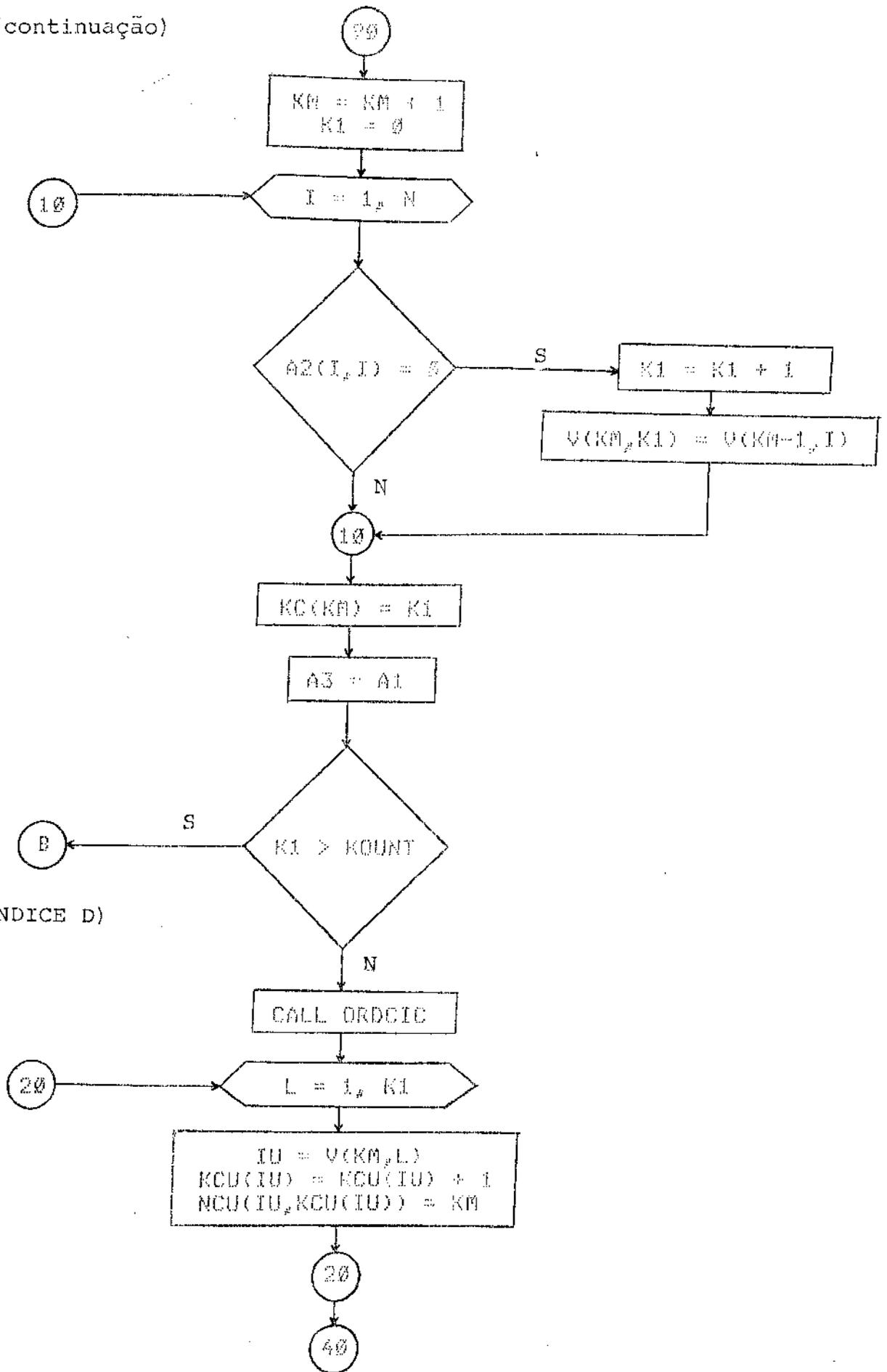
APÊNDICE C

FLUXOGRAMA DO PROGRAMA PRINCIPAL

FLUXOGRAMA DO PROGRAMA PRINCIPAL

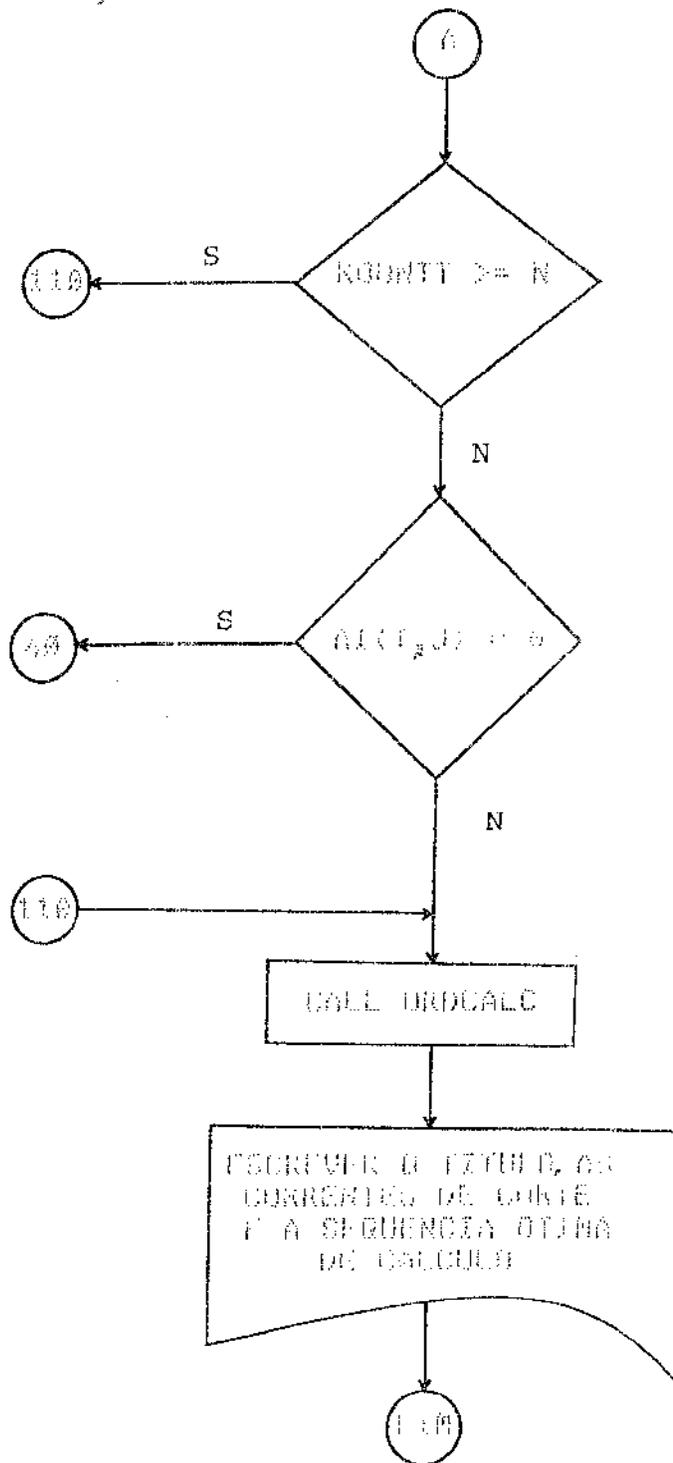


(continuação)



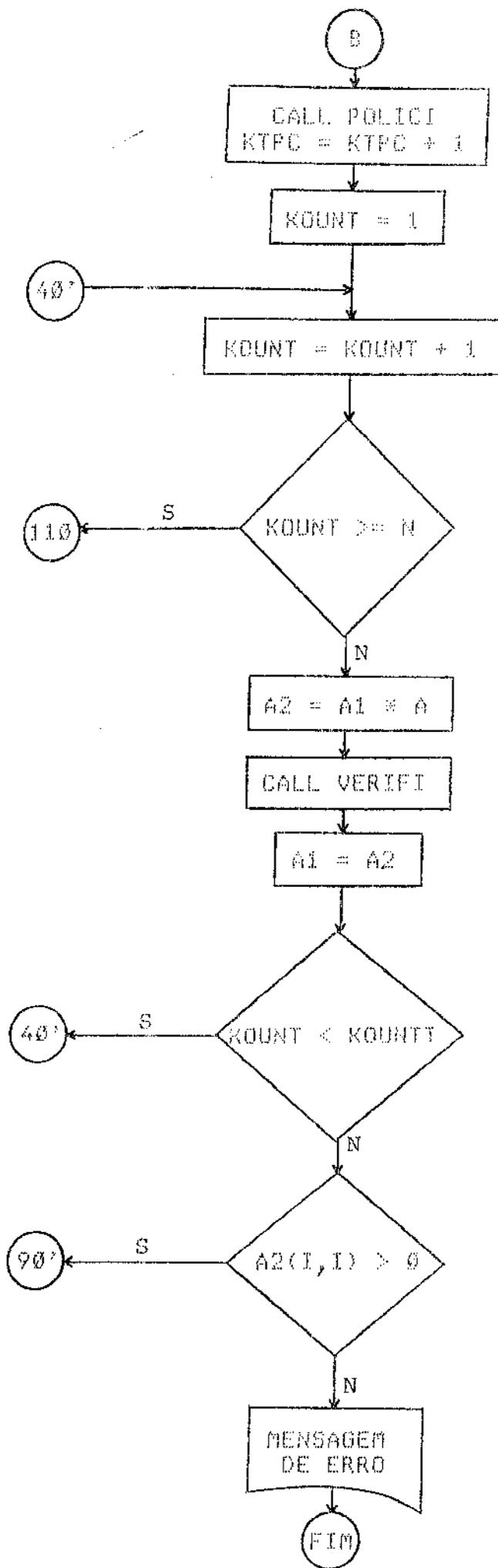
(APENDICE D)

(continuação)

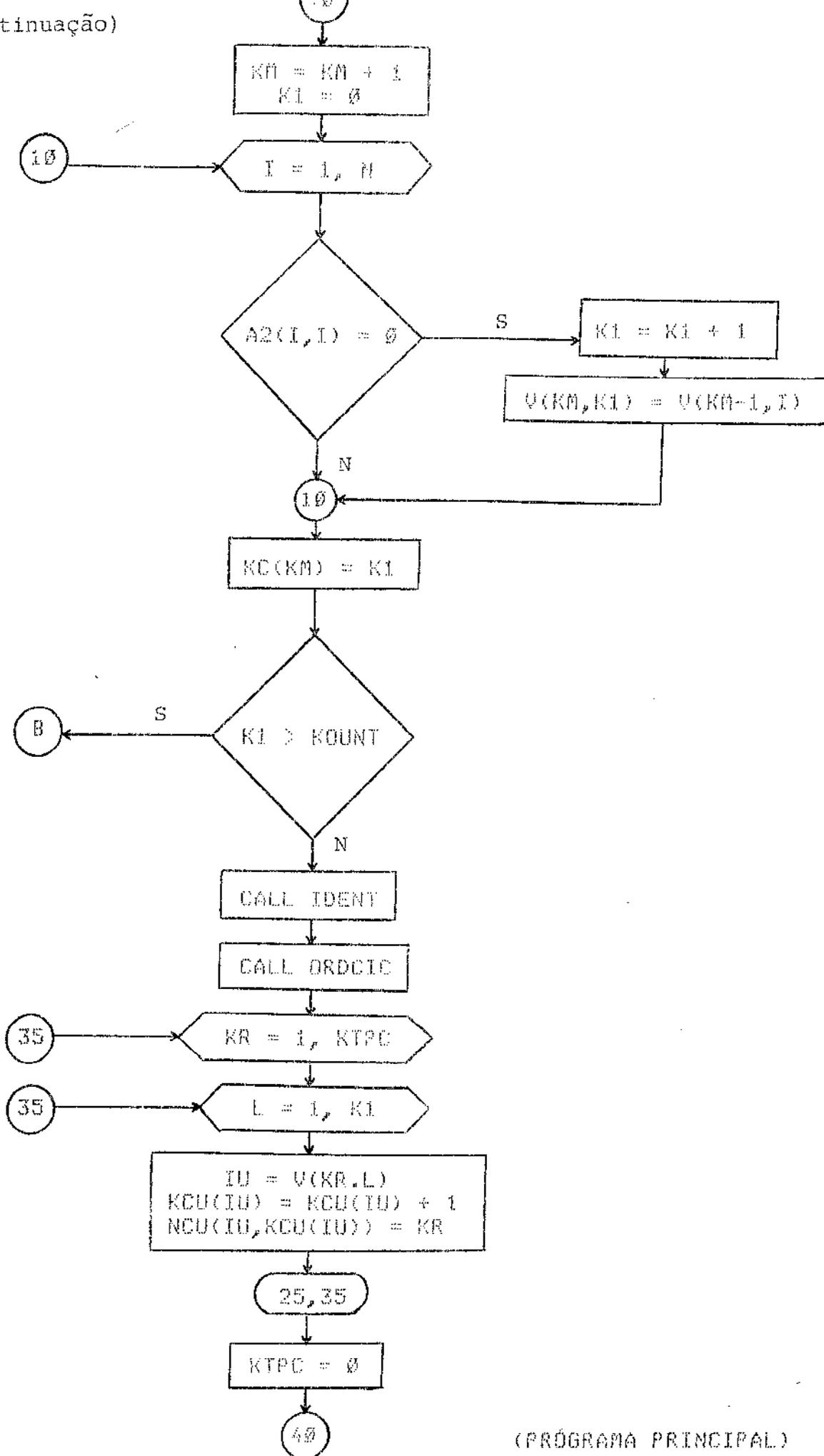


APÊNDICE D

*FLUXOGRAMA DA IDENTIFICAÇÃO DE UM CONJUNTO DE RECÍCLOS
DO MESMO TAMANHO*



(continuação)



(PROGRAMA PRINCIPAL)

APÊNDICE E

ORDEM DE CHAMADA DAS SUBROTINAS E DE SEÇÕES ONDE ELAS

SÃO DESCRITAS

APENDICE F

PROGRAMA

PROGRAMA PARA A IDENTIFICACAO DE RECIPIOS E OBTENCAO DA ORDEM
 OTIMA DE CALCULO EM PROCESSOS COMPLEXOS
 TESE DE MESTRADO DE ADILSON PIRES AFONSO
 DEPARTAMENTO DE ENGENHARIA QUIMICA
 UNICAMP - CAMPINAS-SP

```

OPEN(UNIT=2,DEVICE='DSK',FILE='MLOAD')
COMMON/APUJSI/ KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/DPP/ A4(30,30,2),KCU(30,30),KCU(30)
COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/SUBKI/ CT,KUC(30),KT,KTPC
COMMON/SUBM/ MT,MULT(30)
COMMON/SUBNG/ NG
COMMON/SUBCC/ MUGC(30,30,2)
COMMON/SUBSEQ/ ICS,SQ(30),E(30),SM(30)
COMMON/SUBOTIM/ KCA,ICA(30)
COMMON/CORTE/ ICORT
INTEGER SQ,E,SM
INTEGER A,A0,A1,A2,A3,A4
INTEGER V(30,30),CT(30)
DIMENSION TITULO(12)

```

LER O TITULO DO PROCESSO

```

READ(2,1)(TITULO(I),I=1,12)
FORMAT(12A5)

```

ESCREVER COM WRITE 5 E TYPE O TITULO

```

WRITE(5,123)(TITULO(I),I=1,12)
TYPE 123,(TITULO(I),I=1,12)
FORMAT(///,7X,'IDENTIFICACAO DE RECIPIOS E ORDEM OTIMA DE',

```

```

' CALCULO',//,5X,'PROCESSO :',12A5)

```

```

READ(2,5)N

```

```

FORMAT(G)

```

```

NG=N

```

```

DO 20 I=1,N

```

```

READ(2,10)(A(I,J),J=1,N)

```

```

FORMAT(30G)

```

```

KCU(I)=0

```

```

DO 15 J=1,N

```

```

A1(I,J)=A(I,J)

```

```

A0(I,J)=A(I,J)

```

```

A4(I,J,1)=A(I,J)

```

```

A4(I,J,2)=0

```

```

CONTINUE

```

```

CONTINUE

```

COPIAR A MATRIZ A1=A

```

KTPC=0

```

```

KM=0

```

```

KOUNTI=1

```

```

KOUNT=1

```

```

WRITE(5,55)KOUNT

```

```

DO 30 I=1,N

```

```

WRITE(5,56)(A(I,J),J=1,N)

```

```

DO 30 J=1,N
CONTINUE
40 CONTINUE
NCJSI=0
KCI=0

ZERAR A DIAGONAL DA MATRIZ A1

DO 401 I10=1,N
A1(I10,I10)=0
CONTINUE
401 IF(KTPC.EQ.0)KOUNTT=KOUNTT+1

INCREMENTO DO CONTADOR

KOUNT=KOUNT+1

PRIMEIRO TESTE DE FIM DE CALCULOS

IF(KOUNT.GT.N)GO TO 110

CALCULO DAS POTENCIAS DE A

CALL POTENC
IF(KTPC.GT.0)CALL VERIFI(KM)
IF(KTPC.GT.0)GO TO 65

VERIFICAR QUAIS AS LIGACOES DE A2 DEVEM SER CORRIADAS

CALL TCORT
CONTINUE
65 COPIAR A1=A2

DO 75 I=1,N
DO 70 J=1,N
A1(I,J)=A2(I,J)
IF(KTPC.GT.0)GO TO 70
IF(I.EQ.J)GO TO 70

GUARDAR A2(I,J) EM A4(I,J)

IF(A2(I,J).GT.0)CALL CGRAU(I,J)
70 CONTINUE
75 CONTINUE

IMPRESSAO DA MATRIZ A**X

TYPE 55,KOUNT
WRITE(5,55)KOUNT
IF(KTPC.GT.0)GO TO 58
55 FORMAT(/,8X,'MATRIZ A**X ',I2)
DO 57 I=1,N
WRITE(5,56)(A2(I,J),J=1,N)
56 FORMAT(2X,20I3)
57 CONTINUE

TESTE DA EXISTENCIA DE UM NUMERO POSITIVO NA DIAGONAL

58 CONTINUE

```

```
IF((KTPC.GT.0).AND.(KOUNT.LT.KOUNTT))GO TO 40
DO 60 I=1,N
IF(A2(I,I).GT.0) GO TO 90
CONTINUE
```

```
NAO FOI ENCONTRADO LOOP NESTA POTENCIA PORTANTO DEVEMOS
PROCURAR NA PROXIMA.
```

```
TESTE DE FIM DE CALCULOS :
```

```
IF(KOUNT.GE.N)GO TO 110
IF((KTPC.LE.0).OR.(KOUNT.LT.KOUNTT))GO TO 85
N=NG
```

```
DO 241 I=1,N
DO 241 J=1,N
A1(I,J)=A3(I,J)
A(I,J)=A0(I,J)
```

```
CONTINUE
```

```
WRITE(3,251),KM,KOUNT
```

```
TYPE 251,KM,KOUNT
```

```
FORMAT(/,3X,'PROVAVELMENTE DEVE HAVER ALGUMA UNIDADE',
```

```
'A MAIS NO CICLO',I4,/,5X,'DE GRAU ',I4)
```

```
GO TO 40
```

```
CONTINUE
```

```
DO 80 I=1,N
```

```
DO 80 J=1,N
```

```
IF(A1(I,J).GT.0)GO TO 40
```

```
CONTINUE
```

```
GO TO 110
```

```
ACABOU-SE OS CALCULOS.
```

```
KM=KM+1
```

```
K1=0
```

```
DO 100 I=1,N
```

```
IF(A2(I,I).EQ.0) GO TO 100
```

```
K1=K1+1
```

```
V(KM,K1)=I
```

```
A1(I,I)=0
```

```
IF(KTPC.GT.0)V(KM,K1)=V((KM-1),I)
```

```
CONTINUE
```

```
KC(KM)=K1
```

```
IF(K1.GT.KOUNT) WRITE(5,91)
```

```
FORMAT(/,5X,'EXISTE MAIS DE UM CICLO DE MESMO TAMANHO')
```

```
TESTE DA EXISTENCIA DE MAIS DE UM CICLO DE MESMO TAMANHO.
```

```
IF(KTPC.GT.0)GO TO 96
```

```
DO 95 I=1,NG
```

```
DO 95 J=1,NG
```

```
A3(I,J)=A1(I,J)
```

```
CONTINUE
```

```
IF(K1.GT.KOUNT) CALL PDLCIC(KM,KOD)
```

```
IF(KOD.EQ.1)GO TO 110
```

```
IF(K1.GT.KOUNT) GO TO 25
```

```
TESTE DO CORTE DE ALGUM DOS CICLOS DE TAMANHOS IGUAIS
```

```
KC1=KTPC
```

IF(KTPC.GT.0)CALL IDENT(KM)
DJ 210 IS=(KM-KCI),KM

ORDENAR AS UNIDADES NO CICLO IS

ICE=IS
CALL ORDCIC(ICE)

FIM DA ORDENACAO DO CICLO IS

K2=KC(IS)
TYPE 140, IS, (V(IS, J5), J5=1, K2)
WRITE(5, 140) IS, (V(IS, J5), J5=1, K2)
DO 205 J5=1, KC(IS)
IU=V(IS, J5)
KCU(IU)=KCU(IU)+1
NCU(IU, KCU(IU))=IS
205 CONTINUE
210 CONTINUE
GO TO 40

110 CONTINUE

OBTEENCAO DA ORDEM DE CALCULO

KCA=0
ICORT=0
CALL ORDCALC(KM)

SAIDA DOS RESULTADOS

WRITE(3, 120) (TITULO(I), I=1, 12), KM
120 FORMAT(//, 7X, 'IDENTIFICACAO DE RECILOS', //, 5X, 'PROCESSO:',
* 12A5, //, 5X, 'NUMERO TOTAL DE CICLOS:', //, I3)
IF(KM.EQ.0) GO TO 150
DO 130 I=1, KM
K2=KC(I)
WRITE(3, 140) I, (V(I, J), J=1, K2)
140 FORMAT(//, 4X, 'CICLO : ', I3, ' UNIDADES : ', 30I3)
130 CONTINUE
GO TO 170
150 WRITE(3, 160)
160 FORMAT(//, 7X, 'NAO FOI ENCONTRADO NENHUM CICLO')
170 CONTINUE

ESCREVER AS CORRENTES DE CORTE

WRITE(3, 330) ICORT
330 FORMAT(1H1, //, 5X, 'NUMERO DE CORRENTES DE CORTE : ', I4)
WRITE(5, 330) ICORT
WRITE(3, 340)
340 FORMAT(/, 5X, 'CORRENTES DE CORTE :')
WRITE(5, 340)
WRITE(3, 345) (A1(I, 1), A1(I, 2), I=1, ICORT)
345 FORMAT(1H+, 26X, 10(4X, I2, '- ', I2))
WRITE(5, 345) (A1(I, 1), A1(I, 2), I=1, ICORT)

ESCRITA DA ORDEM DE CALCULO

WRITE(3,310)
WRITE(5,310)
310 FORMAT(//////,8X,'SEQUENCIA OTIMA DE CALCULO')
WRITE(3,320)(SQ(I),I=1,ICS)
WRITE(5,320)(SQ(I),I=1,ICS)
320 FORMAT(/,3X,30I6)
STOP
END
SUBROUTINE ADJA

SUBROTINA QUE VERIFICA NA MATRIZ DE ADJACENCIA QUAIS AS UNIDADES
COM AS QUAIS UNI ESTA LIGADA

COMMON/SUBA/ A(30,30),AO(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBORD/ ISC,SCC(30),IOC,VOC(30),UNI
INTEGER A,AO,A1,A2,A3,SCC,VOC,UNI
IOC=0
DO 20 I9=1,N
IF(AO(UNI,I9).EQ.0)GOTO 20
IOC=IOC+1
VOC(IOC)=I9
20 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE CCID(I,J)

SUBROTINA PARA MARCAR OS CICLOS CORTADOS ANOTADO O GRAU
E A UNIDADE QUE ESTA SENDO CORTADA

COMMON/APUJSI/ KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/SUBCC/ MUGC(30,30,2)
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
DIMENSION INTG(20),INTGU(20)
INTEGER V(30,30)
INTEGER G(20),GC,GA
DO 10 ISC2=1,NCJSI
IC=KCIC(ISC2,1)
GC=KC(IC)
GA=KOUNT-GC
IC2=KCIC(ISC2,2)

IDENTIFICACAO DOS CICLOS JA CORTADOS E DA UNIDADE EM QUE
O CICLO FOI CORTADO

IG=0
CALL IDMUG(I,IC,IG,G)
IF(IG.LE.0)GO TO 60

MONTAGEM DO VETOR DE NUMEROS A SER GRUAPDADOS

DO 50 I5=1,(IG-1),2
INTG((I5+1)/2)=G(I5)
INTGU((I5+1)/2)=G(I5+1)
CONTINUE
CONTINUE
ING=(IG/2)+IC2
DO 70 I5=(IG/2+1),ING
IF(I5.GT.IC2)GO TO 76

```

      INTG(15)=KOUNT
      INTGU(15)=J
70    CONTINUE
76    CONTINUE
      IPG=0

```

GUARDAR OS ING NUMEROS CONTIDOS EM INTG EM IPG

```

      ICT=0
      CALL GNUM(ING,INTG,IPG,ICT)
      IF(ICT.NE.0)WRITE(3,1030)
1030  FORMAT(3X,'ESGOTOU-SE NOVAMENTE A MEMORIA')
      MUGC(I,IC,1)=IPG

```

GUARDAR AS ING UNIDADES DE CORTE CONTIDAS EM INTGU EM IPG

```

      ICT=0
      IPG=0
      CALL GNUM(ING,INTGU,IPG,ICT)
      MUGC(I,IC,2)=IPG
10    CONTINUE
      RETURN
      END
      SUBROUTINE CCORTE

```

SUBROTINA PARA OBTENCAO DAS CORRENTES DE CORTE

```

COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBOC/ KCUNC(30),KMFC,UE,PD
COMMON/CORTE/ ICORT
INTEGER A,A0,A1,A2,A3,UE,PD
DO 10 ICO=1,N
IF(A(ICO,UE).EQ.0)GO TO 10
ICORT=ICORT+1

```

UBS:UTILIZAREI A MATRIZ A1 PARA GUARDAR AS CORRENTES DE CORTE

```

      A1(ICORT,1)=ICO
      A1(ICORT,2)=UE
10    CONTINUE
      RETURN
      END
      SUBROUTINE CCRAU(I,J)

```

SUBROTINA PARA A MONTAGEM DA MATRIZ A4(70,30,2) QUE APRESENTA OS GRAUS DA LIGACOES ENTRE I E J

```

COMMON/DPP/ A4(30,30,2),NCU(30,30),KCU(70)
COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/SUBNG/ NG
DIMENSION INTG(20)
INTEGER A,A0,A1,A2,A3
INTEGER A4,V(30,30)
ING=A2(I,J)
DO 10 IS=1,ING
INTG(15)=KOUNT
10    CONTINUE
      IPG=A4(I,J,1)
      ICT=0

```

```

CALL GNUM(ING,INIG,IPG,ICT)
A4(I,J,1)=IPG
IF(ICT.NE.0)GO TO 20
RETURN
20 IPG=A4(I,J,2)
ICT=0
CALL GNUM(ING,INIG,IPG,ICT)
IF(ICT.NE.0)WRITE(3,30)
30 FORMAT(3X,'OBS.: ACABARAM-SE AS MEMORIAS')
A4(I,J,2)=IPG
RETURN
END
SUBROUTINE DLIXZ(IR,JR)

```

SUBROTINA PARA ELIMINAR OS CICLOS QUE POSSUEM A LIGACAO IXZ-JXZ

```

COMMON/APUJSI/ KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/TFIM/IXZ,JXZ
INTEGER V(30,30)
NCJSIT=NCJSI
DO 20 ISC=1,NCJSIT
IC=KCIC(ISC,1)
KGC=KC(IC)
DO 10 IGC=1,KGC
IF(V(IC,IGC).NE.IXZ)GO TO 10
IF(V(IC,(IGC+1)).NE.JXZ)GO TO 20
KCIC(ISC,1)=0
NCJSI=NCJSI-1
IF(NCJSI.EQ.0)RETURN
GO TO 20
10 CONTINUE
20 CONTINUE

```

REARRANJAR KCIC(ISC2,2)

```

KI=0
DO 35 ISC2=1,(NCJSIT-1)
CONTINUE
21 IF(KCIC(ISC2,1).NE.0)GO TO 30
IF(KI.GE.NCJSI)RETURN
DO 25 ISC3=ISC2,(NCJSIT-1)
KCIC(ISC3,1)=KCIC(ISC3+1,1)
KCIC(ISC3,2)=KCIC(ISC3+1,2)
KCIC(ISC3+1,1)=0
KCIC(ISC3+1,2)=0
25 CONTINUE
GO TO 21
30 KI=KI+1
35 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE ENTRADA

```

SUBROTINA PARA SE SABER QUANTAS ENTRADAS DESCONHECIDAS CADA UNIDADE AINDA POSSUE. CASO TODAS AS ENTRADAS DE UMA DETERMINADA UNIDADE SEJAM CONHECIDAS E ESSA UNIDADE ATNDA NAO APARECE NA SEQUENCIA OTIMA, ENTAO ELA E COLOCADA NA SEQUENCIA, SENDO ENTAO ELIMINADA DA MATRIZ DE ADJACENCIA E OS TESTES SE REINICIAM PARA TODAS AS UNIDADES

COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBSEQ/ ICS,SQ(30),E(30),SM(30)
INTEGER A,A0,A1,A2,A3,SQ,E,SM

10 CONTINUE
DO 60 I=1,N

VERIFICAR SE A UNIDADE I JA APARECE NA SEQUENCIA OTIMA SQ.
CASO ISTO OCORRA ELA NAO DEVERA SER COLOCADA NOVAMENTE NESTA SEQUENCIA

IF(ICS.EQ.0)GO TO 30
DO 20 ISS=1,ICS
IF(SQ(ISS).EQ.I)GO TO 60
20 CONTINUE
30 CONTINUE

CALCULAR QUANTAS ENTRADAS DESCONHECIDAS A UNIDADE I POSSUI

E(I)=0
DO 50 J=1,N
E(I)=E(I)+A(J,I)
50 CONTINUE
IF(E(I).NE.0)GO TO 60

CASO A UNIDADE I POSSUA TODAS AS ENTRADAS CONHECIDAS(E(I)≠0)
ENTAO ELA DEVERAR SER COLOCADA NA SEQUENCIA SQ

ICS=ICS+1
SQ(ICS)=I

APOS COLOCADA NA SEQUENCIA ELA DEVERA SER RETIRADA DA MATRIZ
DE ADJACENCIAS

DO 40 J1=1,N
A(I,J1)=0
A(J1,I)=0
40 CONTINUE
GO TO 10
60 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE IDA4(IX,JX,IG,G)

SUBROTINA PARA A IDENTIFICACAO DOS GRAUS CONTIDOS EM A4(I,J,1/2)

COMMON/DPP/ A4(30,30,2),NCU(30,30),KCU(30)
INTEGER A4,G(20),G2(20)
IPG=A4(IX,JX,1)
CALL IDGRAU(IPG,IG,G)
IF(A4(IX,JX,2).EQ.0)GO TO 20
IPG=A4(IX,JX,2)
CALL IDGRAU(IPG,IG2,G2)
DO 10 ISDS=(IG+1),(IG+IG2)
G(ISDS)=G2(ISDS=IG)
10 CONTINUE
IG=IG+IG2
20 CONTINUE
RETURN
END

SUBROUTINE IDENT(KM)

JA FOI CORTADO KSPC CICLOS PORTANTO PRECISO AGORA IDENTIFICAR CADA
UM DELES

COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N

COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT

COMMON/SUBKI/ CT,KUC(30),KT,KTPC

COMMON/SUBNG/ NG

INTEGER A,A0,A1,A2,A3

INTEGER V(30,30),CT(30)

DO 120 J1=1,K1

DO 110 I2=1,KT

IF(CT(I2).EQ.V(KM,J1))KUC(I2)=KUC(I2)-1

110 CONTINUE

120 CONTINUE

DO 207 KTP=1,KTPC

KC1=KM-KTP

KC2=KC(KC1)

KC(KC1)=K1

SUBTRACAO DE 1 DA VARIAVEL KUC(I)QUE NOS DA O NUMERO DE CICLOS
NO QUAL A UNIDADE CT(I) APARECE. SUBTRAI-SE 1 POIS ELA JA APARECEU
NO CICLO V(K3,I)

K3=KC1+1

DO 206 I1=1,KC2

KX=KC(K3)

DO 205 J1=1,KX

TESTES PARA SE SABER DA EXISTENCIA DE 1 UNIDADE EM 2 OU MAIS
CICLOS AINDA

IF(K3.EQ.KM)GO TO 199

IF(V(KC1,I1).EQ.V(K3,J1))GO TO 200

199 CONTINUE

IF(V(KC1,I1).NE.V(KM,J1))GO TO 205

200 CONTINUE

DO 201 I2=1,KT

ESTE PARA SE VER SE A UNIDADE JA APARECEU NOS CICLOS QUE ELA
REALMENTE PERTENCE.

IF(V(KC1,I1).NE.CT(I2))GO TO 201

IF(KUC(I2).LT.1)V(KC1,I1)=0

KUC(I2)=KUC(I2)-1

GO TO 205

201 CONTINUE

V(KC1,I1)=0

205 CONTINUE

206 CONTINUE

REARRANJAR O VETOR V(KM,I)

K3=0

DO 203 I1=1,(KC2-1)

202 CONTINUE

IF(V(KC1,I1).NE.0)GO TO 209

```

IF(X3.GE.K1)GO TO 207
DO 204 I2=I1,(K3-1)
V(KC1,I2)=V(KC1,(I2+1))
V(KC1,(I2+1))=0
204 CONTINUE
GO TO 202
209 K3=K3+1
203 CONTINUE
207 CONTINUE

```

RECUPERACAO DA MATRIZ ORIGINAL (ANTERIOR AS DESCOBERTAS DO CONJUNTO DE CICLOS DE MESMO TAMANHO)

```

N=NG
DO 140 I=1,N
DO 140 J=1,N
A1(I,J)=A3(I,J)
140 A(I,J)=A0(I,J)

ZERAR KI PC

KI PC=0
RETURN
END
SUBROUTINE IDGRAU(IPG,IG,G)

```

SUBROTINA PARA IDENTIFICAR OS NUMEROS QUE ESTAO GUARDADOS NUM UNICO NUMERO (IPG).

ENTRADA IPG : NUMERO QUE ARMAZENA VARIOS NUMEROS
SAIDA : IG : QUANTIDADE DE NUMEROS ENCONTRADOS.
G(I) : NUMEROS ENCONTRADOS.

```

COMMON/SUBNG/ NG
INTEGER G(20),COD,GM
IG=0
DO 5 I13=1,20
G(I13)=0
5 CONTINUE
IF(IPG.EQ.0)RETURN
NG1=NG+1
COD=IPG
DO 10 ISG=1,8
IF(COD.GT.(NG1**ISG))GO TO 10
IG=ISG
GO TO 20
10 CONTINUE
WRITE(3,15)
TYPE 15
15 FORMAT(3X,'OBS. DEVE HAVER ALGUM ERPO DE ARMAZENAMENTO')
20 CONTINUE
DO 30 ISG=IG,1,-1
GM=COD/(NG1**(ISG-1))
G(ISG)=GM
COD=COD-(G(ISG)*NG1**(ISG-1))
30 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE IDMUG(IX,ICX,IGX,GX)

```

0000000000
SUBROTINA PARA IDENTIFICAR OS GRaus DE CORTE E AS UNIDADES DE
CORTE E ARMAZENAMENTOS EM G(20)

COMMON/SUBCC/ MUGC(30,30,2)
INTEGER GX(20),G3(20),G4(20)
IGA=0

IPG=MUGC(IX,ICX,1)

IF(IPG.EQ.0)GO TO 20

CALL IDGRAU(IPG,IG4,G4)

IPG=MUGC(IX,ICX,2)

CALL IDGRAU(IPG,IGX,G3)

DO 10 ISOS=1,IGX

GX((2*ISOS)-1)=G4(ISOS)

GX(2*ISOS)=G3(ISOS)

10 CONTINUE

IF(IGX.NE.IG4)WRITE(3,15)IGX,IG4

IF(IGX.NE.IG4)WRITE(5,15)IGX,IG4

15 FORMAT(3X,'ERRO : IGX =',I3,' IG4 =',I3)

IGX=IGX+IG4

20 CONTINUE

RETURN

END

SUBROUTINE GNUM(ING,INTG,IPG,ICT)

0000000000
SUBROTINA PARA GUARDAR ATÉ 10 NÚMEROS INTEIROS NUMA
MESMA POSIÇÃO DE MEMÓRIA.

ENTRADA : ING : QUANTIDADE DE NÚMEROS A SEREM GUARDADOS

INTG : NÚMEROS A SEREM GUARDADOS

SAÍDA IPG : LUGAR ONDE SE GUARDAM OS NÚMEROS

COMMON/SUBNG/ NG

DIMENSION INTG(20)

NG1=NG+1

IG=0

IF(IPG.EQ.0)GO TO 30

DO 10 ISG=1,8

IF(IPG.GT.(NG1**ISG))GO TO 10

IG=ISS

IF(IG.EQ.8)GO TO 15

GO TO 30

10 CONTINUE

15 CONTINUE

ICT=1

RETURN

30 CONTINUE

DO 40 IKC=1,ING

IPG=IPG+INTG(IKC)*NG1**IG

III=IKC

IF(IG.EQ.7)GO TO 50

IG=IG+1

40 CONTINUE

RETURN

50 ING=ING-III

IF(ING.GT.0)ICT=1

RETURN

END

SUBROUTINE ORDCALC(KM)

SUBROTINA PARA COLOCAR AS UNIDADES EM UMA ORDEM ÓTIMA DE

CALCULO

COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
 COMMON/DPP/ A4(30,30,2),NCO(30,30),KCU(30)
 COMMON/SUBOC/ KCUNC(30),KMFC,UE,PO
 COMMON/SUBSEQ/ ICE,SQ(30),E(30),SM(30)
 INTEGER SQ,E,SM
 INTEGER A,A0,A1,A2,A3,A4,UE,PO

PAZER A(I,J)=A0(I,J) KCUNC(I)=KCU(I) E KMFC=KM
 OBS. KMFC=QUANTIDADE DE CICLOS QUE FALTA CORTAR
 KCUNC(I)=QTDADE DE CICLOS QUE A UNIDADE I APARECE
 QUE AINDA NAO FOI ABERTO(CORTADO)

KMFC=KM
 DO 20 I=1,N
 KCUNC(I)=KCU(I)
 DO 10 J=1,N
 A(I,J)=A0(I,J)
 CONTINUE
 CONTINUE
 ICE=0

CONTINUE

SUBROTINA ENTRADA VE QUANTAS ENTRADAS DE CADA UNIDADE
 AINDA FALTA PARA O SEU CALCULO

CALL ENTRADA

SE KMFC=0 ENTAO TODOS OS CICLOS FORAM ABERTOS E APOS A
 SUBROTINA ENTRADA TODAS AS UNIDADES FORAM COLOCADAS NA
 SEQUENCIA OTIMA SQ(I)

IF(KMFC.LE.0)RETURN
 IF(ICE.GE.N)RETURN

SUBROTINA SOMUGC CALCULA A SOMA DE CADA LINHA DA MATRIZ MUGC
 QUE TRAZ O NUMERO DE CICLOS QUE TOMANDO-SE COMO PARTIDA A UNIDADE
 I SAO CORTADOS NUM CAMINHO ACICLICO.

CALL SOMUGC(KM)

SUBROTINA OTIM QUAL A UNIDADE OTIMA PARA O CALCULO (CORTE)

CALL OTIM

SE UE(UNIDADE OTIMA PARA O CORTE) =10000 ENTAO NAO FOI
 ENCONTRADA A UNIDADE DE CORTE, PORTANTO TEMOS PROBLEMAS

IF(UE.EQ.10000)WRITE(3,40)
 IF(UE.EQ.10000)TYPE 40
 FORMAT(/,5X,'PROBLEMAS EM OTIM')
 IF(UE.NE.10000)GO TO 30
 RETURN
 END
 SUBROUTINE ORDCIC(ICE)

SUBROTINAS PARA SE ORDENAR AS UNIDADES NO CICLO ICE

COMMON/SUBORD/ ISC, SCC(30), IOC, VOC(30), UNI
COMMON/SUBV/ R1, KC(30), V, KOUNT
INTEGER V(30,30), SCC, VOC, UNI

ESSE DO FOI AQUI COLOCADO PARA FIXAR A UNIDADE INICIAL DA SE-
QUENCIA ORDENADA QUANDO UMA SEQUENCIA ORDENADA NAO E OBTIDA
COM ESSA UNIDADE ORIGINAL OUTRA UNIDADE E TOMADA COMO INICIAL

DO 230 ISCI=1, KOUNT
ISC=1
SCC(ISC)=V(ICE, ISCI)
UNI=SCC(ISC)

VAI A MATRIZ DE ADJACENCIA PARA ENCONTRAR AS UNIDADES COM AS QUAIS
UNI ESTA LIGADA

CALL ADJA

VERIFICA SE ESTAS UNIDADES ENCONTRADAS(VOC(IOC)) FAZEM PARTE DO
CICLO ICE AS QUE NAO FIZEREM SAO DESCARTADAS.

VERIFICAR TAMBEM AS UNIDADES QUE JA FAZEM PARTE DA SEQUENCIA SCC(ISC)
AS QUE FIZEREM SERAO DESCARTAS.

CALL VUFPC(ICE)

IF(IOC.EQ.0)GO TO 210
IF(IOC.EQ.1)GO TO 50

VERIFICAR QUAIS DESSA UNIDADES ESTAO LIGADAS A UNI NO GRAU
DO CICLO ICE(KOUNT) MENOS UM(1)

CALL VUGNUM

IF(IOC.EQ.1)GO TO 50

CASO TENHA SOBRAO UMA UNICA UNIDADE ESTA DEVERA SER COLOCADA
NA SEQUENCIA, CASO CONTRARIO DEVEREMOS TR A SUBROTINA UNICA

SUBROTINA PARA SE ENCONTRAR UMA UNICA UNIDADE QUE ESTEJA LIGADA
A UNI NESTE CICLO.

CALL UNICA(ICE)

ACHEDITA-SE QUE NESTE PONTO SO EXISTA EM VOC(IOC) UMA UNICA
UNIDADE, OU SEJA IOC=1

IF(IOC.NE.1)TYPE 101
FORMAT(2X, 'DEVE HAVER ALGUM PROBLEMA')

ISC=ISC+1
SCC(ISC)=VOC(1)

TESTAR SE TODAS AS UNIDADES DO CICLO VCF JA FORAM COLOCADAS
NA SEQUENCIA SCC(ISC)

IF(ISC.LT.KOUNT)GO TO 10

COLOCAR ESTA SEQUENCIA SCC(ISC) EM V(ICE, ISC)

```

      DO 80 KIJ=1,ISC
      V(ICE,KIJ)=SCC(KIJ)
80    CONTINUE
      RETURN
210   CONTINUE

      DPROGRAMA SO VIRA PARA CA QUANDO NAO SE OBTIVE UMA SEQUENCIA
      ORDENADA . PORTANTO OUTRA UNIDADE DEVE SER TOMADA COMO INICIAL

      TYPE 205
205   FORMAT(/,3X,'TOMAR-SE-A OUTRA UNIDADE COMO INICIAL')

      ZERAR A SEQUENCIA SCC(ISC) POIS ELA NAO ESTA ORDENADA

      DO 215 ISR=1,ISC
      SCC(ISR)=0
215   CONTINUE
230   CONTINUE
      TYPE 204
204   FORMAT(/,3X,'PROBLEMAS : NAO FOI POSSIVEL A ORDENACAO ',
      * 'DESSE CICLO')
      RETURN
      END
      SUBROUTINE OTIM

```

SUBROTINA PARA SE ENCONTRAR A UNIDADE QUE MINIMIZE A SOMA DO
 NUMERO DE CORTES DE CICLOS DE UMA SEQUENCIA ACICLICA QUE
 INICIA NA UNIDADE I COM O NUMERO DE ENTRADAS DESSA UNIDADE, OU
 SEJA $SM(I)+E(I)$

```

COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/SUBCC/ MUGC(30,30,2)
COMMON/SUBSEQ/ ICS,SQ(30),E(30),SM(30)
COMMON/SUBOC/ KCUNC(30),KMFC,UE,PO
COMMON/DPP/ A4(30,30,2),KCU(30,30),KCI(30)
COMMON/SUBOTIM/ KCA,ICA(30)
INTEGER A,A0,A1,A2,A3,A4,V(30,30),SQ,F,SM,UE,PO

```

COMO SE PROCURA O VALOR MINIMO (PO) TÊMOS PARTIR INICIALMENTE
 DE UM VALOR MUITO GRANDE E DE UMA UNIDADE QUE INEXISTENTE

```

UE=10000
PO=10000

```

```

DO 50 I=1,N

```

SE E(I)=0 ENTAO ESSA UNIDADE JA FOI COLOCADA NA SEQUENCIA

```

IF(E(I).EQ.0)GO TO 50

```

TESTE DE OTIMIZACAO

```

IF(PO.LT.(SM(I)+E(I)))GO TO 50

```

VERIFICAR SE O NUMERO DE CICLOS AINDA NAO CORTADOS QUE A UNIDADE I
 APARECE, MAIS O NUMERO DE CICLOS AINDA NAO CORTADOS MAS, QUE SAO
 CORTADOS QUANDO SE TEM A UNIDADE I COMO PARTIDA, E IGUAL AO
 NUMERO TOTAL DE CICLOS AINDA NAO CORTADOS, OU SEJA $KMFC=SM(I)+KCUNC(I)$

IF(KMFC.GT.(SM(I)+KCUNC(I)))GO TO 50

NO CASO DE SE TER DUAS UNIDADES COM O MESMO PARAMETRO SM(I)+E(I)
DEVE-SE DAR PREFERENCIA A UNIDADE QUE POSSUIR O MENOR NUMERO
DE ENTRADAS AINDA NAO CONHECIDAS

IF(UE.EQ.10000)GO TO 35

IF((PO.EQ.(SM(I)+E(I))).AND.(E(I).GT.F(UE)))GO TO 50

SO SE VIRA PARA ESTA PARTE QUANDO A UNIDADE I POSSUIR SM(I)+E(I)
MENOR QUE A UNIDADE ANTERIOR

35 PO=SM(I)+E(I)

UE=I

CONTINUE

IF(UE.EQ.10000)TYPE 40

40 FORMAT(/,4X,'PROBLEMAS EM OTIM')

IF(UE.EQ.10000)RETURN

COLOCAR A UNIDADE I NA SEQUENCIA

NESSE PONTO JA SE CONHECE A UNIDADE OTIMA DE CALCULO UE.
PORTANTO PARA SE SABER AS CORRENTES DE CORTE BASTA ENCONTRARMOS
AS ENTRADAS DESSA UNIDADE QUE AINDA NAO SAO CONHECIDAS. PARA
ISTO CHAMA-SE A SUBROTINA CCORTE

CALL CCORTE

ICS=ICS+1

50 SQ(ICS)=UE

DO 60 J=1,N

A(UE,J)=0

A(J,UE)=0

CONTINUE

ZERAR E(UE) EMBORA EU SAIBA QUE NAO ADYANTA POIS NASUB. ENTRADA
E(UE) E RECALCULADA

E(UE)=0

ZERAR AS COLUNAS DE MUGC QUE REPRESENTAM OS CICLOS QUE A UNIDADE
UE APARECE, E PORTANTO FORAM ABERTOS

DO 100 K11=1,KCU(UE)

ICUE=NCU(UE,K11)

ICJC=0

VERIFICAR SE ESTE CICLO JA FOI ABERTO

DO 80 ICM=1,KCA

IF(ICA(ICM).EQ.ICUE)ICJC=1

CONTINUE

IF(ICJC.EQ.0)KCA=KCA+1

IF(ICJC.EQ.0)ICA(KCA)=ICUE

DO 90 J11=1,N

MUGC(J11,ICUE,1)=0

CONTINUE

IF(ICJC.EQ.1)GO TO 100

SUBTRAIR 1 DE KCUNC(DE CADA UNIDADE QUE APARECE NO CICLO ICUE)
POIS ESTE CICLO FOI ABERTO AGORA

DO 130 IC11=1, KC(ICUE)
IUNE=V(ICUE, IC11)
IF(IUNE.EQ.UE)GO TO 130
IF(KCUNC(IUNE).EQ.0)GO TO 130
KCUNC(IUNE)=KCUNC(IUNE)-1
130 CONTINUE
100 CONTINUE
KMFC=KMFC-KCUNC(UE)
KCUNC(UE)=0
RETURN
END
SUBROUTINE POLICE(KM, KOD)

EXISTE MAIS DE 1 CICLO DE MESMO TAMANHO.

COMMON/SUBA/ A(30,30), A0(30,30), A1(30,30), A2(30,30), A3(30,30), N
COMMON/SUBV/ K1, KC(30), V, KOUNT
COMMON/SURKI/ CT, KUC(30), KI, KIPC
COMMON/SUBNG/ NG
COMMON/TFIM/ IXZ, JXZ
INTEGER A, A0, A1, A2, A3
INTEGER V(30,30), CT(30), G(20)

TESTE DA EXISTENCIA DE 1 N. MAIOR QUE 1 NA DIAGONAL (O QUE IMPLICA
QUE A UNIDADE EM QUESTAO APARECE EM MAIS DE 1 CICLO).

DO 210 I=1, NG
DO 210 J=1, NG
A(I, J)=A0(I, J)
210 CONTINUE
KIPC=KIPC+1
IF(KIPC.GT.1) GO TO 222
KI=0

CONTAR E ARMAZENAR AS UNIDADES QUE APARECEM EM MAIS DE 1 CICLO
(CT(KI)) E CONTAR EM QUANTOS CICLOS A UNIDADE I APARECE (KUC(I))

DO 220 I=1, KI
IX=V(KM, I)
IF(A2(IX, IX).NE.1) GO TO 220
KI=KI+1
CT(KI)=IX
KUC(KI)=A2(IX, IX)
220 CONTINUE

GERAR ALGUMA LIGACAO ENTRE 2 UNIDADES QUE APARECEM EM APENAS
1 CICLO.

222 CONTINUE

ESTE DO E COLOCADO PARA TRANSFORMAR O METODO GERAL. POIS QUANDO
EU SO TESTO SE A2(IX, IX) E IGUAL A 1 FSTOU PRESSUPONDO
QUE EXISTE PELO MENOS UMA UNIDADE QUE APARECE EM APENAS UM CICLO
O QUE PODE NAO SER VERDADE NUM CASO GERAL.

DO 50 II1=1, KI
DO 230 I=1, KI

```

IX=V(KM,I)
IF(A2(IX,IX).NE.II1) GO TO 230
DO 221 I1=1,K1
I2=V(KM,I1)
IF(A(IX,I2).NE.I) GO TO 221

```

```

C
C ANTES DE ZERAR A(IX,I2) EU PRECISO VERIFICAR SE ESTA LIGACAO
C IX-I2 E DE UM DOS CICLOS DE MESMO GRAU EM ESTUDO. PARA ISTO
C BASTA VERIFICAR SE EXISTE UMA LIGACAO I2-IX NO GRAU KOUNT-1
C

```

```

CALL IDA4(I2,IX,IG,G)
IF(IG.EQ.0)GO TO 221
DO 30 I11=1,IG
IF(G(I11).EQ.(KOUNT-1))GO TO 20
30 CONTINUE
GO TO 221
20 CONTINUE
A(IX,I2)=0
KDD=2
GO TO 171
221 CONTINUE
230 CONTINUE
50 CONTINUE
KDD=1
WRITE(3,231)
231 FORMAT(/,3X,'DEVE HAVER ALGUMA COISA ERRADA')
171 CONTINUE
N=K1
IX2=IX
JX4=I2
DO 410 I=1,N
DO 410 J=1,N
A(I,J)=A(V(KM,I),V(KM,J))
A1(I,J)=A(I,J)
410 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE POSJNC,J,IC,IUJC,PJUJC,PJ,PIUJC)

```

```

SUBROTINA PARA SABER A POSICAO DA UNIDADE J NO CICLO (KCIC(IC)
(KCIC(ISC)-IC) COM RELACAO A UNIDADE MUGC(2*ISC) JA
CORTADA ANTERIORMENTE (IUJC)

```

```

ENTRADA : J : UNIDADE QUE SE QUER SABER A POSICAO NO CICLO
          IC : CICLO
          IUJC : UNIDADE EM QUE O CICLO JA FOI CORTADO
SAIDA : PJUJC : POSICAO DE J COM RELACAO A UNIDADE IUJC JA CORTADA

```

```

COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
INTEGER PJ,PIUJC,V(30,30),PJIIC
DO 10 I5=1,KC(IC)
IF(V(IC,I5).EQ.J)PJ=I5
IF(V(IC,I5).EQ.IUJC)PIUJC=I5
10 CONTINUE
IF(PJ.EQ.PIUJC)PJUJC=KC(IC)
IF(PJ.GT.PIUJC)PJUJC=PJ-PIUJC
IF(PJ.LT.PIUJC)PJUJC=KC(IC)-PIUJC+PJ
RETURN
END
SUBROUTINE POTENC

```

SUBROTINA PARA O CALCULO DAS POTENCIAS DE A

```
COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
INTEGER A,A0,A1,A2,A3
DO 52 J=1,N
DO 51 I=1,N
A2(I,J)=0
DO 50 J1=1,N
A2(I,J)=A2(I,J)+A1(I,J1)*A(J1,J)
50 CONTINUE
51 CONTINUE
52 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE SOMUGC(KM)
```

SUBROTINA PARA SE SOMAR TODAS AS COLUNAS DA MATRIZ MUGC PARA UMA DADA LINHA (UNIDADE DE PARTIDA). DO SEJA SOMA BOOLEANA DE CICLOS CORTADOS QUANDO SE FAZ UM CAMINHO ACICLICO TOMANDO-SE COMO PARTIDA A UNIDADE I (LINHA)

```
COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBCC/ MUGC(30,30,2)
COMMON/SUBSEQ/ ICS, SQ(30), E(30), SM(30)
INTEGER A,A0,A1,A2,A3, SQ, E, SM
```

```
DO 50 I=1,N
SM(I)=0
DO 40 J=1,KM
IF(MUGC(I,J,1).NE.0)SM(I)=SM(I)+1
40 CONTINUE
50 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE TCORT
```

SUBROTINA PARA VERIFICAR SE A POSICAO A(I,J) DEVE SER CORTADA

```
COMMON/APUJSI/ KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBV/K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/DPP/ A4(30,30,2),NCU(30,30),FCU(30)
INTEGER V(30,30)
INTEGER A,A0,A1,A2,A3,A4
```

```
DO 52 I=1,N
DO 51 J=1,N
IF(I.EQ.J)GO TO 51
IF((A2(I,J).EQ.0).OR.(A4(I,J,1).EQ.0))GO TO 51
```

TESTAR SE J JA APARECEU EM ALGUM CICLO QUE I NAO APARECE

```
CALL TESTJI(I,J)
NCJSIT=NCJSI
IF(NCJSI.EQ.0) GO TO 51
```

TESTAR O GRAU DA LIGACAO I=J PARA VERIFICAR SE O CICLO QUE J APARECE PODE ESTAR CONTIDO ENTRE ESSAS LIGACOES

```
CALL TGRAU(I,J)
```

NCJSIT=NCJSI
IF(NCJSI.EQ.0) GO TO 51

VERIFICACAO DOS CORTES JA EXISTENTES

CALL VCJFC(I,J)
NCJSIT=NCJSI
IF(NCJSI.EQ.0)GO TO 51

RECALCULAR NCJSI

NCJSIT=NCJSI
NCJSI=0
DO 1212 I12=1,NCJSIT
NCJSI=NCJSI+KCIC(I12,2)
CONTINUE

RECALCULAR O VALOR DE A2(I,J)

A2(I,J)=A2(I,J)-NCJSI

MARCAR OS CICLO CORTADOS

CALL CCID(I,J)

CERTIFICAR QUE A2(I,J) NAO DE MENOR QUE 0

IF(A2(I,J).LT.0)A2(I,J)=0

CONTINUE

CONTINUE

RETURN

END

SUBROUTINE TESTJI(I,J)

SUBROTINA QUE TEM POR OBJETIVO DESCOBRIR SE J APARECE EM CICLOS
QUE I NAO APARECE E SE ISTO ACONTECER QUAIS OS CICLOS EM QUE J APARECE
SEM QUE I TAMBEM APARECA

NOMENCLATURA : NCU(UNIDADE,CICLO) = MATRIZ CRIADA NO PROGRAMA
PRINCIPAL QUE FORNACE QUAIS OS CICLOS QUE A UNIDADE
APARECE
KCU(UNIDADE) = DIZ EM QUNTOS CICLOS A UNIDADE
APARECE
NCJSI = DIZ EM QUANTOS CICLOS A UNIDADE J APARECE
SEM QUE I APARECA.
KCIC(UNIDADE) = DIZ QUAIS OS CICLOS QUE A UNIDADE
J APRECE SEM QUE I APARECA

COMMON/APUJSI/KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/DPP/ A4(30,30,2),NCU(30,30),KCU(30)
INTEGER A4

ZERAR KCIC(15,J5)

DO 5 I5=1,30
DO 5 J5=1,2
KCIC(I5,J5)=0
CONTINUE
NCJSI=KCU(J)

```

IF(KCU(J).EQ.0)RETURN
IF(KCU(I).NE.0) GO TO 20
DO 10 KJI=1,KCU(J)
KCIC(KJI,1)=KCU(J,KJI)
10 CONTINUE
RETURN
20 CONTINUE
K=0
DO 30 KJI=1,KCU(J)
DO 40 KIJ=1,KCU(I)
IF(NCU(J,KJI).NE.NCU(I,KIJ)) GO TO 40
NCJSI=NCJSI-1
IF(NCJSI.EQ.0)RETURN
GO TO 30
40 CONTINUE
K=K+1
KCIC(K,1)=NCU(J,KJI)
30 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE TGRAU(I,J)

```

ESTA SUBROTINA VERIFICA SE AS LIGACOES ANTERIORES DE I COM J
POSSIBILITAM A PASSAGEM POR UM CICLO DE GRAU KC(I)
EM OUTRAS PALAVRAS VERIFICA O GRAU DOS CICLOS QUE J APARECE
SEM QUE I APARECA E VE SE E POSSIVEL A PASSAGEM POR UM CICLO
PARTINDO SE DOS GRAUS DE LIGACOES ENTRE I E J ANTERIORES.

```

COMMON/APUJSI/ KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/DPP/ A4(30,30,2),KCU(30,30),KC(30)
COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
INIEGER A,A0,A1,A2,A3
INTEGER A4,V(30,30),G(20),GC,GA

```

CHAMADA DA SUBROTINA QUE IDENTIFICA OS GRAUS DAS LIGACOES I-J

```

CALL IDA4(I,J,IG,G)
NCJSIT=NCJSI
DO 20 ISC=1,NCJSIT
IC=KCIC(ISC,1)
GC=KC(IC)
GA=KOUNT-GC
DO 10 IS1=1,IG
IF(GA.NE.G(IS1))GO TO 10
IF(A2(I,J).GT.KCIC(ISC,2))KCIC(ISC,2)=KCIC(ISC,2)+1
10 CONTINUE
IF(KCIC(ISC,2).NE.0)GO TO 20
NCJSI=NCJSI-1
IF(NCJSI.EQ.0)KCIC(1,1)=0
IF(NCJSI.EQ.0)RETURN
KCIC(ISC,1)=0
20 CONTINUE

REARRANJAR KCIC(ISC,2)

KI=0
DO 35 ISC2=1,(NCJSIT-1)
21 CONTINUE

```

```

IF(KCIC(ISC2,1).NE.0)GO TO 30
IF(KI.GE.NCJSI)RETURN
DO 25 ISC3=ISC2,(NCJSI-1)
KCIC(ISC3,1)=KCIC(ISC3+1,1)
KCIC(ISC3,2)=KCIC(ISC3+1,2)
KCIC(ISC3+1,1)=0
KCIC(ISC3+1,2)=0
25 CONTINUE
GO TO 21
30 KI=KI+1
35 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE TUPOC(J,IPDC,IC,IC2,PJ,PJ1,PIUJC,PIUJC1)

```

SUBROTINA PARA SE SABER SE TODAS AS UNIDADES DO CICLO IC SAO IGUAIS A TODAS AS UNIDADES DO CICLO IC? A PARTIR DA UNIDADE J ATE A UNIDADE DE CORTE IUJC2 DO CICLO IC?

VARIAVEL DE CODIGO : IPDC
QUANDO IPDC=0 : NEM TODAS AS UNIDADES SAO IGUAIS
IPDC=1 : TODAS AS UNIDADES SAO IGUAIS

```

COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
INTEGER V(30,30),PJ,PJ1,PIUJC,PIUJC1

```

IDENTIFICACAO DA POSICAO DE J NO CICLO IC

```

DO 5 I4=1,KC(IC)
IF(V(IC,I4).NE.J)GO TO 5
PJ=I4
GO TO 10
5 CONTINUE
10 CONTINUE
IF(PJ1.GT.PIUJC1)GO TO 20
IOIF=PIUJC1-PJ1
DO 15 IJJ=0,IOIF
IJ1=PJ+IJJ
IJ2=PJ1+IJJ
IF(V(IC,IJ1).NE.V(IC2,IJ2))GO TO 50
15 CONTINUE
IPDC=1
RETURN
20 CONTINUE
DO 30 IJC=1,PIUJC1
IF(V(IC,IJC).NE.V(IC2,IJC))GO TO 50
30 CONTINUE
LIM=KC(IC2)-PJ1
DO 40 IJO=0,LIM
IJ1=PJ+IJO
IJ2=PJ1+IJO
IF(V(IC,IJ1).NE.V(IC2,IJ2))GO TO 50
40 CONTINUE
IPDC=1
RETURN
50 IPDC=0
RETURN
END
SUBROUTINE UNICA(ICE)

```

C
C
C
C
C
C
C
C
C
C
SUBROTINA PARA SE ENCONTRAR UMA UNICA UNIDADE QUE ESTEJA LIGADA
A UNI NESSE CICLO

UTILIZAR-SE-A PARA ISTO UM ESTUDO DAS LIGACOES DAS UNIDADES
AINDA NAO CATALOGADAS COM A UNIDADE UNI E COM AS UNIDADES DE
VOC(IOC) . COM ISTO CONSEGUE-SE PROVAR SE EXISTE UMA LIGACAO DE
UNI A UMA UNIDADE DE VOC(IOC) QUE DA ORIGEM AO CICLO ICE
EM ESTUDO.

COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/SUBORD/ ISC,SCC(30),IOC,VOC(30),UNI
INTEGER V(30,30),G(20),G4(20),SCC,VOC,UNI,UFC,UJC
IOCO=IOC
DO 100 IUNS=1,KOUNT

VERIFICAR SE ESTA UNIDADE AINDA NAO ESTA NA SEQUENCIA. CASO
ELA ESTEJA , PROCURAR OUTRA

UFC=V(ICE,IUNS)
DO 30 IUS=1,ISC
UJC=SCC(IUS)
IF(UFC.EQ.UJC)GO TO 100
CONTINUE

30
AQUI TENHO CERTEZA QUE ESTA UNIDADE UFC AINDA NAO FOI CATALOGADA

VERIFICAR AGORA QUAIS OS GRAUS DAS LIGACOES DESSA UNIDADE COM
A UNIDADE INICIAL DA SEQUENCIA. DEVENDO-SE APENAS CONSIDERAR
OS GRAUS DE 1 ATE KOUNT-(ISC+1) (OBS: PARA NAO COMPLICAR NAO VOU
USAR ESTA INFORMACAO AGORA POIS, ELA SERVE PAENAS PARA ECONOMIA
DE TEMPO)

OBS: A DESCOBERTA DESSES GRAUS E IMPORTANTE PARA SE TER UMA
REFERENCIA PARA SE VERIFICAR SE ESSA UNIDADE TEM LIGACOES COM
AS UNIDADES DE VOC(IOC)

IX=UFC
JX=SCC(1)
CALL IDA4(IX,JX,IG,G)
IF(IG.EQ.0)GO TO 100

VERIFICAR AGORA SE EXISTE UMA LIGACAO ENTRE ESTA UNIDADE UFC E
CADA UMA DAS UNIDADES CONTIDAS EM VOC(IOC) EM UM DOS GRAUS
(G(IG)+ISC)

INICIALMENTE PRECISO IDENTIFICAR OS GRAUS DA LIGACAO UFC=VOC(IOC)
QUE SERAO GUARDADOS EM G4(IG4)

DO 50 IIC=1,IOCO

VERIFICAR-SE UFC=VOC(IIC)

IF(UFC.EQ.VOC(IIC))GO TO 50
IF(VOC(IIC).EQ.0)GO TO 50
IX=UFC
JX=VOC(IIC)
CALL IDA4(IX,JX,IG4,G4)
IF(IG4.EQ.0)GO TO 50

VERIFICAR SE PARA CADA UM DOS GRAUS G(IIC) IIC=1, IG EXISTE UMA
LIGACAO DE UFC COM VOC(IIC) NO GRAU G(IIC)+ISC

DO 40 IIC=1, IG
LGD=G(IIC)+ISC
IF(LGD.GT.KOUNT)GO TO 45
DO 35 IIC1=1, IG4
IF(LGD.EQ.G4(IIC1))GO TO 50
CONTINUE
CONTINUE
CONTINUE

O PROGRAMA SO VIRA PARA ESSE PONTO SE NAO HOUVER LIGACAO ENTRE
UFC E VOC(IIC) NO GRAU LGD(G(IIC)+ISC) PORTANTO ESSA UNIDADE EM
VOC(IIC) DEVERA SER DESCARTADA E IOC SURTRAIDO DE 1. DEPOIS O
VEITOR VDS DEVERA SER REARRANJADO.

VOC(IIC)=0
IOC=IOC-1
IF(IOC.EQ.1)GO TO 120
CONTINUE
CONTINUE

NESTE PONTO ACREDITO QUE IOC DEVERA SER 1 E PORTANTO APENAS UM
VALOR DE VOC DEVERA SER DIFERENTE DE 0. DEVEMOS PORTANTO
ENCONTRAR QUAL ESSE VALOR E COLOCA-LO EM VOC(1)

IF(IOC.NE.1)TYPE 101
FORMAT(3X, 'PROBLEMAS: IOC DIFERENTE DE 1')
CONTINUE
IOC=1
DO 80 IIC=1, IOC0
IF(VOC(IIC).EQ.0)GO TO 80
VOC(1)=VOC(IIC)
GO TO 110
CONTINUE

O PROGRAMA SO VIRA AQUI SE TODOS OS VOC(IIC) FOREM IGUAIS A 0

TYPE 90
FORMAT(3X, 'PROBELAMS : TODOS VOC(IIC) SAO IGUAIS A 0')
RETURN
END
SUBROUTINE VCJFC(I, J)

SUBROTINA PARA VERIFICAR SE OS CICLOS IDENTIFICADOS QUE
J APARECE SEM QUE I APARECA JA FORAM CORTADOS ANTERIORMENTE
SE ISTO OCORPEU VERIFICAR SE O CORTE DESTE CICLO PERMITE QUE
ELE NAO SEJA CORTADO NESTA POTENCIA.

COMMON/APUJSI/ KCIC(30, 2), NCJSI
COMMON/DPP/ A4(30, 30, 2), DCU(30, 30), KCU(30)
COMMON/SUBCC/ MUGC(30, 30, 2)
COMMON/SUBV/ K1, KC(30), V, KOUNT
INTEGER V(30, 30)
INTEGER G(20), G1(20), PJJJC, A4, PJ, PJI, PIJJC, PIUJC1, PJJJC1, G2(20)
DIMENSION KCIC2(30)

COPIAR KCIC2(ISC)= KCIC(ISC, 1)
DO 5 ISC=1, NCJSI

KCIC2(ISC)=KCIC(XSC,1)
CONTINUE
NCJSIT=NCJSI
DO 30 ISC=1,NCJSIT
KCCT=0
KAJ=0
IC=KCIC(ISC,1)

VERIFICAR QUANTAS VEZES A UNIDADE J APARECE NA POTENCIA
KOUNT=KC(IC)

CALL IDA4(I,J,IG1,G1)
KAJ=0
DO 16 I6=1,IG1
IF((KOUNT-KC(IC)).EQ.G1(I6))KAJ=KAJ+1
CONTINUE

IDENTIFICACAO DOS CORTES NO CICLO IC

CALL IDMUG(I,IC,IG,G)
IF(IG.EQ.0)GO TO 201
PJJJC=0
PJJJC1=0
KCCT=0
DO 20 I5=1,IG,2
IF(KOUNT.EQ.G(I5))GO TO 20
IF(KOUNT.GT.(G(I5)+KC(IC)))GO TO 20

TESTAR A POSICAO DA UNIDADE J COM RELACAO A UNIDADE CORTADA

IJJJC=G(I5+1)
IF(J.EQ.IJJJC)GO TO 20
CALL POSJNC(J,IC,IJJJC,PJJJC,PJ,PIJJJC)
IGA=G(I5)
IF(PJJJC.EQ.0)GO TO 20
IF((KOUNT-G(I5)).NE.PJJJC)GO TO 20

VERIFICAR QUANTAS VEZES O CICLO IC FOI CORTADO PELA UNIDADE
IJJJC.

KCC=1
IF(IG.LE.(I5+1))GO TO 18
DO 10 I6=(I5+2),IG,2
IF((G(I5).NE.G(I6)).OR.(G(I5+1).NE.G(I6+1)))GO TO 18
KCC=KCC+1
CONTINUE
10 KCCT=KCCT+KCC
18 CONTINUE
20 CONTINUE
201 CONTINUE

VERIFICAR SE OUTRO CICLO QUE CONTEM A UNIDADE J FOI CORTADO
NO INTERVALO ENTRE O GRAU KOUNT-KC(IC) E KOUNT E SE ISTO IMPLICA
NUMA IMPOSSIBILIDADE DE UMA LIGACAO CICLICA PELO CICLO IC
ENTRE I E J NA POTENCIA KOUNT

DO 25 ISC2=1,NCJSIT
IC2=KCIC2(ISC2)
IF(IC2.EQ.IC)GO TO 25

VERIFICAR SE O CICLO IC2 FOI CORTADO

CALL IDMUG(I,IC2,IG2,G2)
IF(IG2.EQ.0)GO TO 25

TESTAR CADA UM DOS CORTES

DO 23 I8=1,IG2,2
IF(KOUNT.EQ.G2(I8)) GO TO 23

TESTAR SE O CORTE DE IC2 ESTA ENTRE KOUNT-KC(IC) E KOUNT
IF((KOUNT-KC(IC)).GE.G2(I8))GO TO 23

CALCULAR QUAL A POSICAO DA UNIDADE J COM REALCADO A UNIDADE DE
CORTE (IUJC2) DO CICLO IC2

IUJC2=G2(I8+1)
IF(J.EQ.IUJC2)GO TO 23
CALL POSJNC(J,IC2,IUJC2,PJUJC1,PJ1,PIUJC1)

TESTAR SE A POSICAO DA UNIDADE DE CORTE IUJC2 COM RELACAO A
UNIDADE J (KC(IC2)-PJUJC) POSSIBILITA O CORTE DA UNIDADE J
NO GRAU KOUNT-KC(IC)

IF(PJUJC1.EQ.0)GO TO 23
IF((G2(I8)-(KC(IC2)-PJUJC1)).NE.(KOUNT-KC(IC)))GO TO 23

CONFERIR SE PARA OS CICLOS IC E IC2 AS POSICOES DAS UNIDADES DE
CORTE COM RELACAO A UNIDADE J ((KC(IC)-PJUJC) E (KC(IC2)-PJUJC1))
SAO IGUAIS

IF((KC(IC)-PJUJC).NE.(KC(IC2)-PJUJC1))GO TO 23

TESTAR AGORA SE TODAS AS UNIDADES DO CICLO IC SAO IGUAIS A TODAS
AS UNIDADES DO CICLO IC2 A PARTIR DA UNIDADE J ATÉ A UNIDADE DE
CORTE DE IC2 (IUJC2)

CALL TUPDC(J,IPDC,IC,IC2,PJ,PJ1,PIJJC,PTUJC1)

VERIFICAR QUAL O VALOR DE IPDC
QUANDO IPDC=0 : O CORTE DO CICLO IC2 NAO PROIBE O
REAPARECIMENTO DO CICLO IC
IPDC=1 : O CORTE DO CICLO IC2 PROIBE O
REAPARECIMENTO DO CICLO IC

IF(IPDC.EQ.0)GO TO 23

VERIFICAR QUANTAS VEZES O CICLO IC2 FOI CORTADO PELA UNIDADE
IUJC2

KCC=1
IF(IG2.LE.2)GO TO 24
DO 21 I9=(I8+2),IG2,2
IF((G(I8).NE.G(I9)).OR.(G(I8+1).NE.G(I9+1)))GO TO 24

21 CONTINUE
24 KCCT=KCCT+KCC
23 CONTINUE
25 CONTINUE

TESTAR SE A UNIDADE J APARECE NO GRAU KOUNT-KC(IC) MAIS VEZES

DO QUE FOI CORTADA

```
IF(KCCT,GE,KAJ)KCIC(ISC,1)=0
IF(KCCT,GE,KAJ)NCJSI=NCJSI-1
IF(NCJSI,EQ,0)RETURN
IF(KCCT,GE,KAJ)GO TO 30
KACT=KAJ-KCCT
IF(KCIC(ISC,2).GT.KACT)KCIC(ISC,2)=KACT
CONTINUE
```

```
HEARRANJAR KCIC(I,1)
```

```
KI=0
KI1=0
IF(NCJSIT,EQ,1)RETURN
IF(NCJSI,EQ,NCJSIT)RETURN
DO 35 ISC2=1,(NCJSIT-1)
CONTINUE
KI1=KI1+1
IF(KCIC(ISC2,1).NE.0)GO TO 27
IF(KI,GE,NCJSI)RETURN
DO 250 ISC3=ISC2,(NCJSIT-1)
KCIC(ISC3,1)=KCIC(ISC3+1,1)
KCIC(ISC3,2)=KCIC(ISC3+1,2)
KCIC(ISC3+1,1)=0
KCIC(ISC3+1,2)=0
CONTINUE
GO TO 210
27 KI=KI+1
35 CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE VCFCPK(IR,JR,ISUB)
```

VERIFICAR QUAIS DESTES CICLO FOI CORTADONA POTENCIA
KOUNT ATUAL E SE A UNIDADE DE CORTE FOY * JR
CASO ISTO OCORRA SUBTRAIR DE A2(IR,JR)O NUMERO DE VEZES
QUE ESTE CORTE OCORRE

```
COMMON/APUJSI/ KCIC(30,2),NCJSI
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
INTEGER V(30,30),G(20)
ISUB=0
DO 20 I4=1,NCJSI
IC=KCIC(I4,1)
CALL IDHUG(IR,IC,IG,G)
DO 10 ISS1=1,IG,2
IF(G(ISS1).NE.KOUNT)GO TO 10
IF(G(ISS1+1).EQ.JR)ISUB=ISUB+1
CONTINUE
CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE VERIFI(KM)
```

SUBROTINA PARA VERIFICAR SE QUANDO SE PROCURA IDENTIFICAR
OS MULTIPLOS CICLOS A POTENCIA (KOUNT-1)(=KOUNT) ESTA CORRETA

```
COMMON/DPP/ A4(30,30,2),NCU(30,30),KCU(30)
```

```

COMMON/SUBA/ A(30,30),A0(30,30),A1(30,30),A2(30,30),A3(30,30),N
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
COMMON/SUBNG/ NG
INTEGER A,A0,A1,A2,A3,A4
INTEGER V(30,30)
INTEGER G(20)
DO 40 I1=1,N
IR=V(KM,I1)
DO 40 J1=1,N
IF(I1.EQ.J1)GO TO 40
IF(A2(I1,J1).EQ.0)GO TO 40

```

VERIFICAR SE A4(IR,JR) POSSUE LIGACOES (NUMEROS DIFER. DE ZERO) NA POTENCIA KOUNT

```
JR=V(KM,J1)
```

CONFERIR SE ESTA LIGACAO FOI CORTADA NA POTENCIAI KOUNT ORIGINAL

```
CALL TESTJI(IR,JR)
```

VERIFICAR SE EXISTE ENTRE ESTES CICLOS OS QUE POSSUE A LIGACAO IXZ-JXZ CASO ISTO OCORRADESCARTA=LO

```
CALL DLIXZ(IR,JR)
```

VERIFICAR SQUAIS DESTES CICLOS FOI CORTADO NA POTENCIA KOUNT ATUAL E SE A UNIDADE DE CORTE FOI A JR CASO ISTO OCORRA SUBTRAIR O NUMERO DE VEZES QUE ESTE CORTE OCORREU

```

CALL VCFCPK(IR,JR,ISUB)
A2(I1,J1)=A2(I1,J1)-ISUB
IF(A2(I1,J1).LT.0)A2(I1,J1)=0
CALL IDA4(IR,JR,IG,G)
KTT=0
DO 20 I2=IG,1,-1
IF(G(I2).EQ.KOUNT)KTT=KTT+1
IF(G(I2).LT.KOUNT)GO TO 30
CONTINUE
CONTINUE
IF(A2(I1,J1).LE.KTT)GO TO 40
A2(I1,J1)=KTT
CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE VUFPC(ICE)

```

SUBROTINA QUE VERIFICA SE AS UNIDADES DE VOC(IOC) FAZEM PARTE DO CICLO ICE . AS QUE NAO FIZEREM SAO DESCARTADAS DE VOC

```

COMMON/SUBORD/ ISC,SCC(30),IOC,VOC(30),UNI
COMMON/SUBV/K1,KC(30),V,KOUNT
INTEGER V(30,30),SCC,VOC,UNI

```

```

IOCO=IOC
DO 100 I10=1,IOCO

```

VERIFICA SE ESTA UNIDADE VOC(I10) JA APARECEU NA SEQ.
CASO ELA TENHA APARECIDO DESCARTALA

IF(ISC.EQ.0)GO TO 85
DO 83 I12=1,ISC
IF(VOC(I10).EQ.SCC(I12))GO TO 95
CONTINUE
CONTINUE
DO 90 I11=1,KC(ICE)
IF(VOC(I10).EQ.V(ICE,I11))GO TO 100
CONTINUE
CONTINUE

CASO O PROGRAMA VENHA PARA CA E PORQUE A UNIDADE VOC(I10) NAO
PERTENCE AO CICLO ICE PORTANTO DEVERA SER RETIRADA DE VOC

IOC=IOC-1
VOC(I10)=0
IF(IOC.EQ.0)RETURN
CONTINUE

REARRANJAR VOC(IOC)

IF(IOC0.EQ.IOC)RETURN
KI=0
DO 135 I10=1,(IOC0-1)
CONTINUE
IF(VOC(I10).NE.0)GO TO 130
IF(KI.GE.IOC)RETURN
DO 125 I11=I10,(IOC0-1)
VOC(I11)=VOC(I11+1)
VOC(I11+1)=0
CONTINUE
GO TO 121
KI=KI+1
CONTINUE
RETURN

O PROGRAMA VIRA PARA CA QUANDO IOC=1. PORTANTO DEVEMOS COLOCAR
O UNICO VALOR DE VOC DIFERENTE DE ZERO EM VOC(1)

CONTINUE
DO 240 I10=1,IOC0
IF(VOC(I10).EQ.0)GO TO 240
VOC(1)=VOC(I10)
GO TO 250
CONTINUE
RETURN
END
SUBROUTINE VUGNUN

SUBROTINA PARA DESCARTAR AS UNIDADES EM VOC(IOC) QUE NAO POSSUEM UMA
LIGACAO COM UNI NO GRAU KOUNT-1

COMMON/SUBORD/ ISC,SCC(30),IOC,VOC(30),UNI
COMMON/SUBV/ K1,KC(30),V,KOUNT
INTEGER V(30,30),SCC,VOC,UNI,R(20),UNP

IOC0=IOC

```

DO 20 I10=1,IOC0
UNP=VOC(I10)
CALL IDAA(UNP,UNI,IG,G)
IF(IG.EQ.0)GO TO 40
DO 30 I11=1,IG
IF(G(I11).EQ.KOUNT-1)GO TO 20
CONTINUE

```

SE O PROGRAMA VIER PARA CA ENTAD NENHUM DOS GRAUS G(I11) E IGUAL A KOUNT-1 PORTANTO ESSA UNIDADE VOC(I10) DEVERA SER DESCARTADA

```

CONTINUE
IOC=IOC-1
VOC(I10)=0
IF(IOC.EQ.1)GO TO 50
CONTINUE

```

```

REARRANJAR VOC(IOC)

IF(IOC0.EQ.IOC)RETURN
KI=0
DO 135 I10=1,(IOC0-1)
CONTINUE
IF(VOC(I10).NE.0)GO TO 130
IF(KI.GE.IOC)RETURN
DO 125 I11=I10,(IOC0-1)
VOC(I11)=VOC(I11+1)
VOC(I11+1)=0
CONTINUE
GO TO 121
KI=KI+1
CONTINUE
RETURN

```

O PROGRAMA VIRA PARA CA SOMENTE QUANDO VOC=1 . PORTANTO DEVEMOS COLOCAR EM VOC(1) O UNICO VALOR DE VOC DIFERENTE DE ZERO

```

CONTINUE
DO 240 I10=1,IOC0
IF(VOC(I10).EQ.0)GO TO 240
VOC(1)=VOC(I10)
GO TO 250
CONTINUE
RETURN
END

```

REFERÊNCIAS BIBLIOGRÁFICAS

1. AUTHIÉ, G. - Otimização em Grafos, publicação da Faculdade de Engenharia de Campinas (DEE), Campinas, SP (1976).
2. AUTHIÉ, G. - Programação Dinâmica, publicação da Faculdade de Engenharia de Campinas (DEE), Campinas, SP (1977).
3. BARKLEY, R.N e MOTARD, R.L. - "Decomposition of Nets", Chem. Eng. J., 3, 265-275, (1972).
4. BELLMAN, R., Dynamic Programming, Princeton University Press, Princeton, New Jersey, (1957).
5. BELLMAN, R. e DREYFUS, S.E., Applied Dynamic Programming Princeton, New Jersey, (1962).
6. BELLMAN, R. e KALABA, R., Dynamic Programming and Modern Control Theory, Academic Press, New Jersey, (1965).
7. BERGE, C., Graphs and Hypergraphs, North Holland Publishing Company, Amsterdam-London (1973).
8. BERGE, C., Théorie des Graphes et ses Applications, Dunod, Paris, France, (1958).
9. CASTIER, M. e RAJAGOPAL, K., "Um Programa Executivo para a Simulação de Processos Químicos", trabalho apresentado no IV Congresso Brasileiro de Engenharia Química, Campinas, SP, Brasil, (1958).
10. CAVETT, R.H., "Application of Numerical Methods to the Convergence of Simulated Process Involving Recycle Loops", Am. Pet. Inst. - Division of Refining, 43 (III), 57-76, (1963).
11. CHRISTENSEN, J.H. e RUDD, D.F., "Structuring Design Computations", AIChE Journal, 15 (1), 94-100, Janeiro (1969).
12. CROWE, C.M. et alii, Chemical Plant Simulation, Prentice-Hall, Englewood Cliffs, N.J., (1971).

13. FORDER, G.J. e HUTCHISON, H.P., "The Analysis of Chemical Plant Flowsheets", Chem. Eng. Sci, 24,771-785,(1969).
14. FURTADO,A.L., Teoria dos Grafos-Algoritmos, Livros Técnicos e Científicos Editora, Rio de Janeiro, (1973).
15. GENNA, P.L.e MOTARD, R.L., "Optimal Decomposition of Process Networks", AIChE Journal, 21 (4), 656-663, Julho, (1975).
16. HIMMELBLAU, D.M., "Decomposition of Large Scale Systems-I. Systems Composed of Lumped Parameter Elements", Chem. Eng. Sci, 21, 425-438, (1966).
17. HIMMELBLAU, D.M., "Decomposition of Large Scale Systems-II. Systems Containing Nonlinear Elements", Chem. Eng. Sci, 22, 883-895, (1967).
18. JOHNSON, D.E. e JOHNSON, J.R., Graph Theory with Engineering Applications, The Ronald Press Company, New York, (1972).
19. LEE,W., CHRISTENSEN J.H. e RUDD,D, "Design Variable Selection to Simplify Process Calculations", AIChE Journal, 12(6), 1104-1110, Novembro, (1966).
20. LEE, W. e RUDD, D.F., "On the Ordering of Recycle Calculations", AIChE Journal, 12(6), 1184-1189, Novembro, (1966).
21. MINIEKA, E., Optimization Algorithms for Net Works and Graphs, Marcel Dekker, New York, (1978).
22. MOTARD, R.L., SHACHAM, M. e ROSEN, E.M., "Steady State Chemical Process Simulation", AIChE Journal, 21(3), 417-436, Maio, (1975).
23. MOTARD, R.L., e WESTERBER, "Exclusive Tear Sets for Flowsheets", AIChE Journal, 27 (5), 725-732, Setembro, (1981).
24. NAGIEV, M.F., "Material Balance in Complex and Multistage Recycle Chemical Processes", CEP, 53(6), 297-303, Junho (1957).

25. NAPHTALI, L.M., "Process Heat and Mateial Balances", CEP, 60(9), 70-74, Setembro (1964).
26. NARSINGH, D., Graph Theory with Applications to Engineering and Computer Science, Prentice-Hall, Englowood Cliffs, N.J., (1974).
27. NEMHAUSER, G.L., Introduction to Dynamic Programming, John Wiley and Sons, N.Y. (1966).
28. NORMAN, R.L., "A Matrix Method for Location of Cycles of a Directed Grapf", AICHE Journal, 11 (3), 450-452, Maio, (1965).
29. NOVAES, A.G., Métodos de Otimização - Aplicações aos Transportes, Edgard Blucher, S.P., (1978).
30. PATON, K., "An Algorithm for Finding a Fundamental Set of Cycles of a Graph" Communications of the ACM, 12(9), 514-518, Setembro, (1969).
31. PHO, T., K. e LAPIDUS, L., "Topics in Computer-Aided Design: Part I. An Optimum Tearing Algorithm for Recycle Systems", AICHE Journal, 19(6), 1170-1181, Novembro (1973).
32. RAVICZ, A.E. e NORMAN, R.L., "Heat and Mass Balancing on a Digital Computer", CEP, 60(5), 71-76, Maio, (1964).
33. ROSEN, E.M., "A Machine Computation Method for Performing Material Balances", CEP, 58(10), 69-73, Outubro, (1962).
34. ROSEN, E.M. e PAULS, A.C., "Computer Aided Chemical Process Design: The FLOWTRAN System", Comp. Chem. Eng., 1(1), 11-21, (1977).
35. RUDD, D.F. e WATSON, C.C., Strategy of Process Engineering Wiley, New York, (1968).
36. SARGENT, R.W.H. e WESTERBERG, A.W., "Speed-up in Chemical Engineering Design", Trans. Instn. Chem. Engs., 42, T 190-T 197, (1969).

37. STEWARD, D.V., "Partitioning and Tearing Systems of Equations", J. SIAM. NUMER. ANAL., Ser. B, vol.2,nº2, 344-365, (1965).
38. TIERNAN, J.C., "An Efficient Search Algorithm to Find the Elementary Circuits of a Graph", Comm. ACM, 13 (12), 722-727, Dezembro, (1970).
39. UPADHYE, R.S. e GRENS II, E.A., "An Efficient Algorithm for Optimum Decomposition of Recycle Systems", AIChE Journal, 18 (3), 533-539, Maio, (1972).
40. UPADHYE, R.S. e GRENS II, E.A., "Selection of Decompositions for Chemical Process Simulation", AIChE Journal, 21 (1), 136-143, Janeiro (1975).
41. VELA, M.A., "Use Fractions for Recycle Balances-Part. 1: Fractions Separated", Hydrocarbon Processing & Petroleum Refiner, 40 (5), 247-250, Maio, (1961).
42. VELA, M.A., "Use Fractions for Recycle Balances - Part.2: Types of Separations", Hydrocarbon Processing & Petroleum Refiner, 40 (6) 189-192, Junho, (1961).
43. WEINBLATT, H., "A New Search Algorithm for Finding the Simple Cycles of a Finite Directed Graph", J.Ass. Comp. Mach, 19(1), 43-56, Janeiro, (1972).
44. RUBIN, D.I., "Generalized Material Balance", Chem. Eng. Prog. Symp. Ser., 58 (37 e 54), (1962).
45. SHANNON, P.T., et alii, "Computer Simulation of a Sulfuric Acid Plant", Chem. Eng. Prog., 62 (6), 49, (1966).